

# Прямоугольная система координат в пространстве. Координаты вектора

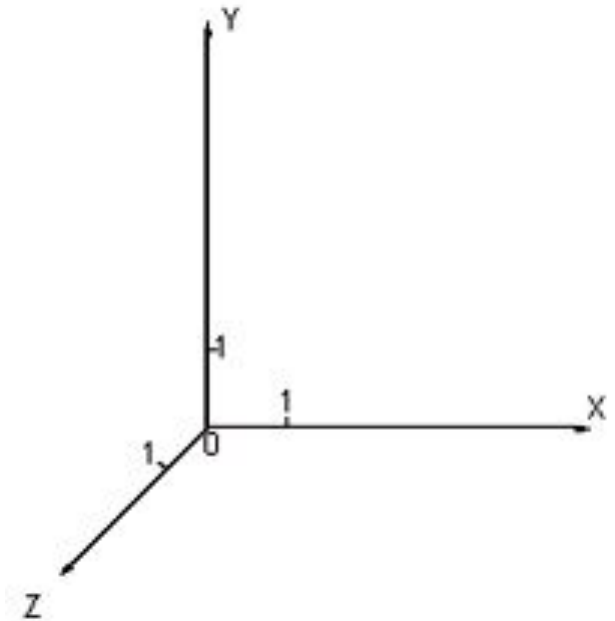


ПРЕПОДАВАТЕЛЬ ГАПОУ РО «РКТМ»  
КОЛЫХАЛИНА К.А.

# Прямоугольная система координат

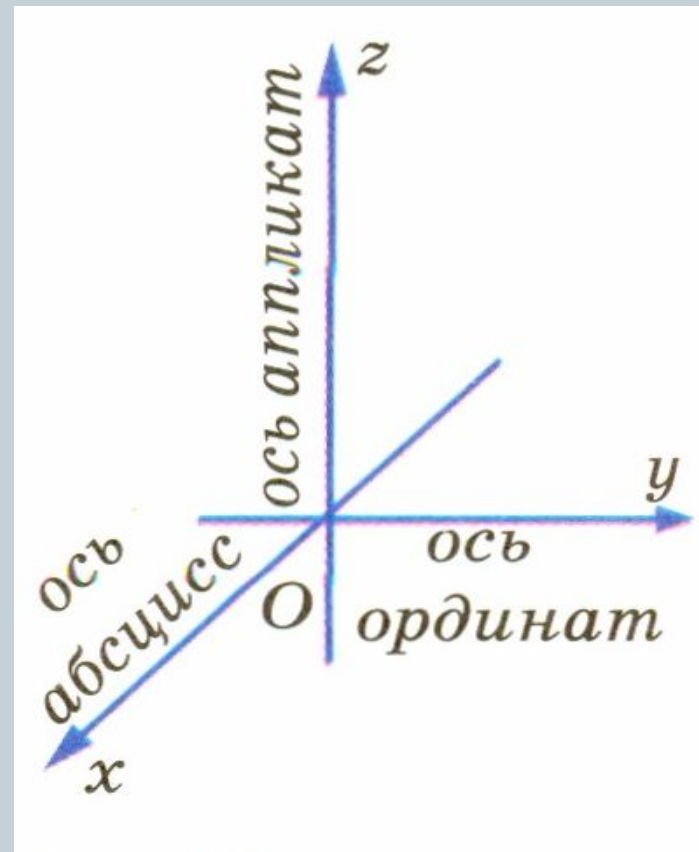


Если через точку пространства проведены три попарно перпендикулярные прямые, на каждой из них выбрано направление и выбрана единица измерения отрезков, то говорят, что задана **прямоугольная система координат в пространстве**



# Прямоугольная система координат

Прямые, с выбранными на них направлениями, называются **осями координат**, а их общая точка — **началом координат**. Она обозначается обычно буквой  $O$ . Оси координат обозначаются так:  $Ox$ ,  $Oy$ ,  $Oz$  — и имеют названия: ось абсцисс, ось ординат, ось аппликат.



