

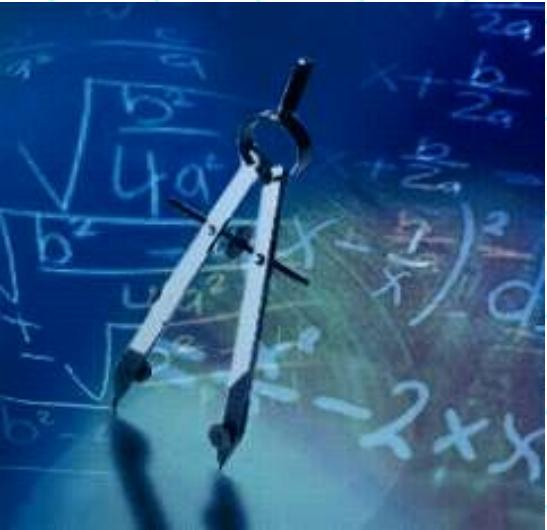


Una Serpiente



СТЕРЕОМЕТРИЯ

- Объёмы тел
- Изображения пространственных фигур

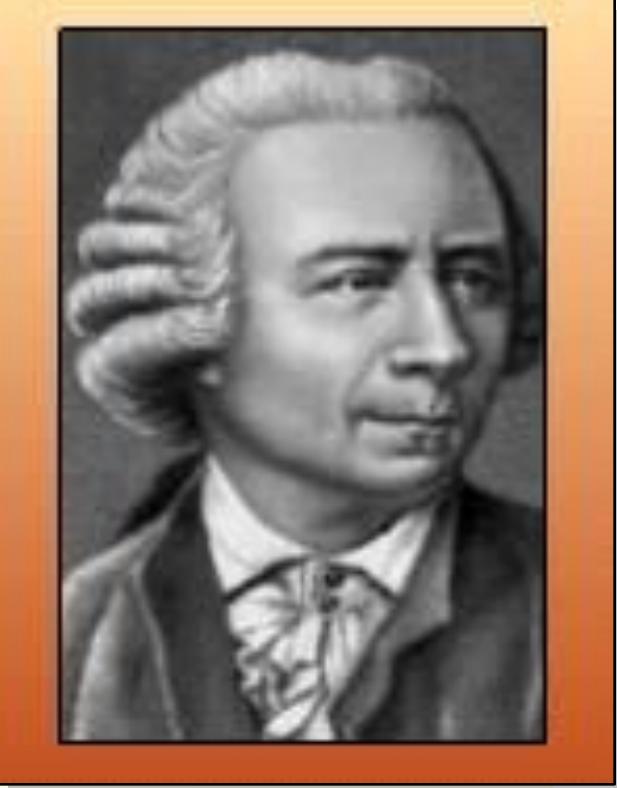


«Мой карандаш, бывает еще остроумней моей головы», — признавался великий математик Леонард Эйлер (1707—1783).

В своей деятельности человеку повсюду приходится сталкиваться с необходимостью изучать форму, размеры, взаимное расположение пространственных фигур.

Подобные задачи решают и астрономы, имеющие дело с самыми большими масштабами, и физики, исследующие структуру атомов и молекул.

Раздел геометрии, в котором изучаются такие задачи, называется стереометрией

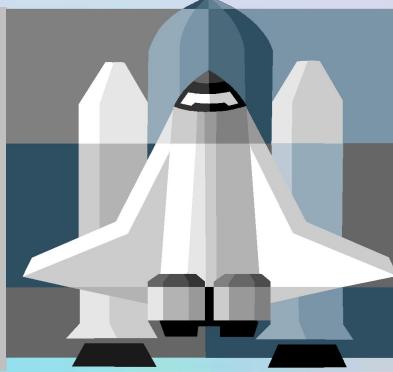


Интуитивное, живое пространственное воображение в сочетании со строгой логикой мышления — это ключ к изучению стереометрии

Мы знаем, что

- **ГЕОМЕТРИЯ** возникла из практических задач людей;
- **ГЕОМЕТРИЯ** лежит в основе всей техники и большинства изобретений человечества;
- **ГЕОМЕТРИЯ** нужна

- технику,
- инженеру,
- рабочему,
- архитектору,
- модельеру ...



«планиметрия» – наименование смешанного происхождения: от греч. **metreо** – измерять и лат. **planum** – плоская поверхность (плоскость)

ПЛАНИМЕТРИЯ

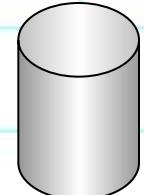
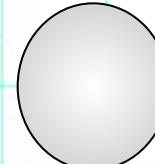
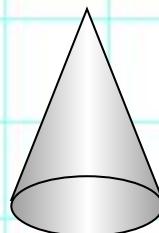
ГЕОМЕТРИЯ на плоскости

ГЕОМЕТРИЯ

СТЕРЕОМЕТРИЯ

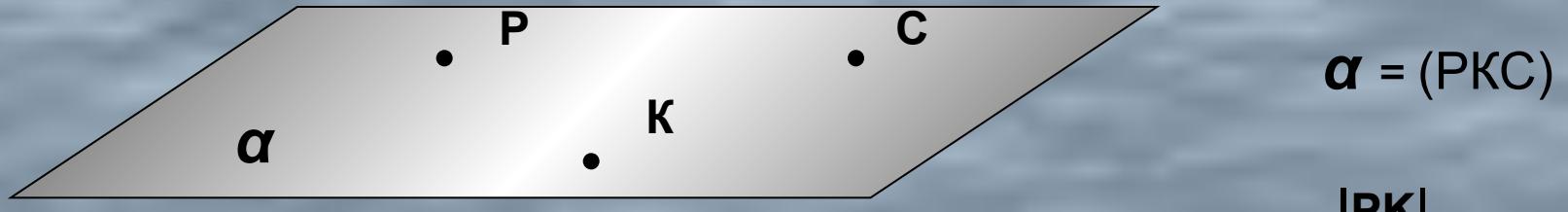
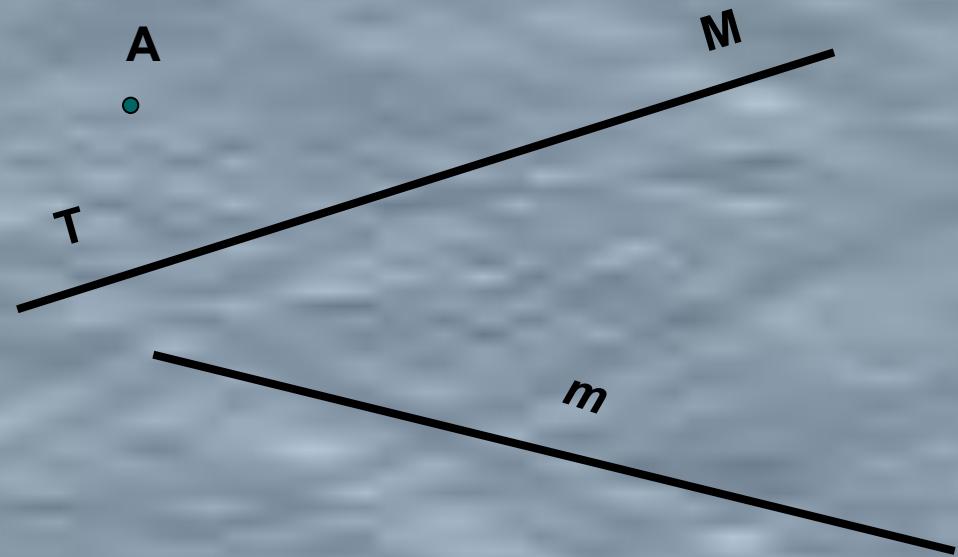
ГЕОМЕТРИЯ в пространстве

«стереометрия» – от греч. **stereos** – пространственный (**stereon** – объем).



Основные понятия стереометрии

- точка,
- прямая,
- плоскость,
- расстояние



$$A \notin \alpha, \quad KC \subset \alpha, \quad P \in \alpha, \quad |PK| = 2 \text{ см}$$

$$\alpha = (PKC)$$

$$|PK|$$

Аксиомы стереометрии

Слово «аксиома» греческого происхождения и в переводе означает истинное, исходное положение теории.

