

# Метод динамики средних

- Часто целью моделирования является определение средних количеств элементов, находящихся в одинаковых состояниях, а не вероятности каждого состояния.
- Метод динамики средних позволяет непосредственно определять математическое ожидание числа элементов сложной системы, находящихся в одинаковых состояниях.
- Метод дает приближенные результаты. Но обладает замечательным свойством: чем больше система имеет элементов и состояний, тем точнее результат математического моделирования.
- Принимаются следующие допущения:
  - в системе протекает случайный марковский процесс;
  - элементы системы однородны – они блуждают по одним и тем же состояниям, т.е. состояния, их число и их вероятности - одинаковые;
  - элементы меняют состояния независимо друг от друга.

# Метод динамики средних

Поставим задачу следующего вида:

- $N$  элементов и  $M$  состояний.
- Пусть элементы системы блуждают по своим состояниям:  
 $k=1\dots M$ .
- Найти среднюю численность  $k$ -го состояния (мат. ожидание) и дисперсию  $k$ -го состояния.

$$M_k(t)=?$$

$$D_k(t)=?$$

- Введём в рассмотрение случайную величину  $x_k(t)$  – численность элементов, находящихся в  $k$ -ом состоянии.
- Тогда  $x_1(t)+x_2(t)+\dots+x_M(t)=N$

# Метод динамики средних

$X_k^{(i)}(t) = 1$ , если  $i$ -ый элемент находится в состоянии  $k$ ;  
 $X_k^{(i)}(t) = 0$ , в противном случае.

$$x_k(t) = \sum_{i=1}^N x_k^{(i)}(t)$$

Т.к. элементы однородны, состояния независимы, то случайная величина  $x_k(t)$  имеет биномиальное распределение (распределение Бернулли).

$$M_k(t) = N * P_k(t)$$

$$D_k(t) = N * P_k(t) * (1 - P_k(t))$$

Таким образом, получаем связь между вероятностью  $k$ -го состояния элемента в произвольный момент времени с математическим ожиданием численности этих состояний по всем элементам.

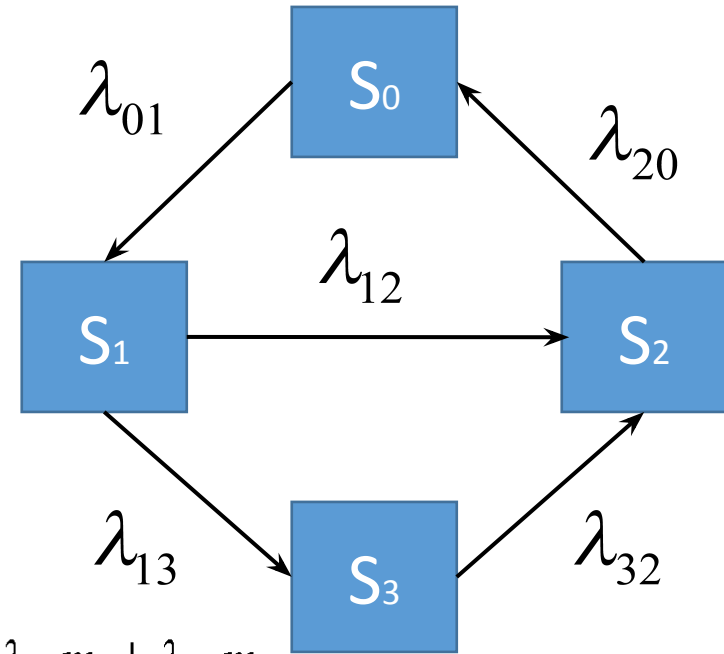
Т.е. достаточно определить вероятности  $P_k(t)$  для одного элемента.

# Метод динамики средних

Алгоритм:

- Описать состояния одного элемента системы.
- Нарисовать граф состояний для одного элемента.
- Получить для каждого состояния его среднюю численность.
- Составить дифференциальные уравнения динамики средних. При этом каждый член в уравнении равен произведению интенсивности данного перехода на среднюю численность состояния до перехода. Исходящий поток имеет знак минус, входящий – плюс.
- Решить систему дифференциальных уравнений относительно средних численностей.
- Вычислить значения дисперсий и средних квадратических отклонений.