# Прямоугольная система координат

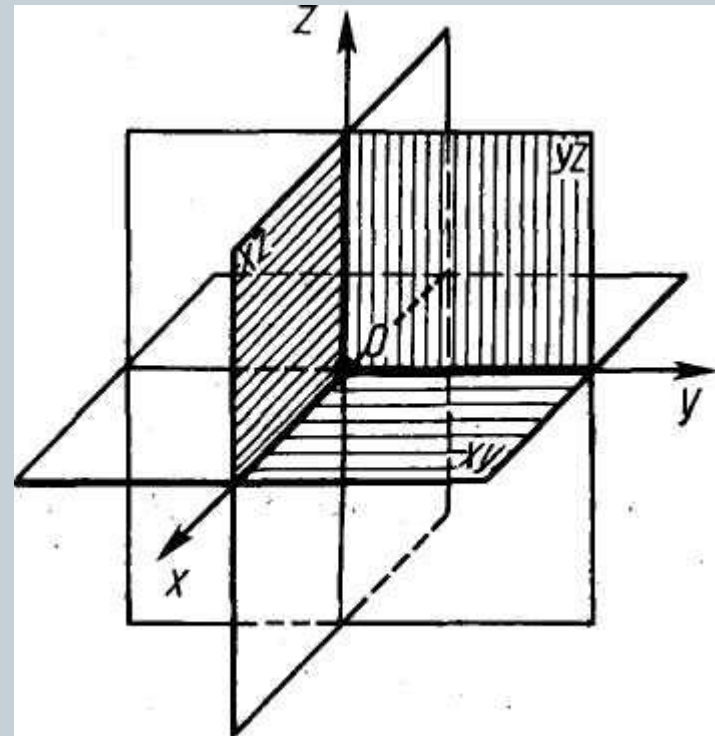
Вся система координат обозначается  $Oxyz$ .

Плоскости, проходящие соответственно через оси координат  $Ox$  и  $Oy$ ,  $Oy$  и  $Oz$ ,  $Oz$  и  $Ox$ , называются

**координатными**

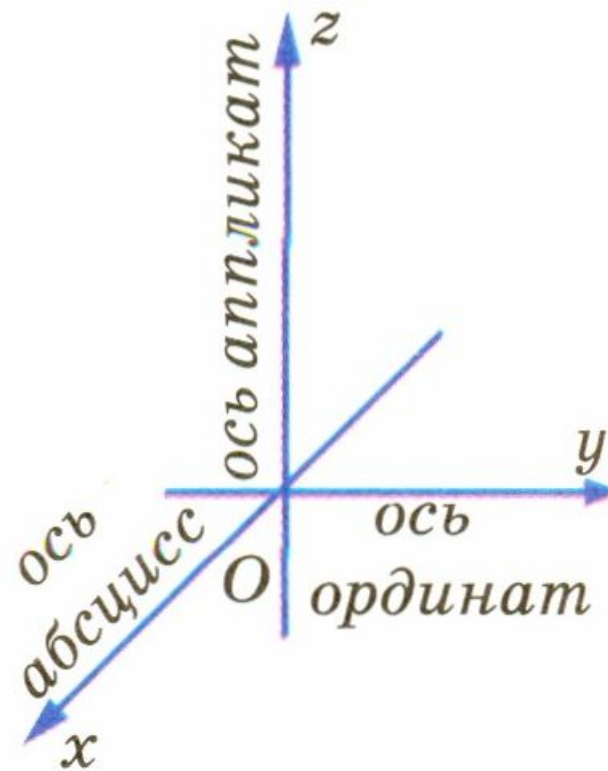
**плоскостями** и

обозначаются  $Oxy$ ,  $Oyz$ ,  $Ozx$ .