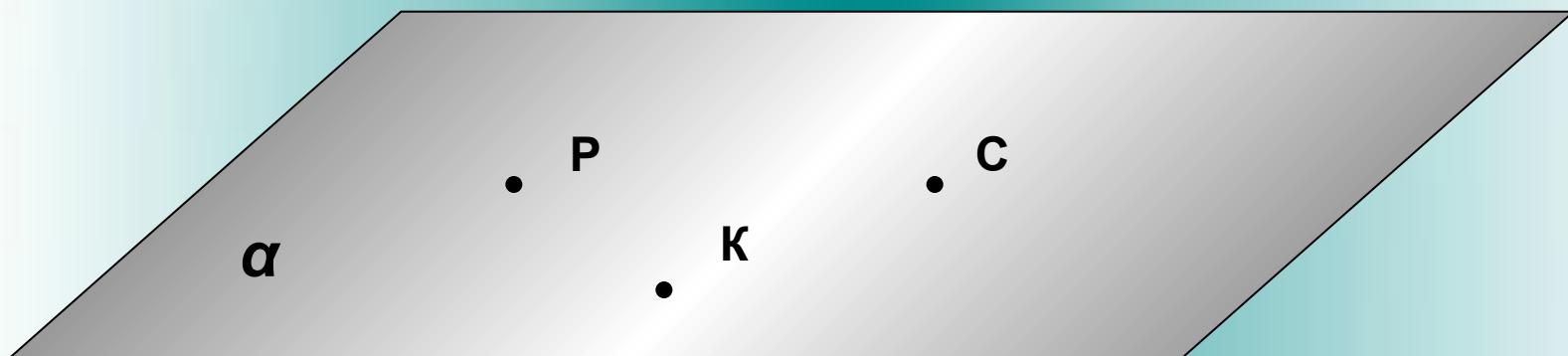
Система аксиом стереометрии дает описание свойств пространства и основных его элементов

Понятия «**точка**», «**прямая**», «**плоскость**», «**расстояние**» принимаются без определений: их описание и свойства содержатся в аксиомах

Аксиомы стереометрии

A-1

Через любые три точки, не лежащие на одной прямой проходит плоскость, и притом только одна

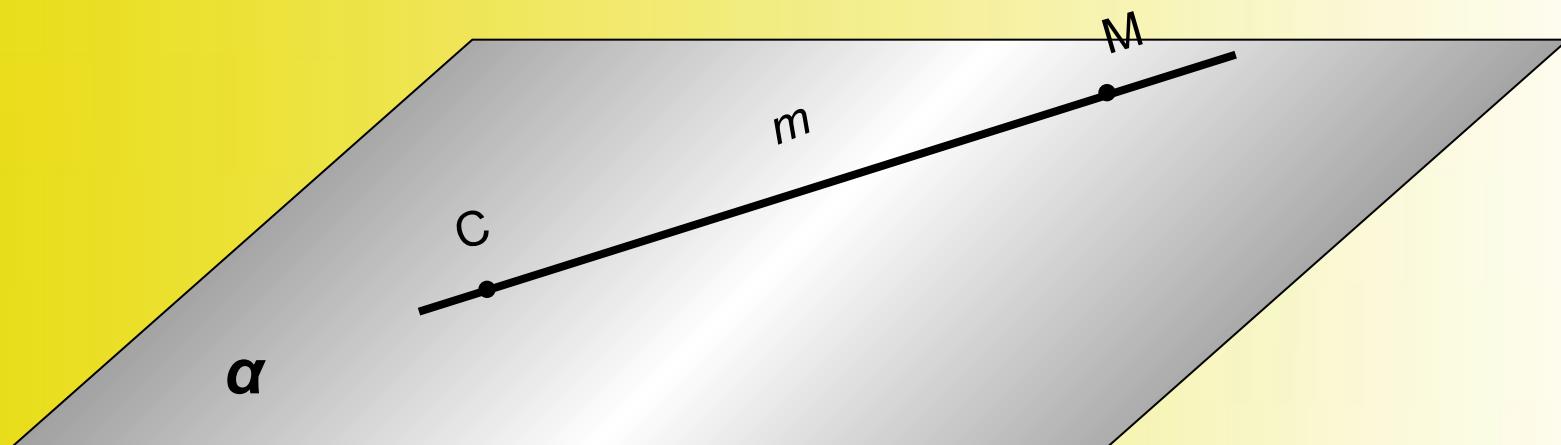


$$\alpha = (PKC)$$

Аксиомы стереометрии

A-2

**Если две точки прямой лежат в плоскости,
то все точки прямой лежат в этой плоскости**

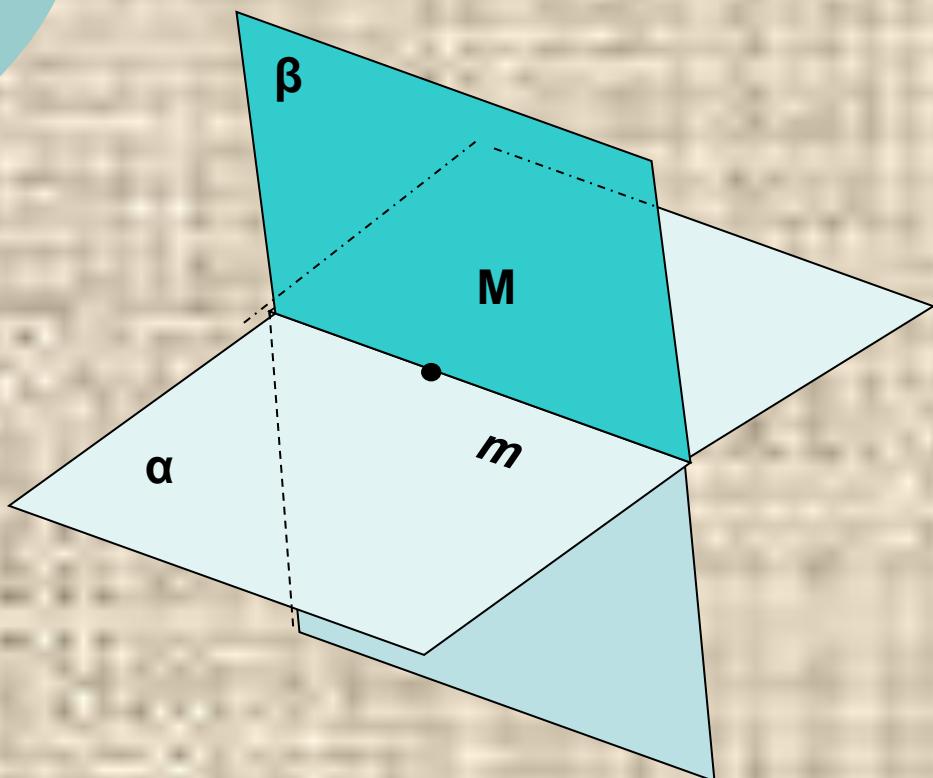


Если $M, C \in \alpha$ $M, C \in m,$ то $m \subset \alpha$

Аксиомы стереометрии

A-3

Если две плоскости имеют общую точку, то они имеют общую прямую, на которой лежат все общие точки этих плоскостей.



$$M \in \alpha, M \in \beta, M \in m$$



$$m \in \alpha, m \in \beta$$

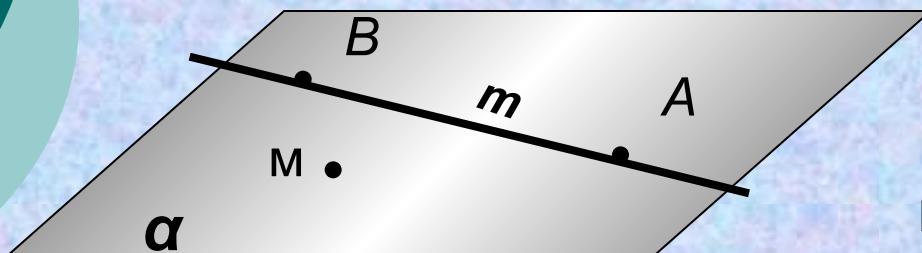


$$\alpha \cap \beta = m$$

СЛЕДСТВИЯ ИЗ АКСИОМ

Т-1

Через любую прямую и не принадлежащую ей точку можно провести плоскость, и притом только одну.



Дано: $M \notin m$

Доказательство

Пусть точки $A, B \in m$.

• Так как $M \notin m$, то точки A, B и M не принадлежат одной прямой.

По А-1 через точки A, B и M проходит только одна плоскость — плоскость (ABM) ,

Обозначим её α . Прямая m имеет с ней две общие точки — точки A и B , следовательно, по аксиоме А-2 эта прямая лежит в плоскости α .

Таким образом, плоскость α проходит через прямую m и точку M и является искомой.

• Докажем, что другой плоскости, проходящей через прямую m и точку M , не существует.

Предположим, что есть другая плоскость — β , проходящая через прямую m и точку M .

