

Робот-Грузчик

Подготовил:

Иванов Владимир, 4 класс МОУ СШ № 75

Руководитель: Кострыкин Р.А., учитель
физики и информатики и ИКТ

Цель: Создание управляемого робота для перемещения предметов.

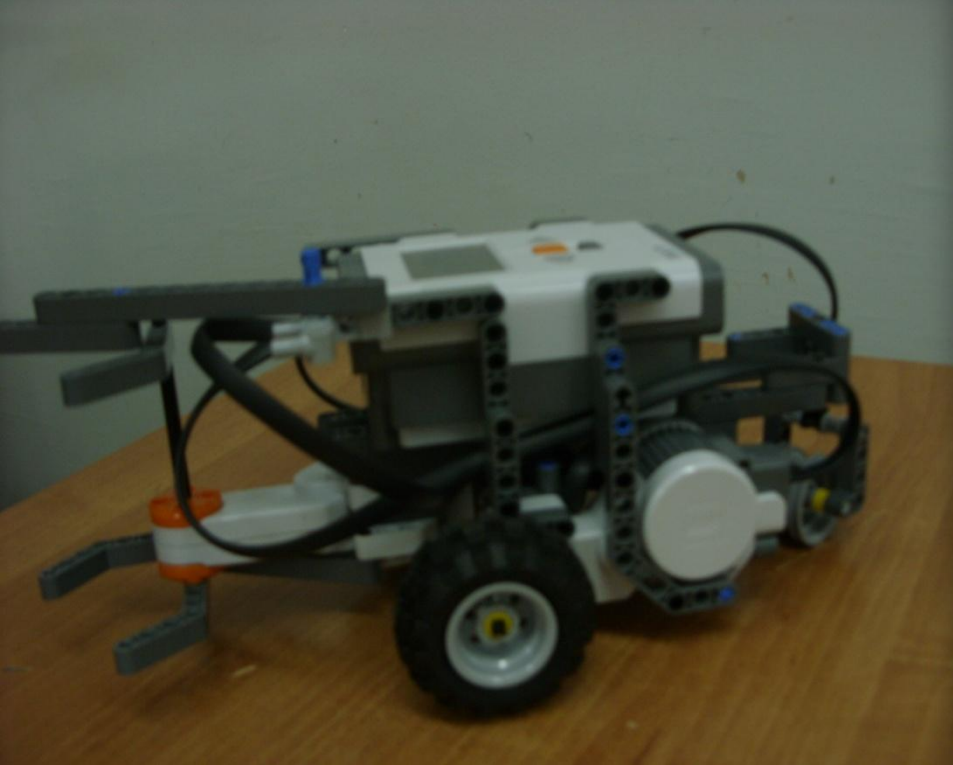




Командный блок-отправляет
Команды двигателям.
(приводит их в движение)



Рука данного робота
состоит из одного
двигателя и 4-х лапок для
Захвата предметов.



Основная ходовая часть представляет собой два массивных колеса, приводимых во вращение двумя двигателями.

Заднее колесо служит для баланса машины.



Так выглядит робот грузчик в собранном состоянии.