

# **ЭВМ и Периферийные устройства**

## **лекция 9**

# Вещественные числа

Существует 2 способа хранения вещественных чисел.

## 1. С фиксированной точкой.

Основная идея- мы договариваемся где в регистре (или регистрах) проходит граница между целой и дробной частью числа.

Например пусть в 8 битном регистре старшие байта отвечают за целую часть, младшие – за дробную. Тогда число 15.937 можно представить как:  
 $2^3+2^2+2^1+2^0+2^{-1}+2^{-2}+2^{-3}+2^{-4}=8+4+2+1+1/2+1/4+1/8+1/16=15.9375$

У данного способа есть преимущество – проще контролировать округление.

Основной недостаток- число всегда занимает один и тот же размер. Этот способ очень неэффективен для хранения чисел.

IIII.FFFF

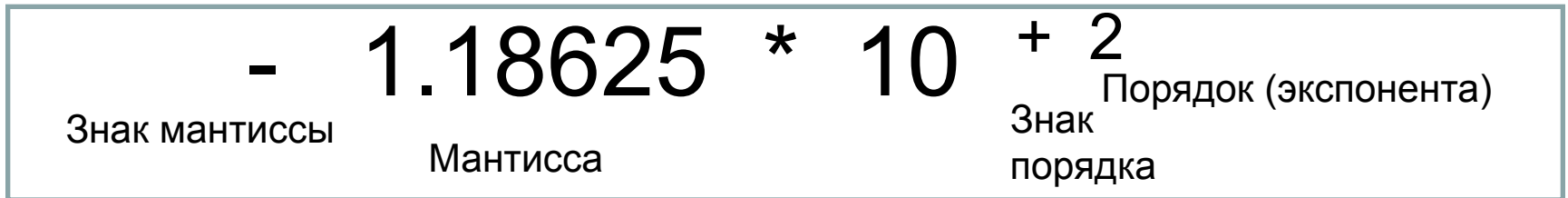
От 0000.0001 до 9999.9999.

# Вещественные числа

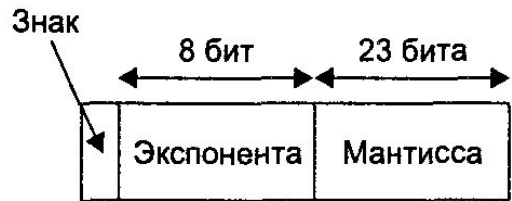
## 2. С плавающей точкой.

Основная идея число представляется в виде набора компонентов:

-118.625



-1.18625E+2



Одинарная точность (32 бита)



Двойная точность (64 бита)

Такой способ хорош тем, что позволяет представлять огромные диапазоны чисел не требуя при этом больших затрат памяти:

6.63E-34

Недостаток: сложнее контролировать округление.



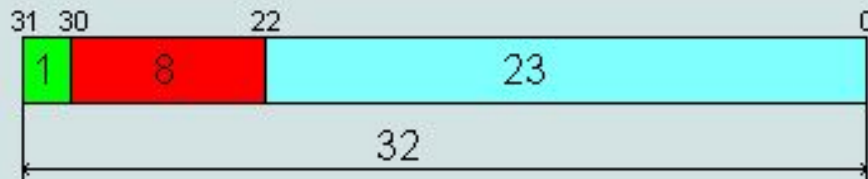
# Стандарт IEEE 754

$$F = (-1)^S 2^{(E-2^{(b-1)+1})} (1+M/2^n)$$

- S - бит знака, если S=0 - положительное число; S=1 - отрицательное число;
- E - смещенная экспонента двоичного числа;  
 $\text{exp}_2 = E - (2^{(b-1)} - 1)$  - экспонента двоичного нормализованного числа с плавающей точкой;  
 $(2^{(b-1)} - 1)$  - заданное смещение экспоненты (в 32-битном ieee754 оно равно +127) . b- число бит экспоненты;
- M - остаток мантииссы двоичного нормализованного числа с плавающей точкой;
- n- число байтов мантииссы;
- F- десятичное число.