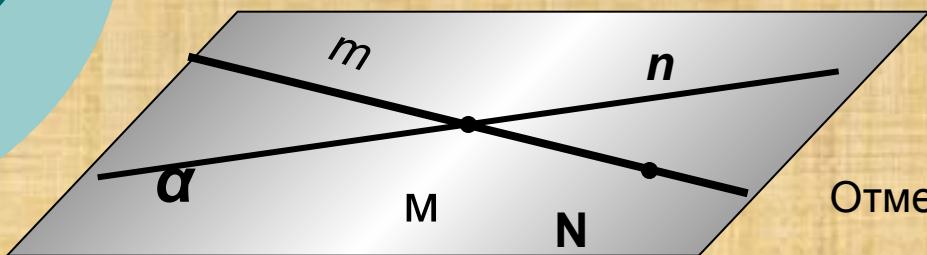
Тогда плоскости α и β проходят через точки A, B и M , не принадлежащие одной прямой, а значит, совпадают. Следовательно, плоскость α единственна.

• Теорема доказана

СЛЕДСТВИЯ ИЗ АКСИОМ

T-2

Через любые две пересекающиеся прямые можно провести плоскость, и притом только одну.



Дано: $m \cap n = M$

Доказательство

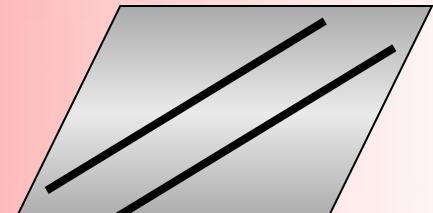
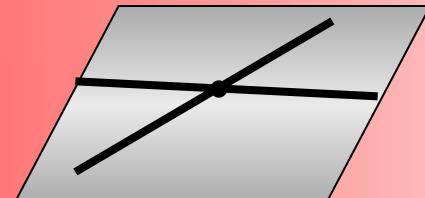
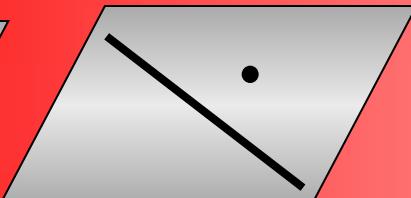
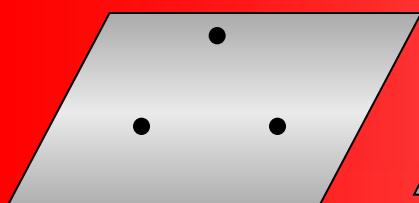
Отметим на прямой m произвольную точку N , отличную от M .

- Рассмотрим плоскость $\alpha = (n, N)$. Так как $M \in \alpha$ и $N \in \alpha$, то по А-2 $m \subset \alpha$. Значит обе прямые m , n лежат в плоскости α и следовательно α , является искомой
- Докажем единственность плоскости α . Допустим, что есть другая, отличная от плоскости α и проходящая через прямые m и n , плоскость β . Так как плоскость β проходит через прямую n и не принадлежащую ей точку N , то по Т-1 она совпадает с плоскостью α . Единственность плоскости α доказана.
- Теорема доказана

ВЫВОД

Как в пространстве можно однозначно задать плоскость?

- По трем точкам, не лежащим на одной прямой
- По прямой и точке, не лежащей на этой прямой
- По двум пересекающимся прямым
- По двум параллельным прямым



Определение объема тела

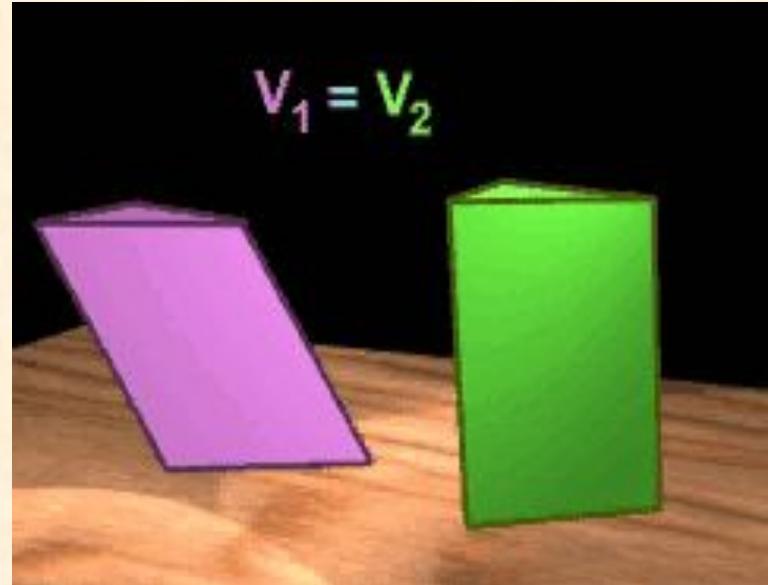
Определение

- Тело называется простым, если его можно разбить на конечное число треугольных пирамид.
- В частности, любой выпуклый многогранник является простым телом.

Определение

Объемом тела называется положительная величина, характеризующая часть пространства, занимаемую телом, и обладающая следующими свойствами:

1. равные тела имеют равные объемы;
2. при параллельном переносе тела его объем не изменяется;



Определение

Тела с равными объемами называются равновеликими .

Из свойства 2 следует, что если тело с объемом V_1 содержится внутри тела с объемом V_2 , то $V_1 < V_2$.

- за единицу объема принят объем куба, ребро которого равно единице длины;
- если тело разбить на части, являющиеся простыми телами, то объем тела равен объему его частей;

Теорема 1.

- Объем прямоугольного параллелепипеда равен произведению его измерений: $V = abc$

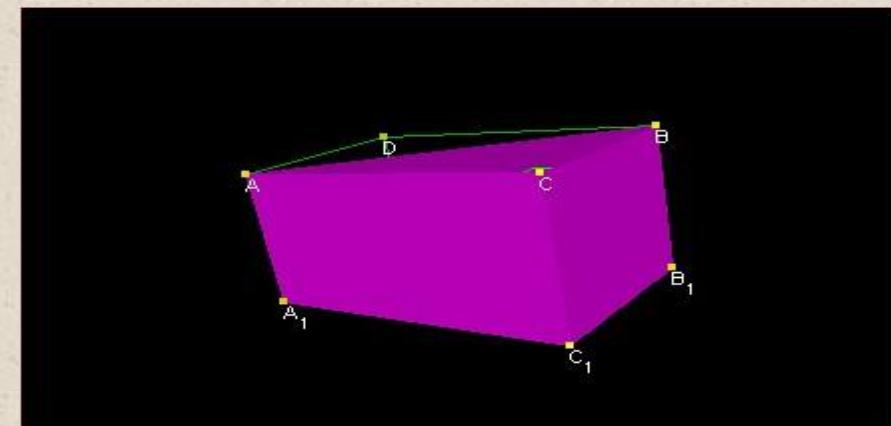
Теорема 2.

Объем прямой призмы равен произведению площади основания на высоту:

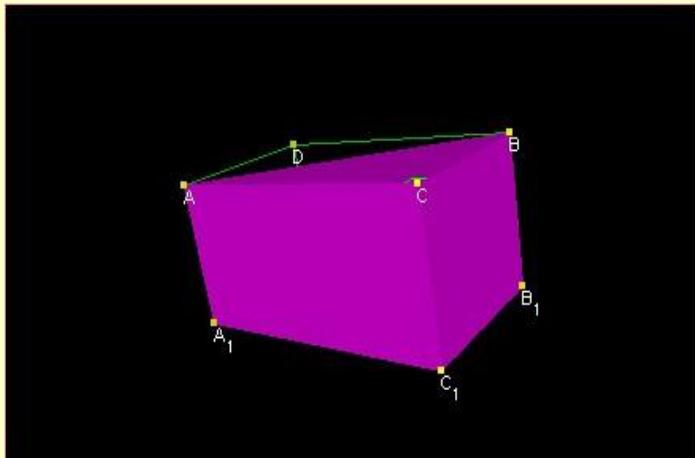
Пусть $ABC A_1 B_1 C_1$ – прямая треугольная призма, причем ее основание – прямоугольный треугольник ABC

Дополним эту призму до прямоугольного параллелепипеда $ACBDA_1 C_1 B_1 D_1$.

Середина O диагонали AB этого параллелепипеда является его центром симметрии.



Данная призма и призма $ABDA_1B_1D_1$, которая дополняет данную призму до параллелепипеда, симметричны относительно точки O , а поэтому равновелики.



Пусть V и V_1 – соответственно объемы призмы $ABC A_1 B_1 C_1$ и параллелепипеда,

тогда, учитывая теорему 1,
получим

Рассмотрим произвольную прямую треугольную призму $ABC A_1 B_1 C_1$.
Если $\triangle ABC$ не прямоугольный, то его можно разбить на два
прямоугольных треугольника ADC и BDC .