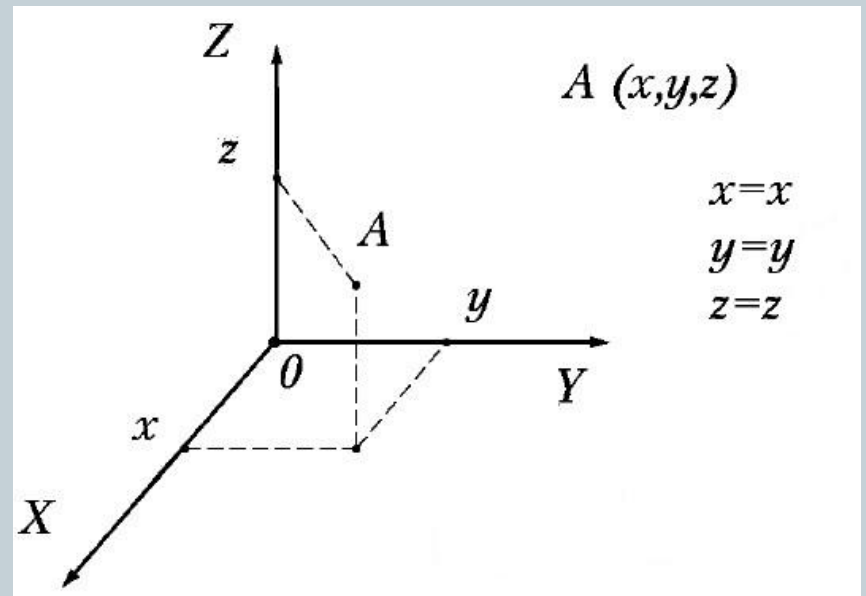
# Прямоугольная система координат

Точка  $O$  разделяет каждую из осей координат на два луча. Луч, направление которого совпадает с направлением оси, называется **положительной полуосью**, а другой луч **отрицательной полуосью**.



# Прямоугольная система координат

В прямоугольной системе координат каждой точке  $M$  пространства сопоставляется тройка чисел, которые называются ее **координатами**.



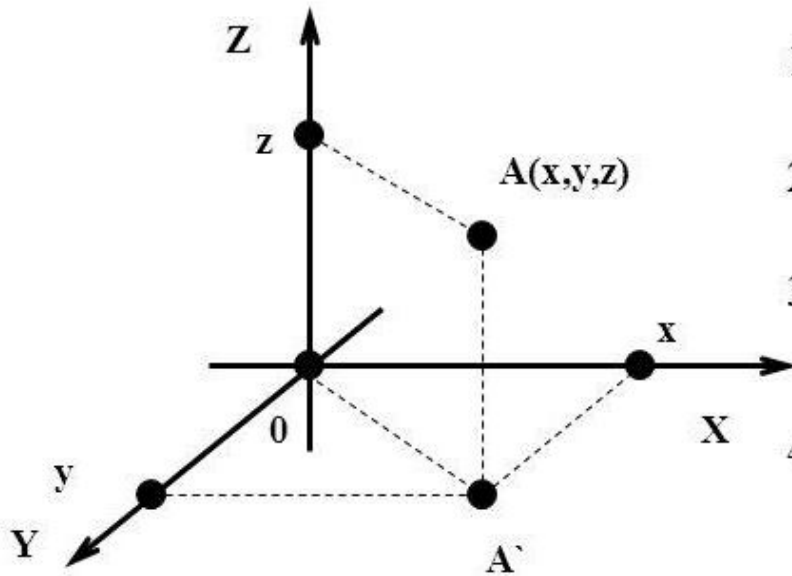
# Алгоритм определения координаты точки в пространстве



Даны координатные оси  $X, Y, Z$ .

