

Моделирование движения в среде ЛогоМирь!

Автор: учитель информатики и ИКТ
ГБОУ ЦО №1456 ЮЗОУО г.Москвы
Кулешова Е.В.

Цели урока:

- знать понятие моделирования;
- понимать назначение команд исполнителя;
- уметь моделировать простые движения на компьютере.

План урока

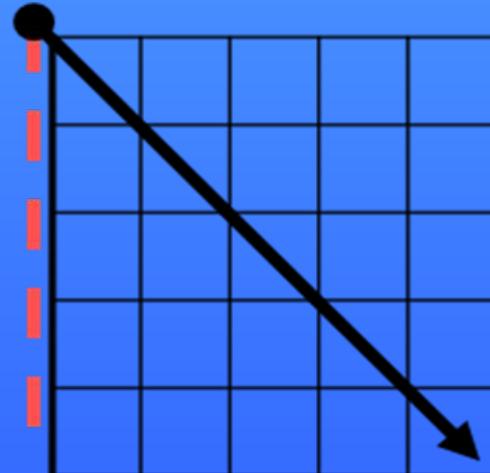
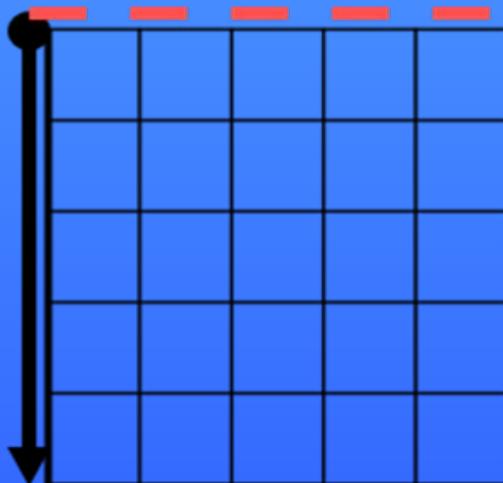
- Проверка домашнего задания
- Проведение тестирования
- Изучение новой темы
- Самостоятельная работа на компьютере
- Подведение итогов

Вопросы на повторение.

- Что такое исполнитель?
- Кто является исполнителем в среде ЛогоМирь?
- Что такое СКИ?
- Какие команды исполнителя Черепашка вы уже знаете?
- Что такое входные параметры?

Задание на повторение

Черепашка находится в отмеченной точке и смотрит в направлении стрелки. Какую команду поворота должна выполнить черепашка, чтобы двигаться по пунктирной линии.



Моделирование движения

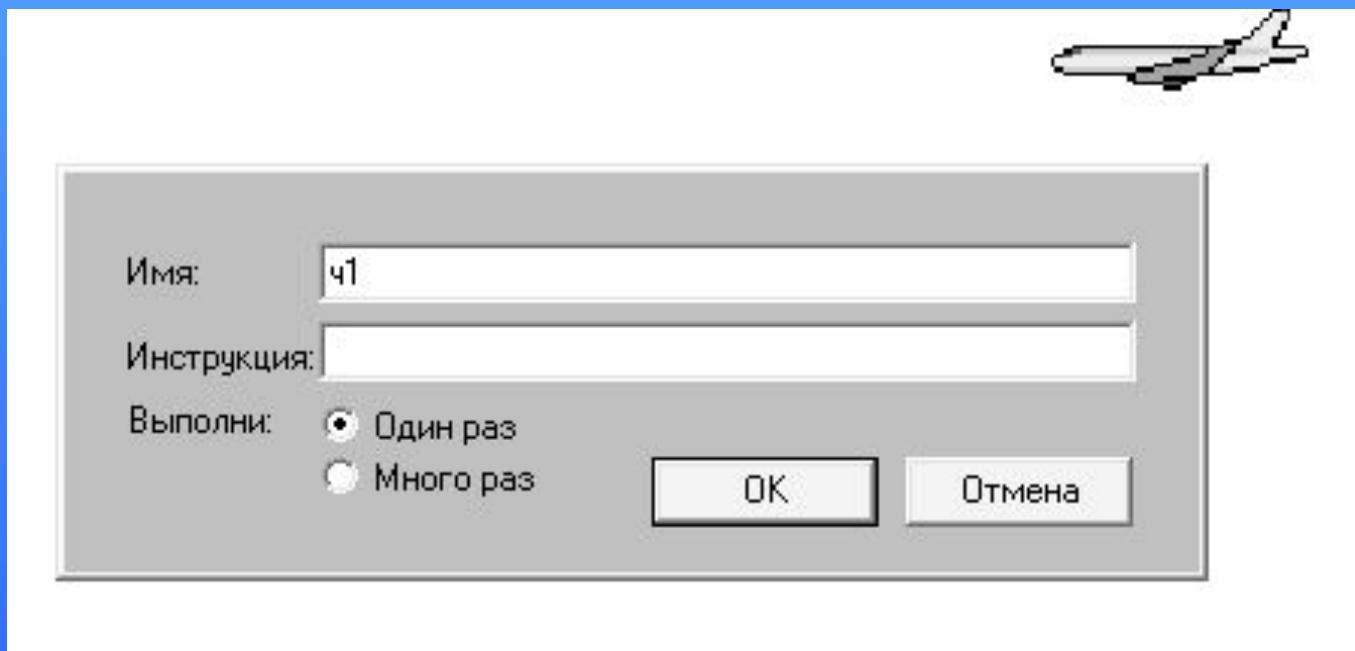
- Модель – упрощённый аналог изучаемого объекта.
- Моделирование - процесс создания и изучения модели.
- Движение - перемещение объекта из одной точки пространства в другую со временем.

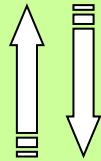
Как задать скорость Черепашке?

- Пауза в среде ЛогоМирь задается командой: жди <сколько ждать>
- Для медленного движения Черепашка должна выполнить много раз команды: Вперёд *n* жди *n*.

Личная карточка Черепашки

Задать команду Черепашке можно не только в командной строке, но и с помощью её *личной карточки*.





ДВИЖЕНИЕ

ВПЕРЕД X (ВП Х)

НАЗАД X (НД Х)

РИСОВАНИЕ



ПЕРО_ОПУСТИ (ПО)

ПЕРО_ПОДНИМИ (ПП)



НАПРАВО У (ПР У)

НАЛЕВО У (ЛВ У)



ПОВОРОТ

ДОМОЙ (ДОМОЙ)
СОТРИ_ГРАФИКУ
(СГ)

ВОЗВРАТ