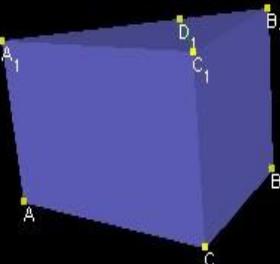
Следовательно,

$$V = V_1 + V_2 = S_{\triangle ADC} \cdot H + S_{\triangle BDC} \cdot H =$$

$$S_{\triangle ABC} \cdot H = S \cdot H.$$

Таким образом, теорема справедлива для произвольной прямой
треугольной призмы. Если есть прямая n -угольная призма ($n > 3$),
разобьем ее на конечное число прямых треугольных призм

Сложив объемы этих треугольных призм, получим объем n -угольной
призмы $V = V_1 + V_2 + \dots + V_n = (S_1 + S_2 + \dots + S_n)H = S \cdot$
 H , где S_1, S_2, \dots, S_n – площади оснований треугольных призм,
 S и H – площадь основания и высота n -угольной призмы.



$$V = \frac{1}{2}V_1 = \frac{1}{2}AC^*BC = S_{ABC}CC_1 = S^*H$$

Рассмотрим произвольную прямую треугольную призму $ABC A_1 B_1 C_1$

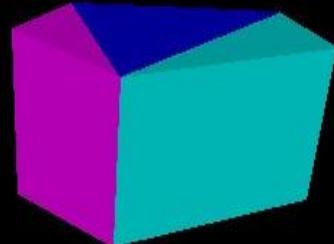
Если ΔABC не прямоугольный, то его можно разбить на два прямоугольных треугольника ADC и BDC .

**Следовательно, $V = V_1 + V_2 = S_{\Delta}$
 $ADC \cdot H + S_{\Delta} BDC \cdot H = S_{\Delta} ABC \cdot H = S \cdot H.$**

**Таким образом, теорема справедлива для произвольной прямой треугольной призмы. Если есть прямая n -угольная призма ($n > 3$),
разобьем ее на конечное число прямых треугольных призм**

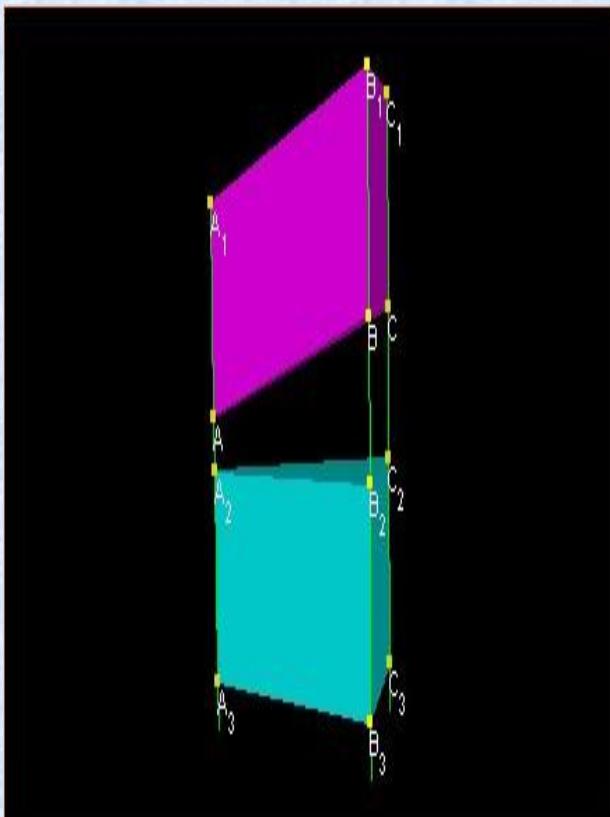
Сложив объемы этих треугольных призм, получим объем n -угольной призмы

**$V = V_1 + V_2 + \dots + V_n = (S_1 + S_2 + \dots + S_n)H = S \cdot H$,
где S_1, S_2, \dots, S_n – площади оснований треугольных призм,
 S и H – площадь основания и высота n -угольной призмы.**



Теорема 3.

Объем наклонной призмы равен площади перпендикулярного сечения на боковое ребро: $V = S_{\text{пс}}$

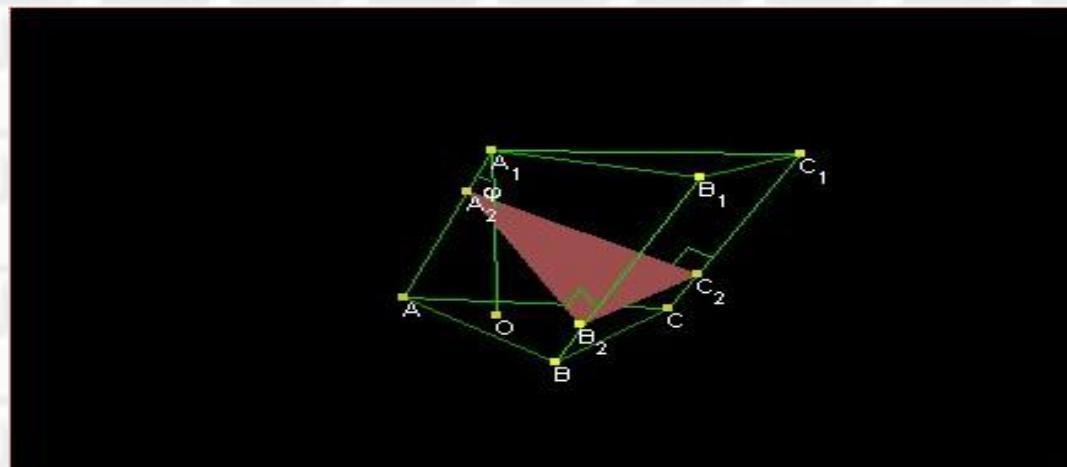


- Пусть $ABC A_1 B_1 C_1$ – наклонная призма (чертеж 6.1.4), $A_2 B_2 C_2$ и $A_3 B_3 C_3$ – перпендикулярные сечения этой призмы.
- Призма $A_2 B_2 C_2 A_3 B_3 C_3$ прямая, причем $A_2 A_3 = A_1 A$. Заметим, что параллельный перенос на вектор переводит многогранник $A_2 B_2 C_2 A_1 B_1 C_1$ в многогранник $A_3 B_3 C_3 ABC$.
- Следовательно, эти многогранники равновеликие. Пусть V – объем призмы $ABC A_1 B_1 C_1$, V_1 – объем призмы $A_3 B_3 C_3 A_2 B_2 C_2$, V_2 – объем многогранника $A_2 B_2 C_2 ABC$, тогда $V + V_2 = V_1 + V_2$, откуда $V = V_1$.
- Поскольку призма $A_3 B_3 C_3 A_2 B_2 C_2$ прямая, то $V_1 = S_{\Delta A_3 B_3 C_3} \cdot A_2 A_3 = S_{\text{пс}} \cdot l = V$, что и требовалось доказать

Теорема 4.

Объем наклонной призмы равен произведению площади основания на высоту: $V = S \cdot H$.

- Пусть $A_2B_2C_2$ – перпендикулярное сечение наклонной призмы $ABC A_1B_1C_1$, A_1O – высота этой призмы.
- Пусть . Поскольку , а , то плоскости $A_2B_2C_2$ и ABC образуют тот же угол Φ , что и прямые A_1A и A_1O .
- По теореме о площади ортогональной проекции $S_{A_2B_2C_2} = S_{ABC} \cos \Phi$. Согласно теореме 3
- $V = S_{A_2B_2C_2} \cdot A_1A = S_{ABC} \cos \Phi \cdot A_1A = S_{ABC} \cdot A_1O = S \cdot H$.



Объёмы тел и их изображение в пространстве

Многогранник — тело, ограниченное плоскостями.