# Метод динамики средних



$$S_0: \mu p_1 - \lambda p_0 = 0 \Rightarrow p_1 = \frac{\lambda}{\mu} p_0$$

$$S_0: \frac{d p_0 N}{t} = -\lambda_{01} p_0 N + \lambda_{20} p_2 N \Rightarrow \frac{d m_0}{t} = -\lambda_{01} m_0 + \lambda_{20} m_2$$

$$S_1: \frac{d m_1}{t} = -(\lambda_{12} + \lambda_{13}) m_1 + \lambda_{12} m_0$$

$$S_2: \frac{d m_2}{t} = -\lambda_{20} m_2 + \lambda_{12} m_1 + \lambda_{32} m_3$$

$$S_3: \frac{d m_3}{t} = -\lambda_{32} m_3 + \lambda_{13} m_1$$

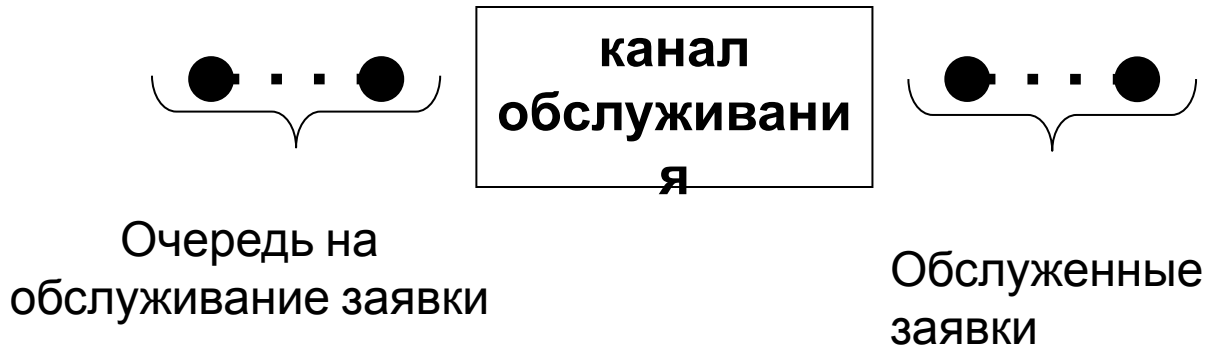
$$\sum_{k=1}^N m_k(t) = 1 * N$$

# Системы массового обслуживания

# СМО. Основные понятия

Под СМО понимают системы, на вход которых подается случайный поток однотипных заявок (событий), которые обрабатывают однотипными каналами или устройствами.

Условно систему массового обслуживания можно представить следующим образом:



# СМО. Основные понятия

- Каналом обслуживания называется техническое или какое-либо другое устройство, обеспечивающее выполнение какой-либо заявки.
- В теории массового обслуживания работа канала характеризуется тем временем, которое затрачивается на обслуживание одной заявки.
- В общем случае оно считается случайным и часто время обслуживания в теории массового обслуживания принимают подчиняющимся пуассоновскому закону распределения.
- Тогда на выходе канала обслуживания будет появляться обслуженные заявки с интервалом времени, подчиняющимся пуассоновскому закону распределения.
- Также, если на входе системы существует очередь и каждая заявка обслуживается независимо от других и не покидает систему во время обслуживания, а только после его завершения, то интервалы времени между обслуженными заявками будут также независимы и подчинены пуассоновскому закону распределения.



# Структура СМО

Структура системы задается:

- потоком заявок,
- количеством приборов (каналов) в системе,
- длительностями обслуживания,
- числом мест ожидания,
- в сложных системах – алгоритмом прохождения заявки по различным каналам системы.

# Структура СМО

- Однородный поток заявок полностью описывается случайными моментами их поступления в СМО, то есть ему соответствует случайный процесс.
- В случае параллельных каналов и обслуживания заявок на любом свободном канале, СМО является многоканальной. При единственном канале – одноканальной.
- Если обслуживание идет последовательно на разных приборах, то выделяют:
  - многофазные СМО, если одновременно на разных приборах могут обслуживаться несколько заявок;
  - многоэтапные СМО, если одновременно возможно обслуживание только на одном приборе.