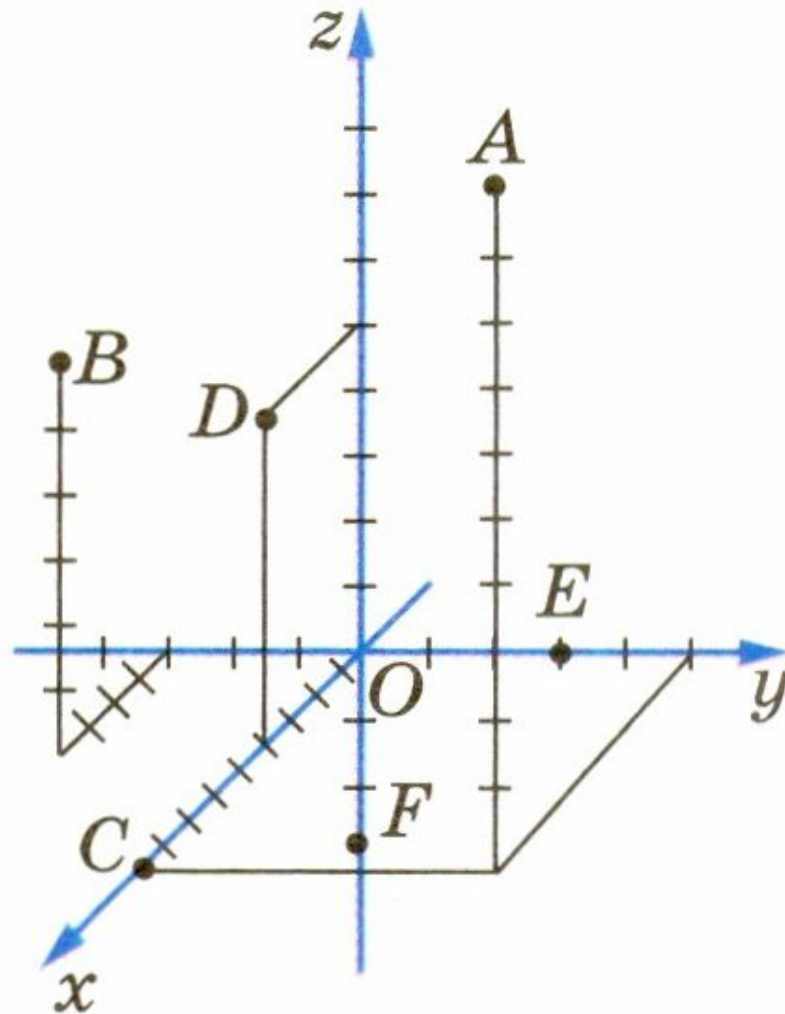
В пространстве находится точка  $A(x, y, z)$

1. Проведем прямую, параллельную оси  $OZ$  через точку  $A$
2. Получим точку  $A'$  проекцию точки  $A$  на плоскость  $OXY$
3. Проведем через точку  $A'$  прямую параллельную оси  $OY$  получим координату этой точки ( $x$ )
4. Проведем через точку  $A'$  прямую параллельную оси  $OX$  получим координату этой точки ( $y$ )
5. Проведем диагональ  $OA'$  получившегося в плоскости  $OXY$  параллелограмма  $OxA'y$
6. Проведем прямую параллельную диагонали  $OA'$  до пересечения с осью  $OZ$  и точкой  $A$  получим координату этой точки ( $z$ )
7. Координата точки  $A(x, y, z)$



# Пример

Определите  
координаты  
точек,  
изображенных  
на рисунке.