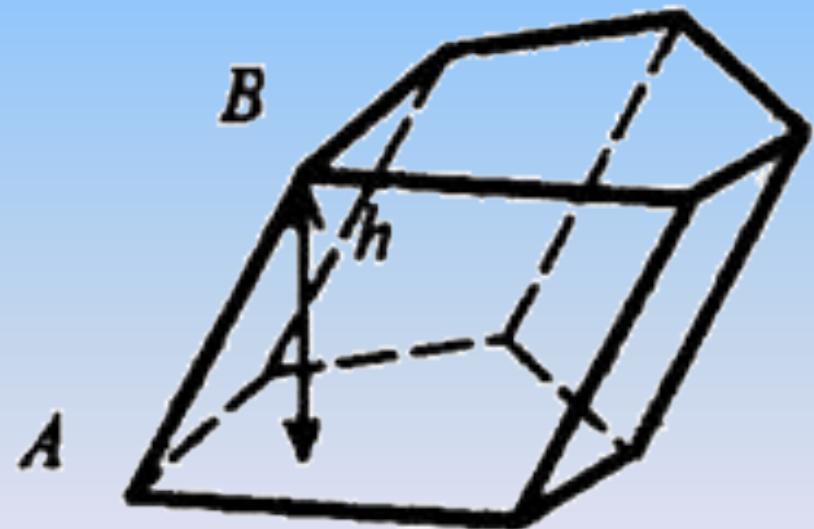
Призма — многогранник, основания которого равные многоугольники, боковые грани — параллелограммы.

AB — ребро;

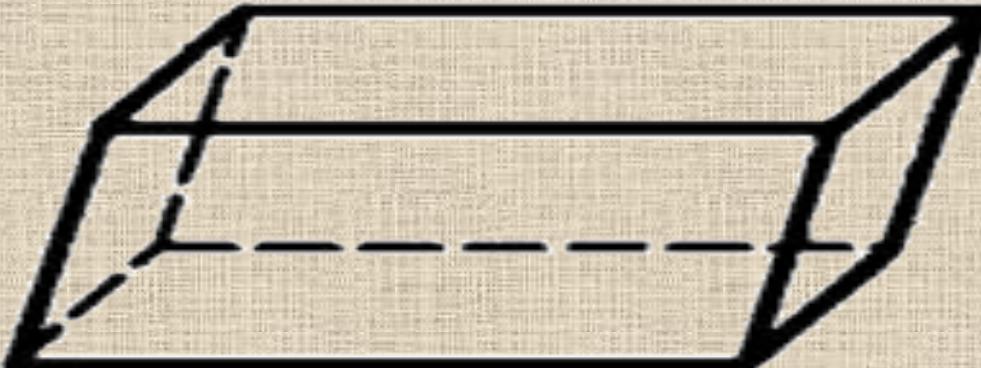
h — высота

Объём: $V = Sh$

S — площадь основания



- Параллелепипед — призма, у которой основания параллелограммы.
 - Все диагонали параллелепипеда пересекаются в одной точке
-



Прямоугольный параллелепипед — у которого основания прямоугольники, а рёбра перпендикулярны основанию.

Рёбра:

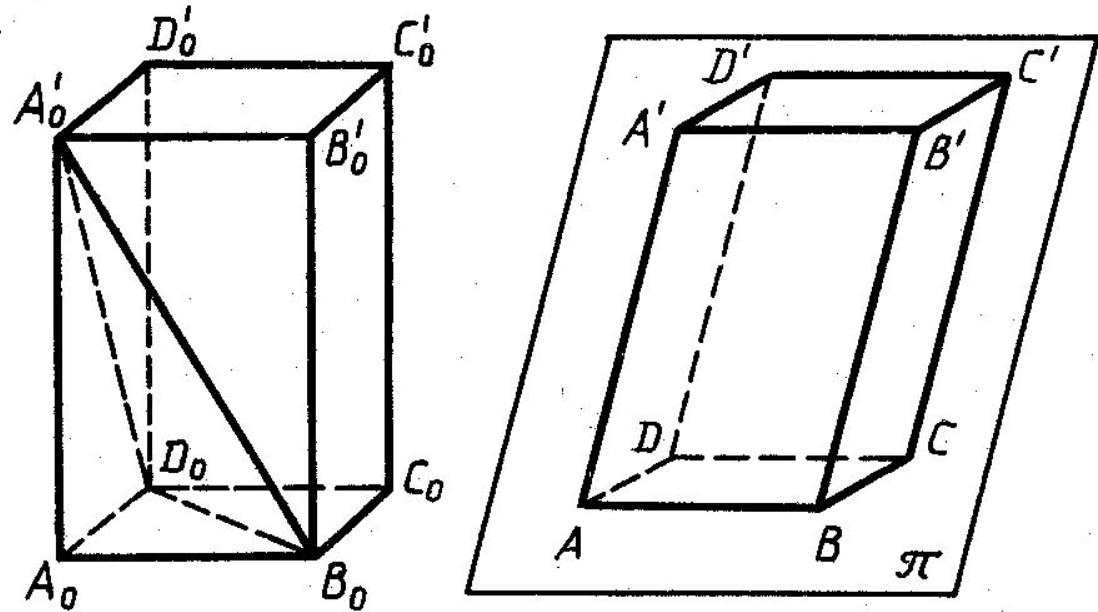
**a — длина, b — ширина, c — высота; d — диагональ
(все диагонали прямоугольного параллелепипеда равны)**

$$\text{Объём: } V = a \cdot b \cdot c$$

$$\text{Полная поверхность: } S = 2(ab + bc + ca) \quad d^2 = a^2 + b^2 + c^2$$

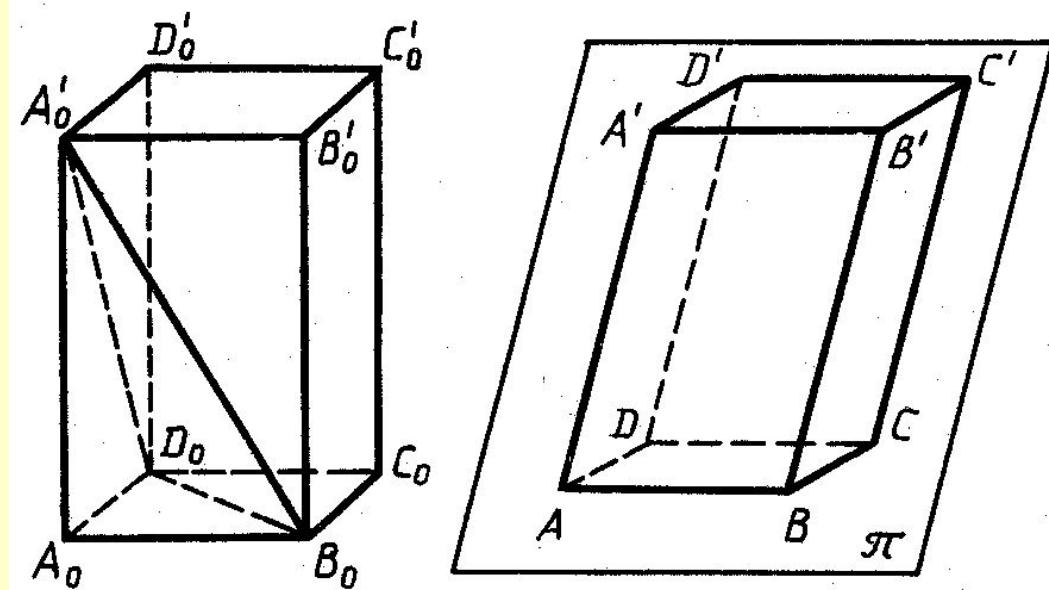
Для построения изображения произвольного параллелепипеда $AoBoCoDoA\acute{o}B\acute{o}C\acute{o}D\acute{o}$ заметим, что точки Ao , Bo , Do и $A\acute{o}$ являются вершинами тетраэдры $AoBoDoA\acute{o}$.

Поэтому в качестве их изображения можно взять вершины произвольного четырёхугольника $ABDA'$.



Другими словами, любые три отрезка AB , CD и AA' плоскости изображения с общим концом A , ни какие два из которых не лежат на одной прямой, можно считать изображением рёбер $AoBo$, $AoDo$ и $AoA\acute{o}$ параллелепипеда.

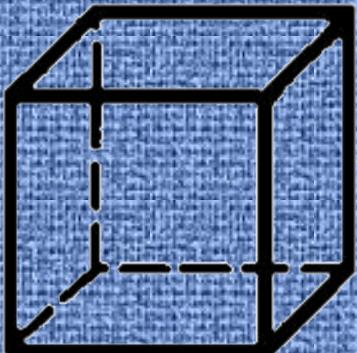
Таким образом параллелепипед $ABCDA'B'C'D'$ является изображением параллелепипеда $A_0B_0C_0D_0A'_0B'_0C'_0D'_0$.



Но тогда изображения остальных рёбер строятся однозначно, так как все грани параллелепипеда являются параллелограммами, и, следовательно, их изображения также будут параллелограммами.