# Дисциплина обслуживания

- **Дисциплина обслуживания** – это порядок распределения заявок между свободными каналами, кроме того это закон образования очереди, закон поведения заявок в очереди и порядок обслуживания заявок.
- Различают следующие варианты порядка обслуживания:
  - прямой;
  - инверсионный;
  - случайный;
  - с разделением времени;
  - с разделением процессора;
  - пакетный
  - и др.

# Порядок обслуживания

- **Прямой порядок** обслуживания – обслуживание в порядке поступления – FIFO (First In First Out).
- **Инверсионный или стековый порядок** обслуживания – обслуживание заявки, поступившей в систему последней – LIFO (Last In First Out).
- **Случайный порядок** обслуживания – любая заявка, из имеющихся в очереди, может быть выбрана на обслуживание с равной вероятностью.
- **Режим разделяемого времени** – вся длительность обслуживания разбивается на этапы, после завершения некоторого этапа тем или иным образом выбирается одна из заявок для обслуживания её очередного этапа.

# Порядок обслуживания

- **Режим равномерного разделения процессора** – процессор (т.е. канал) может одновременно обслуживать несколько заявок. Но при этом интенсивность (т.е. скорость) обслуживания каждой заявки уменьшается во столько же раз, сколько одновременно заявок обрабатывается процессором.
- **Пакетное обслуживание.** Задается некоторое правило формирования пакетов – например, в пакет, который поступает на обслуживание, включают все заявки, которые находились в системе на момент освобождения канала от предыдущего пакета.

# Порядок обслуживания

Кроме того, заявкам, тем или иным способом, может назначаться приоритет. Это обычно требуется делать при наличии разнородных требований в системе.

Приоритетные правила приписывают каждому типу заявок соответствующее значение приоритета. Способы задания могут быть следующие:

- относительный;
- абсолютный;
- чередующийся;
- в порядке возрастания длительности обслуживания;
- в порядке убывания длительности обслуживания
- и др.

# Порядок обслуживания

- **Относительный приоритет** – при завершении обслуживания очередной заявки, из очереди следующей выбирается заявка с наивысшим приоритетом.
- **Абсолютный приоритет** – при поступлении в СМО заявки с более высоким приоритетом, чем заявка, которая обслуживается в данный момент, происходит прерывание обслуживания. Поступившая заявка начинает обслуживаться прибором(каналом), а прерванная заявка:
  - может быть возвращенной в очередь с последующим дообслуживанием;
  - может быть возвращенной в очередь и затем быть обслуженной заново;
  - может быть отброшена.

# Порядок обслуживания

- **Чередующийся приоритет.** За всеми заявками того же типа, что и обслуживаемая в данный момент, закрепляется наивысший приоритет. После того, как все такие заявки будут обслужены, из очереди некоторым образом выбирается следующее требование, например по правилу относительных приоритетов.
- При обслуживании в первую очередь требований с **наименьшим временем обслуживания**, можно получить оптимальное обслуживание, а именно, - минимальное среднее время пребывания в системе требований при отсутствии задержек и потерь из-за переориентации и изменения порядка обслуживания. Однако, чаще всего неизвестно заранее, какова будет длительность обслуживания.



# Характеристики СМО

Работа СМО оценивается с помощью параметров эффективности:

- среднее число заявок, обслуженных в единицу времени;
- среднее число занятых каналов;
- средняя длина очереди;
- среднее время ожидания в очереди;
- среднее число заявок, получивших отказ в обслуживании и т.д.

Также для анализа могут быть интересны следующие вероятности:

- вероятность застать систему в свободном состоянии;
- вероятность потери заявки из-за занятости системы;
- вероятность ожидания заявкой начала обслуживания в очереди при поступлении в систему;
- вероятность нахождения в системе определенного количества заявок.