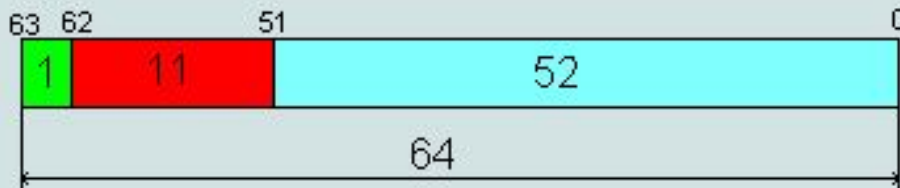
# Стандарт IEEE 754

Для float (32 бит):



$$F = (-1)^S 2^{(E-127)} (1+M/2^{23})$$

Для double (64 бит):



$$F = (-1)^S 2^{(E-1023)} (1+M/2^{52})$$

# Типа данных для больших чисел

dd или dword для хранения 4-байтов (float)

dq или qword для хранения 8 байтов (double)

dt или tbyte для хранения 10 байтов.

Обратите внимание, на то, что например, процедура MASM32  
FpuFLtoA (мы рассмотрим её ниже) ждёт в качестве первого  
параметра именно адрес 10 байтовой переменной

# Проблема

Мы и можем хранить вещественные числа с плавающей точкой в памяти.

Но при работе с вещественными числами нельзя «просто» применять обычные команды, типа ADD, SUB, MUL. Они не дадут нужный результат.

Чтобы их применить, нужно будет выделить из числа мантиссу и экспоненты и произвести прочие вспомогательные действия.

К счастью всё это автоматизировано на аппаратном уровне благодаря математическому сопроцессору.



# Математический сопроцессор



**Математический сопроцессор** - сопроцессор для расширения командного множества центрального процессора и обеспечивающий его функциональностью модуля операций с плавающей запятой, для процессоров, не имеющих интегрированного модуля.

**x87** — это специальный набор инструкций для работы с математическими вычислениями, являющийся подмножеством архитектуры процессоров **x86**.

Все процессоры Intel и AMD, начиная с 486DX, имеют встроенный математический сопроцессор, и в отдельном сопроцессоре не нуждаются (за исключением Intel486SX)

# Регистры математического сопроцессора

Математический сопроцессор имеет свои собственные реестры. У них есть согбенность – они связаны друг с другом и образую стек.

Их всего 8. Они имеют название ST0, ST1, ST2... ST7 . Соответственно, сопроцессор может хранить не более 8 чисел одновременно. Попытка загрузить девятое придет к потере одного из чисел и загрузке в ST0 плохого (bad) числа.

Загружаемое в сопроцессор число попадает в ST0. При этом все остальные числа сдвинуться: ST0->ST1; ST1->ST2 и т. п.

Например, если мы загрузим в стек числа 1.1, 2.2, 3.3, 4.4, 5.5, 6.6, 7.7, 8.8 , то в итоге мы получим следующее:

```
ST0 valid 8.80000000000000000000
ST1 valid 7.70000000000000000000
ST2 valid 6.60000000000000000000
ST3 valid 5.50000000000000000000
ST4 valid 4.40000000000000000000
ST5 valid 3.30000000000000000000
ST6 valid 2.20000000000000000000
ST7 valid 1.10000000000000000000
```

```
ST0 bad  -NAN FFFF C0000000 00000000
ST1 valid 8.80000000000000000000
ST2 valid 7.70000000000000000000
ST3 valid 6.60000000000000000000
ST4 valid 5.50000000000000000000
ST5 valid 4.40000000000000000000
ST6 valid 3.30000000000000000000
ST7 valid 2.20000000000000000000
```

А если докинем туда 9.9, то уже это ->

# Базовые команды.

**FINIT** – освобождает все регистры сопроцессора.

**FFREE** *регистр* – освобождает указанный регистр сопроцессора. По факту, он просто помечается пустым. Обратите внимание, сам регистр из стека не исчезает (что естественно), он просто помечается пустым.