**Куб — прямоугольный параллелепипед,
все грани которого квадраты. $a=b=c$**

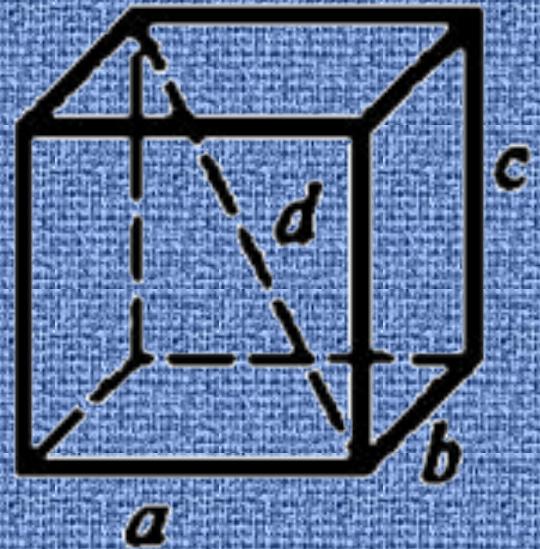
**Число граней – 6,
форма граней – квадраты,
число ребер – 12, число вершин – 8.**



$$V = a^3$$

(отсюда и название третьей
степени — «куб»),
 d — диагональ

$$S = 6a^2$$
$$d^2 = 3a^2$$

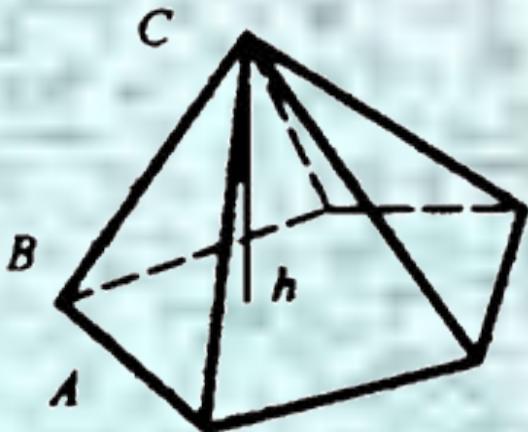


Пирамида -

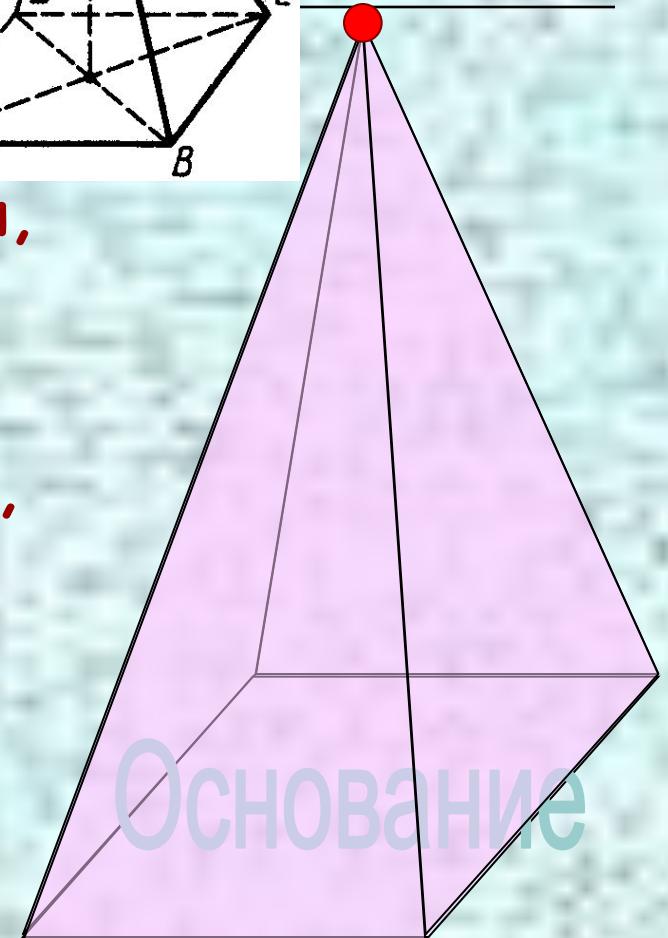
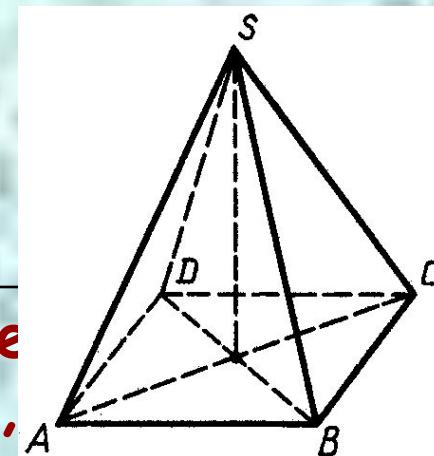
многогранник, основание
которого многоугольник,

а остальные грани - треугольники,
имеющие общую вершину.

По числу углов основания
различают пирамиды треугольные,
четырёхугольные и т.д.



$$V = \frac{1}{3} S \cdot h$$



Тетраэдр –

ЭТО ОДИН ИЗ ПЯТИ ТИПОВ ПРАВИЛЬНЫХ МНОГОГРАННИКОВ;
ПРАВИЛЬНАЯ ТРЕУГОЛЬНАЯ ПИРАМИДА;

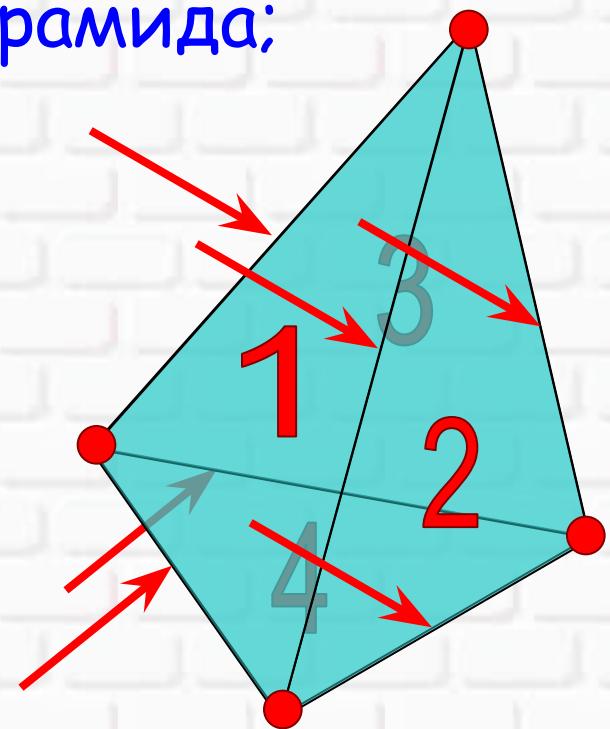
ФОРМА ГРАНЕЙ – ТРЕУГОЛЬНИКИ,

ЧИСЛО ГРАНЕЙ – 4,

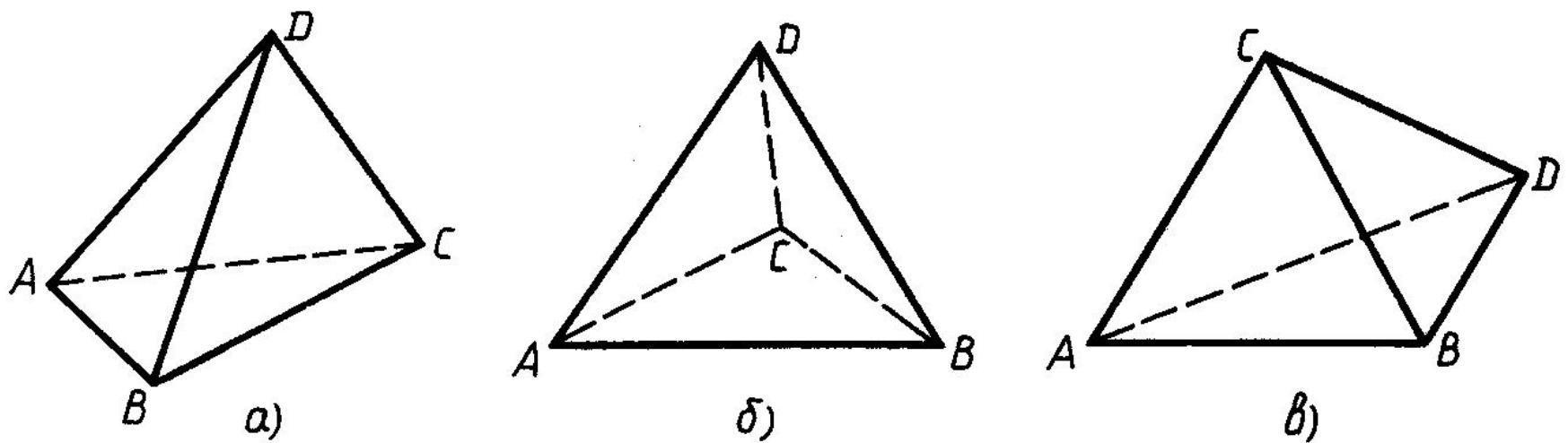
ЧИСЛО РЕБЕР – 6,

ЧИСЛО ВЕРШИН – 4.