# Задачи СМО

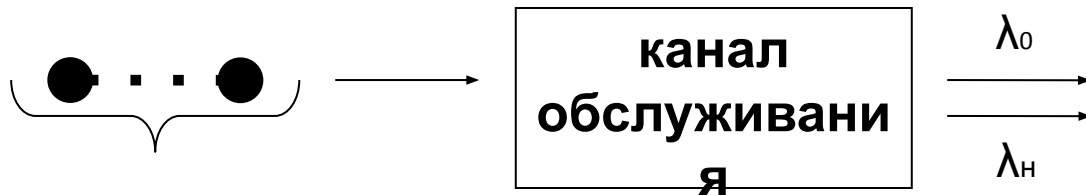
Можно выделить несколько основных классов задач:

- выяснение условий существования стационарных распределений искомым характеристик;
- нахождение значений определенных вероятностей, распределений вероятностей и их числовых характеристик.
- оценка характеристик СМО при помощи реальных наблюдений или имитационного моделирования;
- сравнение и оптимизация СМО по различным критериям за счет подбора значений числовых параметров системы, порядка обслуживания, структуры и т.д.
- исследование асимптотического поведения характеристик СМО при стремлении каких-либо параметров к некоторым граничным значениям.

# Замкнутые и разомкнутые СМО

- **Разомкнутые системы:** на вход поступает извне некоторый поток заявок, причем источник заявок в систему не входит и анализу не подвергается. Разомкнутые системы массового обслуживания бывают **с отказами** и **без отказов**: если система свободная, она обслуживается, если нет, то получает отказ на обслуживание.
- В **замкнутой системе** число источников заявок ограничено и интенсивность поступления заявок зависит от состояния источников, обусловленных работой самой системы. При поступлении заявки на обслуживание заявка либо обслуживается, либо, если система занята, уходит из очереди. Очередь может быть **ограниченная** и **не ограниченная**. В замкнутой СМО заявка рано или поздно обслуживается, то есть никогда не получает отказа.

# Разомкнутые СМО



На вход поступает поток заявок на обслуживание с интенсивностью  $\lambda$ .

На выходе:

- $\lambda_0$  - интенсивность потока обслуженных заявок;
- $\lambda_n$  - интенсивность потока необслуженных заявок.

$$\lambda = \lambda_0 + \lambda_n$$

$$1 = P_0 + P_n$$

# Одноканальная разомкнутая СМО

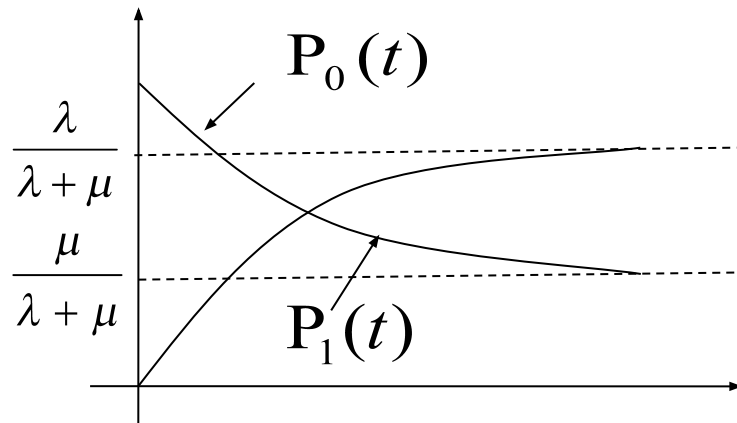
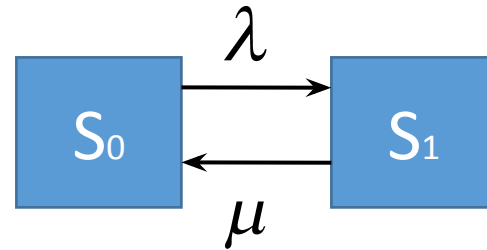
$$\begin{cases} \frac{dP_0}{dt} = -\lambda P_0 + \mu P_1 \\ \frac{dP_1}{dt} = -\mu P_1 + \lambda P_0 \end{cases}$$