# Пример

A (9; 5; 10),

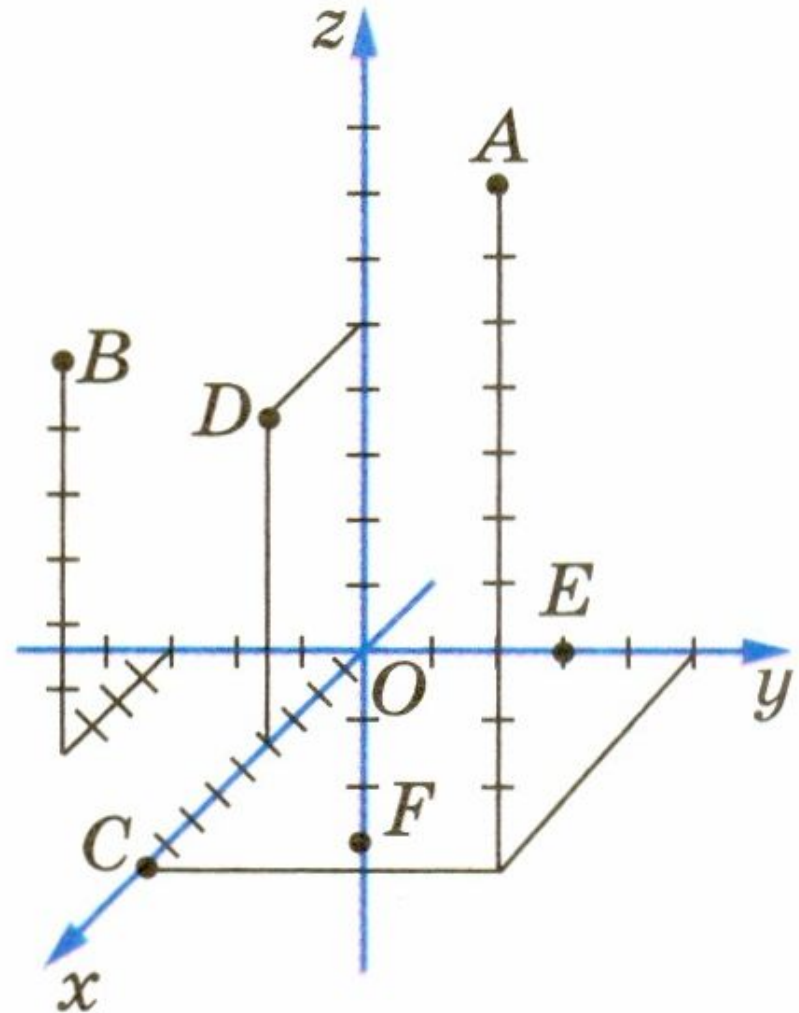
B (4; -3; 6),

C (9; 0; 0),

D (4; 0; 5),

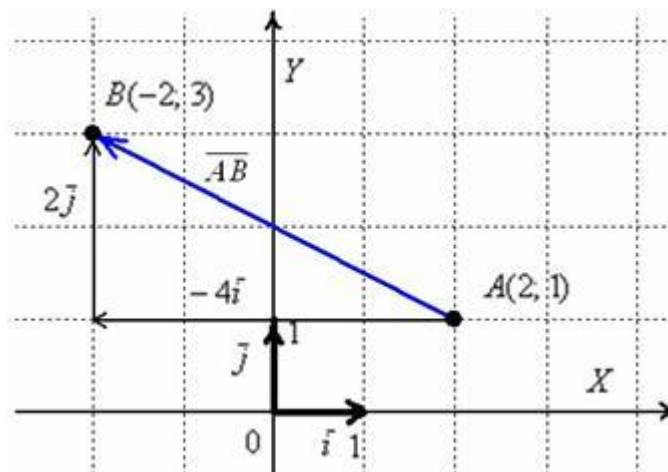
E (0; 3; 0),

F (0; 0; -3).

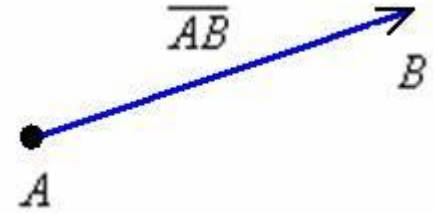




# Координаты вектора



# Что такое вектор?



**Вектором** называется направленный отрезок, для которого указано его начало и конец.

В данном случае началом отрезка является точка А, концом отрезка – точка В. Сам вектор обозначен через  $\overline{AB}$ . **Направление** имеет существенное значение, если переставить стрелку в другой конец отрезка, то получится вектор  $\overline{BA}$ , и это уже **совершенно другой вектор**.

Понятие вектора удобно отождествлять с движением физического тела: согласитесь, зайти в двери колледжа или выйти из дверей колледжа – это совершенно разные вещи.

Отдельные точки плоскости, пространства удобно считать так называемым *нулевым вектором*. У такого вектора конец и начало совпадают.