Под изображением многогранника следует понимать фигуру, состоящую из проекций всех его рёбер.

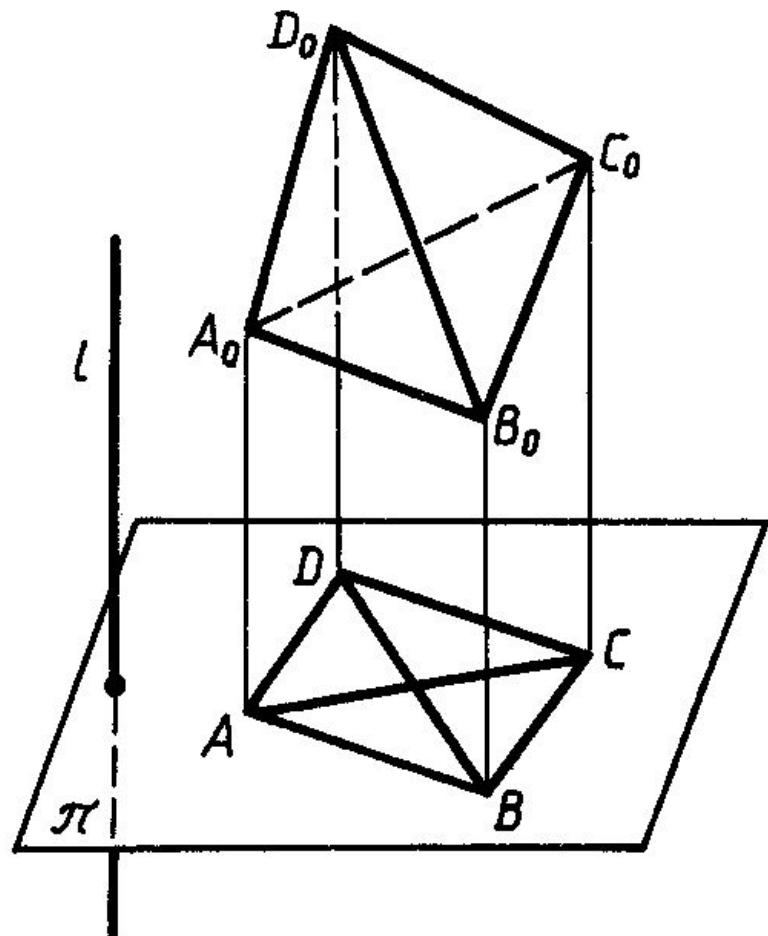


Фигура, состоящая из сторон и диагоналей любого (выпуклого или невыпуклого) четырёхугольника, является изображением тетраэдра при соответствующем выборе плоскости изображений и направления проектирования.



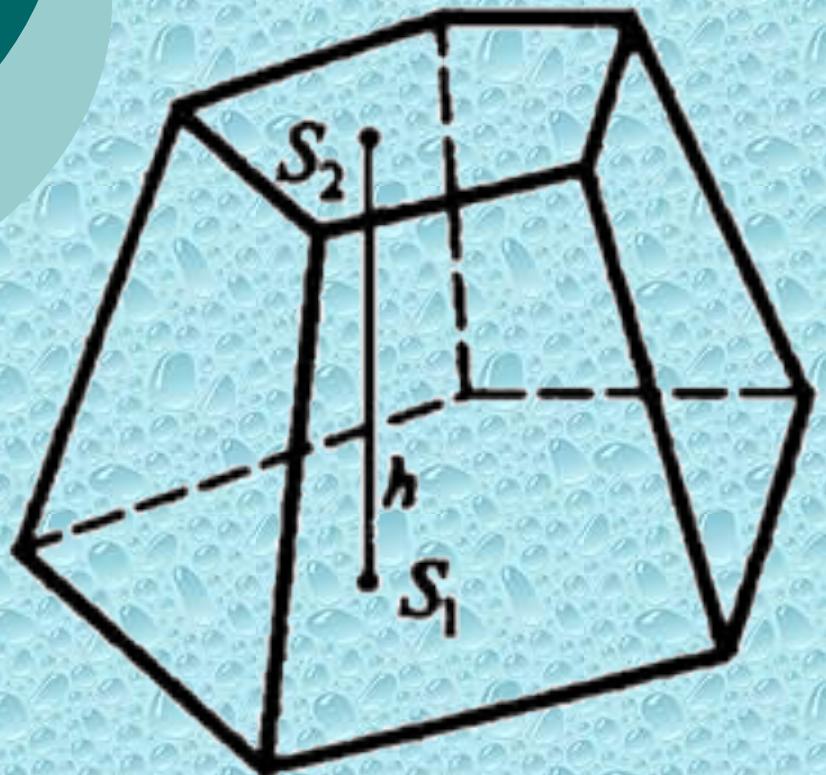
На этих рисунках невидимые рёбра изображены штриховыми линиями.

*Пусть $A_0B_0C_0D_0$ – произвольный тетраэдр,
 A, B, C и D – параллельные проекции
его вершин на плоскость изображений (π).*



*Отрезки $AB, BC, CA, AD,$
 BD, CD служат сторонами
и диагоналями
четырёхугольника $ABCD$.
Фигура, образованная из
этих отрезков (или любая
другая фигура, подобная ей),
является изображением
тетраэдра $A_0B_0C_0D_0$.*

Усеченная пирамида – плоскость сечения которой параллельна плоскости основания.



$$V = \frac{1}{3} h \left\{ S_1 + S_2 + \sqrt{S_1 \cdot S_2} \right\}$$

ВИДЫ МНОГОГРАННИКОВ

Октаэдр

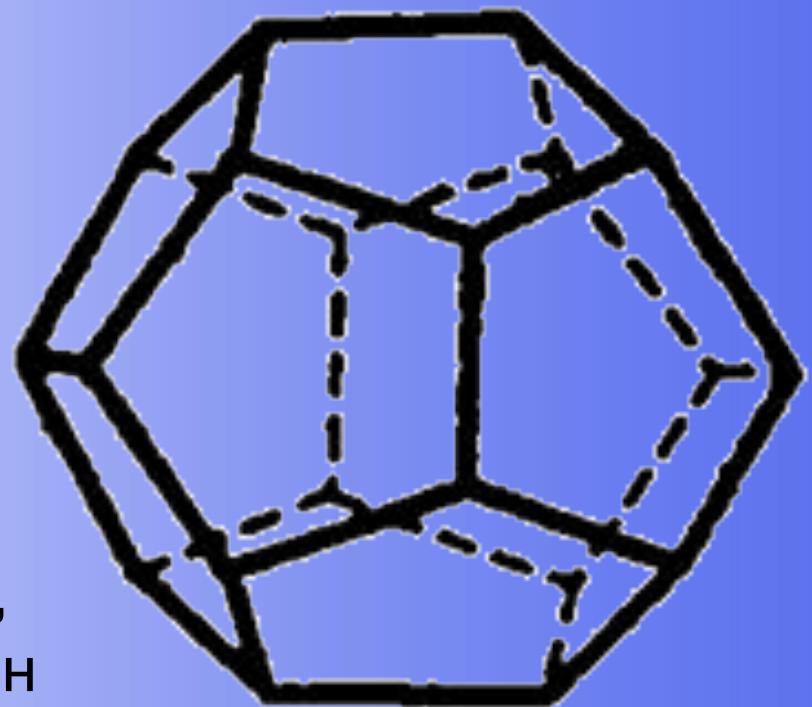
- Число граней – 8,
форма граней – треугольники,
число ребер – 12,
число вершин – 6.



ВИДЫ МНОГОГРАННИКОВ

Додекаэдр

- Число граней – 12, форма граней – пятиугольники, число ребер – 30, число вершин – 20.



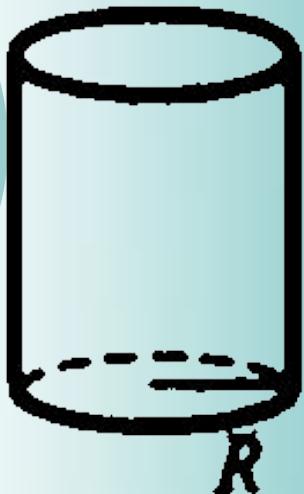
ВИДЫ МНОГОГРАННИКОВ

Икосаэдр

Число граней – 20,
форма граней – треугольники,
число ребер – 30,
число вершин – 12.