Вместо *регистра* вы можете указать ST(0) (или просто ST) , ST(1), ST(2) ... ST(7)

# Команды загрузки в стек (*Fpu Load*)

**FLD** *память* - загружает из памяти в вершину стека ST(0) вещественное число

**FILD** *память* - загружает из памяти в вершину стека ST(0) целое число

**FBLD** *память* - загружает из памяти в вершину стека ST(0) двоично-десятичное число

При выполнении всех указанных команд происходит Push. То есть вы заталкиваете значение в стек регистров сопроцессора.

У **FLD** вместо *памяти* можно указать номер регистра сопроцессора, например ST(0). Это приведёт к тому, что указанный регистр сопроцессора будет помещён в стек сопроцессора.

# Команды извлечения из стека (*Fpu SToRe and Pop*)

**FSTP** *память* - извлекает из вершины стека ST(0) в память вещественное число

**FISTP** *память* - извлекает из вершины стека ST(0) в память целое число

**FBSTP** *память* - извлекает из вершины стека ST(0) в память двоично-десятичное число

Эти команды сначала сохраняют вершину стека в памяти, а потом удаляют данные из вершины стека. Обратите внимание, на окончание **P**. В данном случае, это расшифровывается, как **Pop**.

У **FSTP** *памяти* можно указать регистр сопроцессора, например ST(2). Это приведёт к тому, что ST(0) сопроцессора будет скопирован в указанный регистр сопроцессора и после этого будет произведено выталкивание из стека (Pop)

# Команды копирования данных (*Fpu Store без Pop*)

**FST** *память* - извлекает из вершины стека ST(0) в память вещественное число

**FIST** *память* - извлекает из вершины стека ST(0) в память целое число

**FBST** *память* - извлекает из вершины стека ST(0) в память двоично-десятичное число

# Команда обмена (*Fpu eXCHange*)

## **FXCH** *регистр*

обмен содержимым вершины стека ST(0) и регистра сопроцессора, указанного в качестве операнда команды.

Если параметр не указать, то поменяются местами ST(0) и ST(1)

# Арифметические команды. Шаблон.

Их много, но все они работают по шаблону. В дальнейшем вместо xxx просто подставите нужную команду. У этого шаблона есть несколько видов написания:

1) Fxxx

Первый операнд берется из ST(1) второй – из ST(0). Результат выполнения команды записывается в ST(1). Затем ST(0) выталкивается из стека и ST(1) занимает место ST(0). Выходит, что результат оказывается в ST(0), а старое ST(0) соответственно исчезает из стека.

Например:

**FSUB**; ST(0)=ST(1) - ST(0).

2) Fxxx *память*

Первый операнд ST(0), второй берётся из памяти. Результат сохраняется в ST(0). Указатель стека не изменяется.

Например:

**FSUB** var1; ST(0)=ST(0) - var1



# Арифметические команды. Шаблон.

3) Fxxx *ST, ST(i)*

Первый операнд- регистр ST(0), второй ST(i). Результат попадает в ST(0)  
Указатель стека не изменяется.

Например:

**FSUB** ST, ST(3); ST(0)=ST(0) - ST(3).

Примечание: Запись ST аналогична ST(0)

4) Fxxx *ST(i), ST*

Первый операнд ST(i), второй ST(0). Результат сохраняется в ST(i).  
Указатель стека не изменяется.

Например:

**FSUB** ST(3), ST; ST(3)=ST(3) – ST(0)

# Арифметические команды. Шаблон.

5)  $F_{xxx}P\ ST(i),\ ST$

Первый операнд- регистр  $ST(i)$ , второй  $ST(0)$ . Результат попадает в  $ST(i)$ .  
После происходит выталкивание из стека ( $Pop$ ).