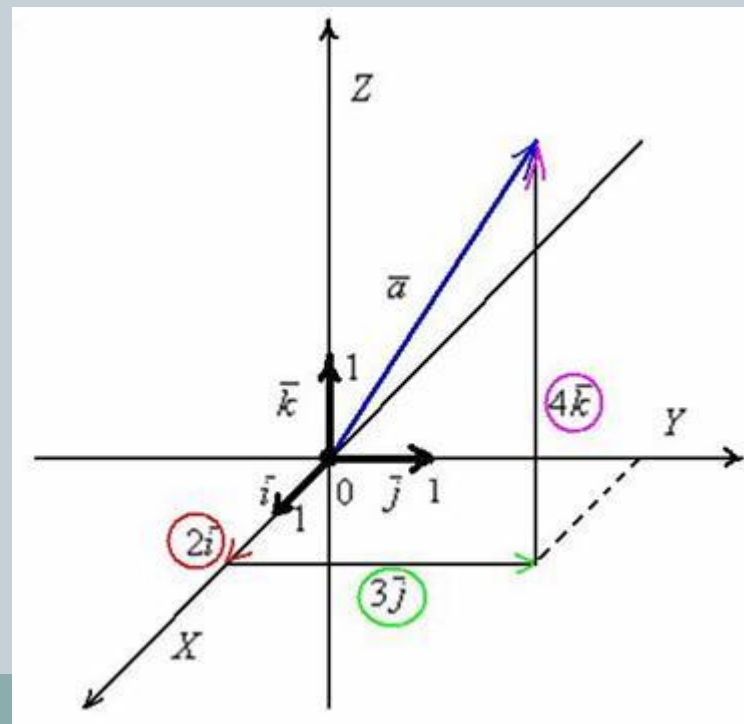


Любой вектор  $\vec{a}$  можно разложить по координатным векторам, т. е. представить в виде

$$\vec{a} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k},$$

причем коэффициенты разложения  $x, y, z$  определяются единственным образом.

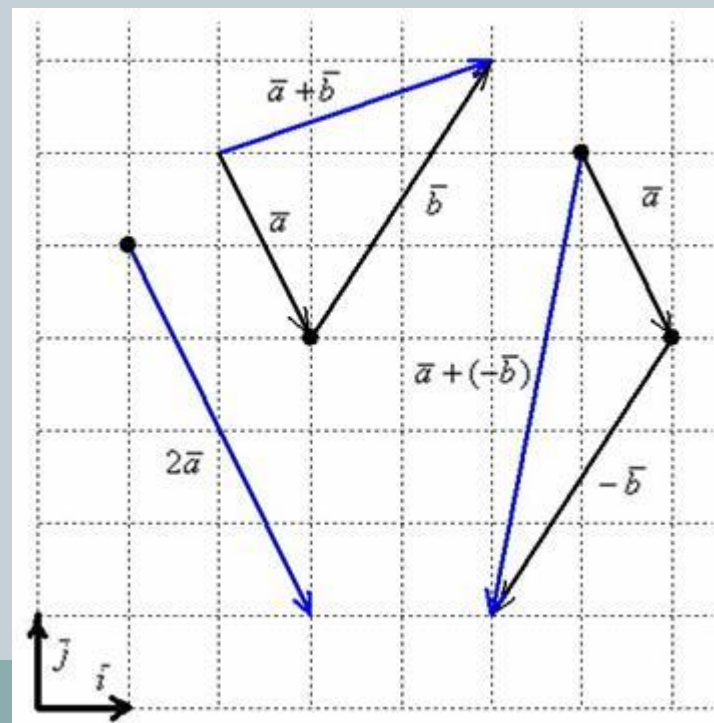
Кoeffициенты  $x$ ,  $y$  и  $z$  в разложении вектора  $\vec{a}$  по координатным векторам называются координатами вектора  $\vec{a}$  в данной системе координат.



# Правила



1<sup>o</sup>. Каждая координата суммы двух или более векторов равна сумме соответствующих координат этих векторов. Другими словами, если  $a \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $b \{x_2, y_2, z_2\}$  — данные векторы, то вектор  $a+b$  имеет координаты  $\{x_1+x_2, y_1+y_2, z_1+z_2\}$ .



# Правила



2<sup>o</sup>. Каждая координата разности двух векторов равна разности соответствующих координат этих векторов. Другими словами, если  $r_1 \{x_1, y_1, z_1\}$  и  $r_2 \{x_2, y_2, z_2\}$  — данные векторы, то вектор  $a - b$  имеет координаты  $\{x_1 - x_2, y_1 - y_2, z_1 - z_2\}$ .

$$\bar{r}_1 - \bar{r}_2 = (x_1 - x_2, y_1 - y_2, z_1 - z_2)$$

$$(x_1, y_1, z_1) - (x_2, y_2, z_2) = (x_1 - x_2, y_1 - y_2, z_1 - z_2)$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_2 \\ y_1 - y_2 \\ z_1 - z_2 \end{pmatrix}$$

# Правила



3°. Каждая координата произведения вектора на число равна произведению соответствующей координаты вектора на это число.

Другими словами, если  $\vec{a} \{x; y; z\}$  — данный вектор,  $\alpha$  — данное число, то вектор  $\alpha\vec{a}$  имеет координаты  $\{\alpha x; \alpha y; \alpha z\}$ .