ТЕЛА ВРАЩЕНИЯ



$$S = 2\pi \cdot R \cdot h$$

$$V = \pi \cdot R^2 \cdot h$$

Цилиндры.

- Круглый прямой.
- Круглый усеченный

S – площадь боковой поверхности.

V – объем.



$$S = \pi \cdot R \cdot (h_1 + h_2)$$

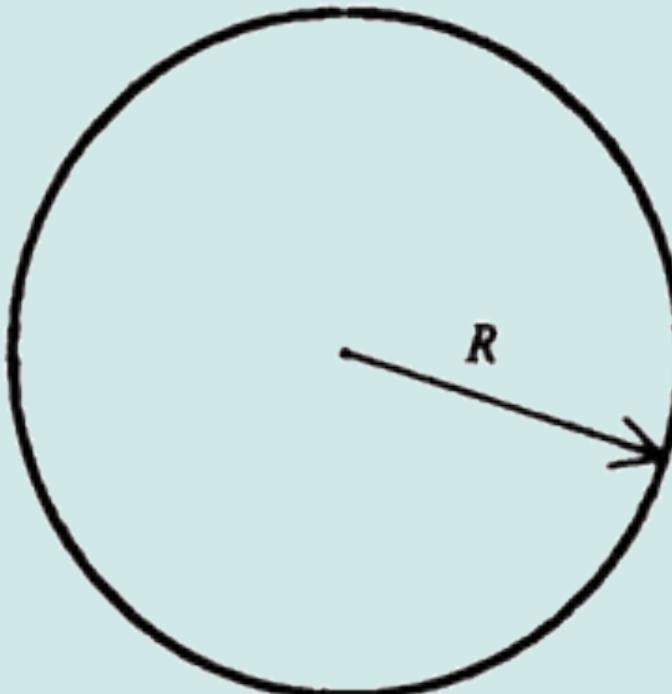
$$V = \pi \cdot R^2 \cdot \frac{(h_1 + h_2)}{2}$$

ТЕЛА ВРАЩЕНИЯ

Сфера – поверхность шара

$$S = 4 \cdot \pi \cdot R^2$$

$$V = \frac{4}{3} \pi \cdot R^3$$



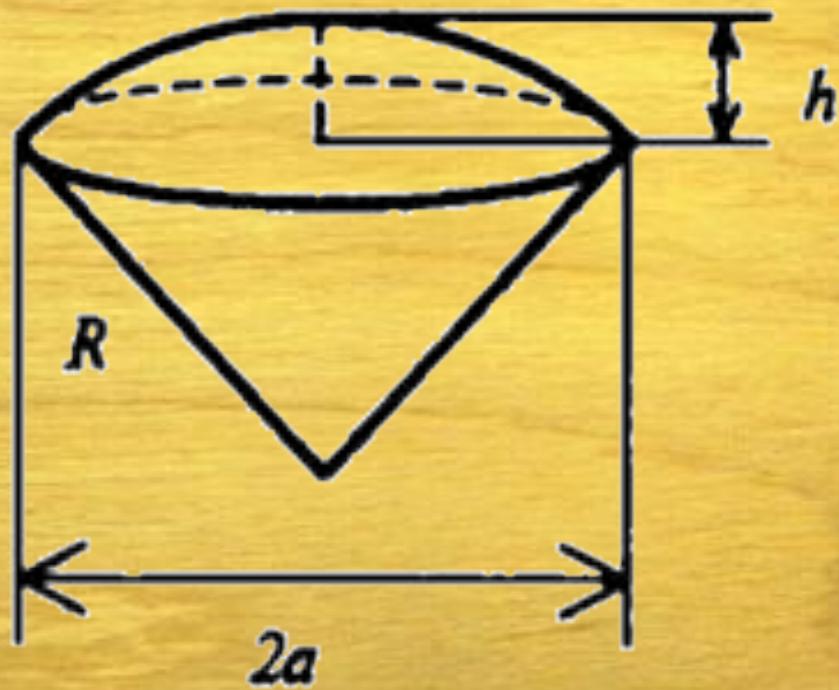
ТЕЛА ВРАЩЕНИЯ

Шаровой сектор.

R — радиус шара;
 a — радиус окружности сечения;
 h — высота отсекаемой шляпки

$$S = \pi \cdot R^2 (2h + a)$$

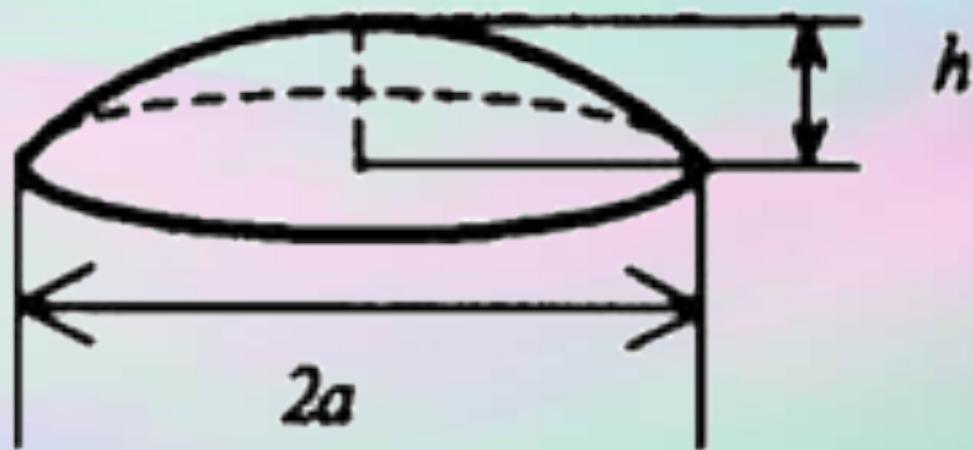
$$V = \frac{2}{3} \pi \cdot R^3 h$$



ТЕЛА ВРАЩЕНИЯ

Шаровой сегмент

R — радиус шара;
 a — радиус
окружности
сечения;
 h — высота
отсекаемой шляпки



ТЕЛА ВРАЩЕНИЯ

Шаровой слой

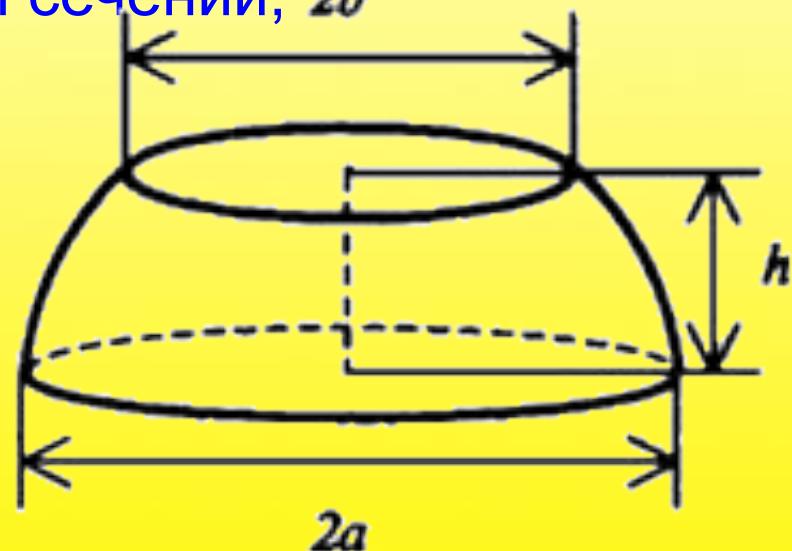
R — радиус шара,

a, b — радиусы окружностей сечений,

h — высота слоя

$$S = \pi(2Rh + a^2 + b^2)$$

$$V = \frac{1}{6} \pi h (3a^2 + 3b^2 + h^2)$$



При решении стереометрических задач высоки

требования к качеству чертежа, его
наглядности.

**Нельзя научиться решать сколько-нибудь
содержательные стереометрические
задачи, не освоив принципы и технику
построения пространственного чертежа.**

- Сюда входит: выбор оптимального положения изображаемого тела (в частности, выбор ориентации - верх и низ, право и лево),
- выбор ракурса и проекции, умение минимизировать количество изображенных линий (напомним, что видимые и невидимые линии должны изображаться различным образом),
- умение строить сечения и проекции на плоскость, умение выделить на пространственном чертеже
- и соответственно изобразить плоскую конфигурацию, дающую ключ к решению задачи, умение перевести условие задачи на графический язык.