$$P_0(0) = 1;$$

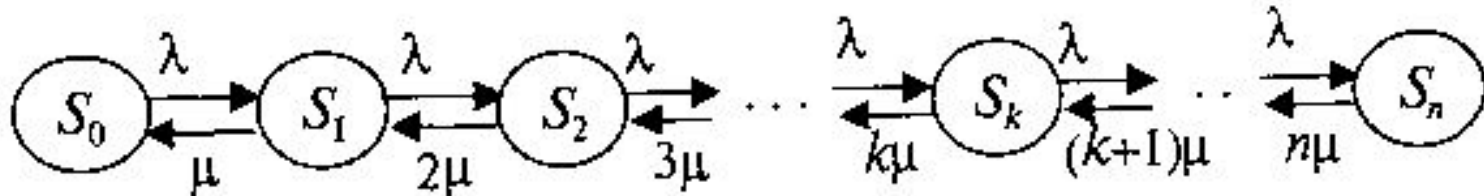
$$P_1(0) = 0;$$

$$t \rightarrow \infty : P_{\text{Обсл.}} = P_0 = \frac{\mu}{\lambda + \mu}$$

$$P_{\text{Отк.}} = 1 - \frac{\mu}{\lambda + \mu} = \frac{\lambda}{\lambda + \mu}$$



# Многоканальная СМО с отказами



- все каналы однотипны;
- время обслуживания заявки случайно и образует простейший поток интенсивностью  $\mu$ ;
- поступающий поток заявок интенсивностью  $\lambda$  будем считать простейшим;
- если все каналы заняты, то очередная заявка не будет удовлетворена.

# Многоканальная СМО с отказами

Уравнения Колмогорова для финальных вероятностей:

$$S_0: \mu p_1 - \lambda p_0 = 0 \Rightarrow p_1 = \frac{\lambda}{\mu} p_0$$

$$S_1: 2\mu p_2 + \lambda p_0 - (\lambda + \mu) p_1 = 0 \Rightarrow p_2 = \frac{\lambda^2}{2\mu^2} p_0$$

$$S_2: 3\mu p_3 + \lambda p_1 - (\lambda + 2\mu) p_2 = 0 \Rightarrow p_3 = \frac{\lambda^3}{2*3*\mu^3} p_0$$

...

$$S_{k-1}: k\mu p_k + \lambda p_{k-2} - (\lambda + (k-1)\mu) p_{k-1} = 0 \Rightarrow p_k = \frac{\lambda^k}{k!\mu^k} p_0$$

$$\sum_{k=1}^N p_k(t) = 1$$

# Многоканальная СМО с отказами

- Приведенная интенсивность заявок - среднее число поступивших заявок за среднее время обслуживания одной заявки.

$$\alpha = \lambda/\mu$$

Тогда, решая уравнения, получим формулы Эрланга:

$$p_0 = \left(1 + \alpha + \frac{\alpha^2}{2!} + \frac{\alpha^3}{3!} + \dots + \frac{\alpha^n}{n!}\right)^{-1} = \left(\sum_{k=0}^n \frac{\alpha^k}{k!}\right)^{-1}$$

$$p_k = \frac{\alpha^k}{k!} p_0$$



# Многоканальная СМО с отказами

Если все каналы заняты – заявка получит отказ. Поэтому вероятность отказа:

$$P_{отк} = P_n = \frac{\alpha^n}{n!} P_0$$

Вероятность обслуживания заявки:

$$Q = 1 - P_{отк} = 1 - \frac{\alpha^n}{n!} P_0$$

Абсолютная пропускная способность – среднее число заявок, обслуженных в единицу времени:

$$A = \lambda Q$$

Среднее число загруженных

каналов:

$$N_{загр.} = P_1 + 2 P_2 + \dots + n P_n$$

Коэффициент загрузки одного

канала:

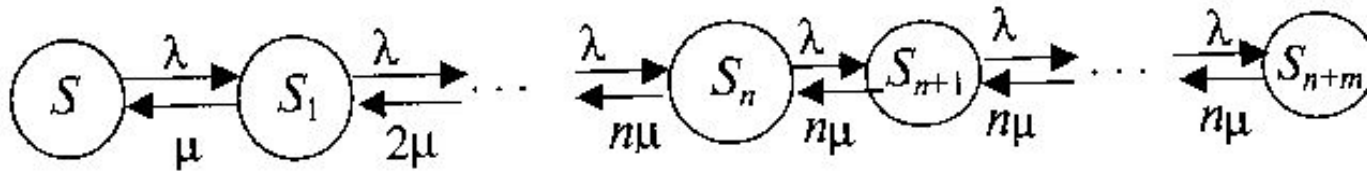
$$K_{загр.} = \frac{N_{загр.}}{n}$$

# Многоканальная СМО с бесконечной очередью

Допущения:

- все каналы однотипны;
- время обслуживания заявки случайно и образует простейший поток интенсивностью  $\mu$ ;
- поступающий поток заявок интенсивностью  $\lambda$  будем считать простейшим;
- если все каналы заняты, то очередная заявка ставится в конец очереди;
- система может иметь бесконечное число состояний:
  - $S_0$  – все каналы свободны;
  - $S_1$  – занят один канал;
  - $S_n$  – заняты все каналы;
  - $S_{n+m}$  – заняты все каналы и  $m$  заявок в очереди;
  - и т.д.