Например:

**FSUBP**  $ST(3),\ ST(0); ST(3)=ST(3) - ST(0)$  и Pop

# Основные арифметические команды

В вышеуказанном шаблоне xxx может заменяться на:

- ADD - Сложение
- SUB - Вычитание
- SUBR - Обратное вычитание, уменьшаемое и вычитаемое меняются местами
- MUL - Умножение
- DIV - Деление
- DIVR - Обратное деление, делимое и делитель меняются местами

# Вычисление корня

Вычисление корня из введённого числа:

```
.data
val1 dt ? ;Объявляет 10 байтовую переменную
res dt ?; результат
outbuf db 30 dup(?); Буфер для вывода текста
inbuf db 30 dup(?); Буфер для ввода текста
.code
...
invoke CharToOem, chr$("Из чего берём корень:",13,10,0), ADDR outbuf
invoke StdOut,ADDR outbuf
invoke StdIn, addr inbuf, 100
;Перевести строку в вещественное число и поместить его в val1
invoke FpuAtoFL, ADDR inbuf, ADDR val1, DEST_MEM
fld val1 ;Загрузить val1 в ST(0)
fsqrt ; Взять корень из ST(0) и сохранить результат в ST(0)
fstp res ; Сохраняем содержимое ST(0) в res и выполняет pop.
;Перевести вещественное число в текст и поместить текст в res
invoke FpuFLtoA, ADDR res, 11, ADDR outbuf, SRC1_REAL or SRC2_DIMM
invoke StdOut,ADDR outbuf; Вывести число на экран
```

# FpuFLtoA

Требует подключения:

```
includelib \masm32\lib\fpu.lib
```

```
include \masm32\include\fpu.inc
```

Переводит вещественное число в ASCII строку и помещает её по указанному адресу.

```
invoke FpuFLtoA, адрес_исходного_числа,  
количествово_знаков_после_запятой,  
адрес_текстовой_строки,  
константы_определяющие_тип_параметров
```

```
invoke FpuFLtoA, ADDR res, 10, ADDR outbuf, SRC1_REAL or SRC2_DIMM
```

SRC1\_FPU – игнорировать первый параметр, и брать исходное число напрямую из ST(0);

SRC1\_REAL – первый параметр – адрес 10-байтового числа;

SRC2\_DMEM - второй параметр(кол-во знаков после запятой) – адрес 32 битного без знакового числа;

SRC2\_DIMM - второй параметр ((кол-во знаков после запятой) )  
- значение 32 битного беззнакового числа

# FpuAtoFL

Требует подключения:

```
includelib \masm32\lib\fpu.lib
```

```
include \masm32\include\fpu.inc
```

Переводит ASCII строку в вещественное число и помещает её по указанному адресу.

```
invoke FpuFLtoA, адрес_текстовой_строки,  
адрес_переменной_с_результатом,  
константы_определяющие_тип_параметров
```

```
invoke FpuAtoFL, ADDR inbuf, ADDR val1, DEST_MEM
```

DEST\_MEM – копирование результата в память.

# Дополнительные арифметические команды

FSQRT – Вычислить корень  $ST(0)$ . Вычисленное значение квадратного корня записывается в верхушку стека  $ST(0)$ .

FSCALE - изменяет порядок числа, находящегося в  $ST(0)$ . Действие этой команды можно представить следующей формулой:  $ST(0) = ST(0) * 2^{ST(1)}$ , где  $-215 \leq ST(1) \leq +215$

FPREM - вычисляет остаток от деления делимого  $ST(0)$  на делитель  $ST(1)$ . Знак результата равен знаку  $ST(0)$ , а сам результат получается в вершине стека  $ST(0)$ .

FRNDINT - округляет  $ST(0)$  в соответствии с содержимым поля RC управляющего регистра.

