

# Робот-Грузчик

Подготовил:

Иванов Владимир, 4 класс МОУ СШ № 75

Руководитель: Кострыкин Р.А., учитель  
физики и информатики и ИКТ

**Цель: Создание управляемого робота для перемещения предметов.**

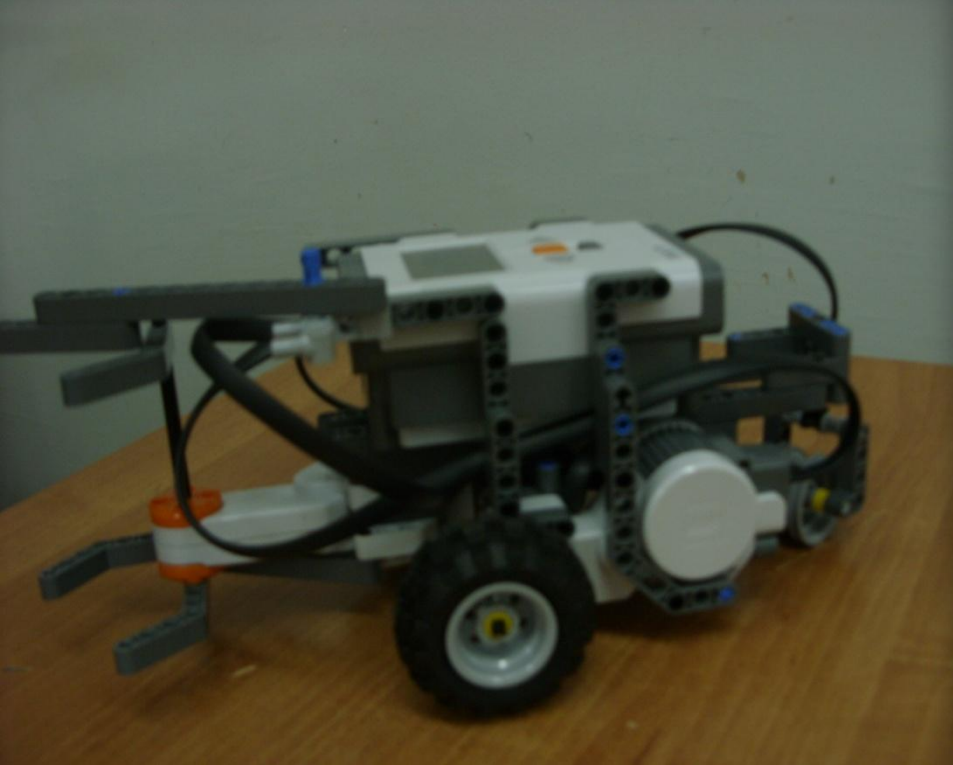




Командный блок-отправляет  
Команды двигателям.  
(приводит их в движение)



Рука данного робота  
состоит из одного  
двигателя и 4-х лапок для  
Захвата предметов.



Основная ходовая часть представляет собой два массивных колеса, приводимых во вращение двумя двигателями.

Заднее колесо служит для баланса машины.





Так выглядит робот грузчик в собранном состоянии.