FXTRACT - Выделение порядка числа и мантиссы. Порядок экспоненты сначала попадает  $ST(0)$ . Затем происходит Push и  $ST(0)$  помещается порядок числа. В итоге в  $ST(0)$  оказывается порядок числа, в  $ST(1)$  – порядок экспоненты. Старое  $ST(1)$  оказывается в  $ST(2)$ .

FABS - вычисляет абсолютное значение  $ST(0)$ . Результат попадает в  $ST(0)$

FCHS - изменяет знак  $ST(0)$  на противоположный.

# Трансцендентные команды. SIN. COS.

FCOS Вычисление  $\cos(ST(0))$

FSIN Вычисление  $\sin(ST(0))$

FSINCOS вычисляет одновременно значения синуса и косинуса параметра  $ST(0)$ .  
Значение синуса записывается в  $ST(1)$ , косинуса - в  $ST(0)$ .



# Трансцендентные команды. Частичный тангенс. FPTAN.

Команда FPTAN вычисляет частичный тангенс  $ST(0)$ , размещая в стеке такие два числа  $x$  и  $y$ , что  $y/x = \text{tg}(ST(0))$ .

После выполнения команды число  $y$  располагается в  $ST(0)$ , а число  $x$  включается в стек сверху (то есть записывается в  $ST(1)$ ).

Аргумент команды FPTAN  
должен находиться в пределах:  
 $0 \leq ST(0) \leq \pi/4$

Пользуясь полученным значением частичного тангенса, можно вычислить другие тригонометрические функции по следующим формулам:

- $\sin(z) = 2 \cdot (y/x) / (1 + (y/x)^2)$
- $\cos(z) = (1 - (y/x)^2) / (1 + (y/x)^2)$
- $\text{tg}(z/2) = y/x$ ;
- $\text{ctg}(z/2) = x/y$ ;
- $\text{cosec}(z) = (1 + (y/x)^2) / 2 \cdot (y/x)$
- $\sec(z) = (1 + (y/x)^2) / (1 - (y/x)^2)$

Где  $z$  - значение, находившееся в  $ST(0)$  до выполнения команды FPTAN,  $x$  и  $y$  - значения в регистрах  $ST(0)$  и  $ST(1)$ , соответственно (после вычисления FPTAN).

# Трансцендентные команды. Частичный арктангенс. FPATAN.

Команда FPATAN вычисляет частичный арктангенс:  
 $z = \text{arctg}(ST(0)/ST(1)) = \text{arctg}(x/y)$

Перед выполнением команды числа  $x$  и  $y$  располагаются в  $ST(0)$  и  $ST(1)$ , соответственно. Аргументы команды FPATAN должен находится в пределах:  
 $0 < y < x$

Результат записывается в  $ST(0)$ .

# Трансцендентные команды. Логарифмы.

Команда **FYL2X** вычисляет выражение  $y \cdot \log_2(x)$ , операнды  $x$  и  $y$  размещаются, соответственно, в  $ST(0)$  и  $ST(1)$ . Операнды извлекаются из стека, а результат записывается в стек. Параметр  $x$  должен быть положительным числом.

Пользуясь результатом выполнения этой команды, можно вычислить следующим образом логарифмические функции:

- Логарифм по основанию два:  $\log_2(x) = \text{FYL2}(x)$
- Натуральный логарифм:  $\log_e(x) = \log_e(2) * \log_2(x) = \text{FYL2X}(\log_e(2), x) = \text{FYL2X}(\text{FLDLN2}, x)$
- Десятичный логарифм:  $\log_{10}(x) = \log_{10}(2) * \log_2(x) = \text{FYL2X}(\log_{10}(2), x) = \text{FYL2X}(\text{FLDLG2}, x)$

Функция **FYL2XP1** вычисляет выражение  $y \cdot \log_2(x+1)$ , где  $x$  соответствует  $ST(0)$ , а  $y$  -  $ST(1)$ . Результат записывается в  $ST(0)$ , оба операнда выталкиваются из стека и теряются.

На операнд  $x$  накладывается ограничение:  $0 < x < 1 - 1/\sqrt{2}$

Команда **F2XM1** вычисляет выражение  $2^x - 1$ , где  $x$  -  $ST(0)$ . Результат записывается в  $ST(0)$ , параметр должен находиться в следующих пределах:  
 $0 \leq x \leq 0.5$

**FLDLG2** заталкивает в стек значение  $\log_e(2)$

**FLDLG2** заталкивает в стек значение  $\log_{10}(2)$ ,

# Вычисление $\exp(x)$

```
.data
x dt ? ;Объявляет 10 байтовую переменную
res dt ?; результат
outbuf db 30 dup(?); Буфер для вывода текста
inbuf db 30 dup(?); Буфер для ввода текста
.code
...
invoke CharToOem, chr$("exp(x) x=",13,10,0), ADDR outbuf
invoke StdOut,ADDR outbuf
invoke StdIn, addr inbuf, 100
invoke FpuAtoFL, ADDR inbuf,ADDR x, DEST_MEM
fld x ;Загрузить x в ST(0)
;=====
;  $e^x = 2^{(x \cdot \log_2(e))}$ 
  FLDL2E; y :=  $x \cdot \log_2 e$ ;
  FMUL
  FLD ST(0) ; i := round(y);
  FRNDINT
  FSUB ST(1), ST ; f := y - i;
  FXCH ST(1) ; z :=  $2^f$ 
  F2XM1
  FLD1
  FADD
  FSCALE ; result := z *  $2^i$ 
  FSTP ST(1)
;=====
fstp res ; Сохраняем содержимое ST(0), а это  $\exp(x)$  в res
```

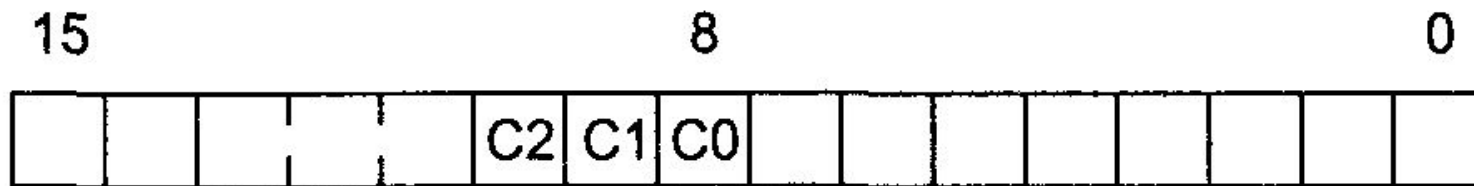
# Слово состояния сопроцессора

Периодически требуется проверять значения в сопроцессоре. А значит нам нужны аналоги команд TEST и CMP для сопроцессора.

Такая команда существует и называется **FTST**.

**FTST** не имеет параметров. Она сравнивает ST(0) с нулём.

Результат хранится в 3 битах C2, C1, C0 слова состояния сопроцессора:



ST > 0.0	0	0	0
ST < 0.0	0	0	1
ST = 0.0	1	0	0
ST = ?	1	1	1

(FST в OllyDBG, STAT в студии)

Также существует инструкция **FSTW** переписывающая слово состояния в указанный регистр процессора.

# Проверка вершины стека сопроцессора.

Вычисление корня из разности двух чисел:

```
...  
fsub ST(0),ST(3) ; ST(0)=ST(0)-ST(3).  
ftst ; Проверить вершину стека  
fstsw ax; Прочитать слово состояния в ax  
shr ah,1 ; C0 попадёт во флаг переноса CF  
jc exit ; Если вST(0) <0 выход  
fsqrt ; Иначе – вычисляем корень из ST(0) и сохраняем результат в ST(0).  
...
```

# Рассмотреть самостоятельно

Крупник А.Б. «Изучаем ассемблер»

Примеры на страницах 165-166 и 168-170