# Многоканальная СМО с бесконечной очередью



Преобразуя уравнения Колмогорова для конечных вероятностей аналогично СМО с отказами получим:

$$p_k = \frac{\alpha^k}{k!} p_0, k = 1, 2, \dots, n$$

$$p_k = \frac{\alpha^n}{n!} \left(\frac{\alpha}{n}\right)^{k-n} * p_0, k > n$$

$$p_0 = \left(1 + \alpha + \frac{\alpha^2}{2!} + \frac{\alpha^3}{3!} + \dots + \frac{\alpha^n}{n!} \left(1 + \frac{\alpha}{n} + \frac{\alpha^2}{n^2} + \frac{\alpha^3}{n^3} + \dots\right)\right)^{-1}$$

# Многоканальная СМО с бесконечной очередью

Если  $\alpha \geq n$ , то длина очереди стремится к бесконечности.

$\alpha / n < 1$ :

$$p_0 = \left( 1 + \alpha + \frac{\alpha^2}{2!} + \frac{\alpha^3}{3!} + \dots + \frac{\alpha^{n+1}}{n!(n-\alpha)} \right)^{-1}$$

Среднее число загруженных

каналов:

$$N_{\text{загр.}} = \alpha$$

Коэффициент загрузки одного

канала:  $\frac{\alpha}{n}$

$$K_{\text{загр.}} = \frac{\alpha}{n}$$

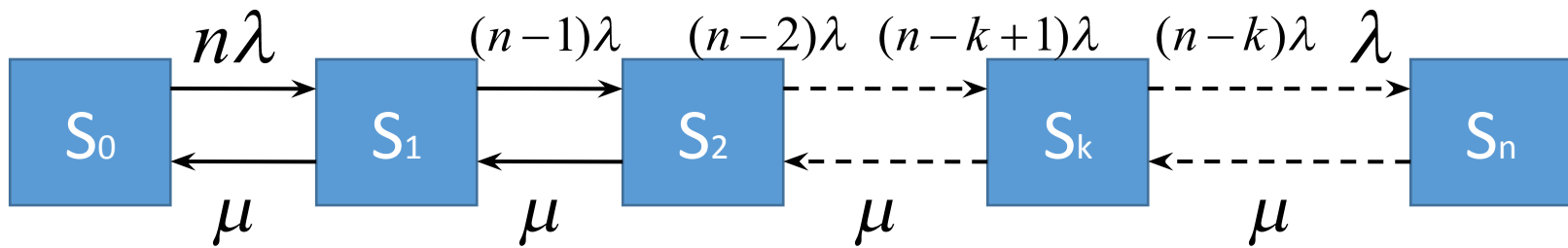
Среднее время ожидания в очереди:

$$W_{\text{оч}} = \frac{L_{\text{оч}}}{\lambda}$$

Среднее число заявок в очереди:

$$L_{\text{оч}} = \sum_{k=1}^{\infty} k p_{n+k} = \frac{\alpha^{n+1} p_0}{n * n! (1 - \alpha / n)^2}$$

# Замкнутая одноканальная СМО



$$p_1 = \frac{n\lambda}{\mu} p_0$$

$$p_2 = \frac{n(n-1)\lambda^2}{\mu^2} p_0$$

$$p_k = \frac{n(n-1)(n-2) \dots * (n-k+1) \lambda^n}{\mu^n} p_0 = \frac{\lambda^n n!}{\mu^n (n-k)!} p_0 = \alpha^n p_0 \frac{n!}{(n-k)!}$$

$$p_n = \frac{n(n-1)(n-2) \dots * 1 * \lambda^n}{\mu^n} p_0 = \frac{\lambda^n n!}{\mu^n} p_0 = \alpha^n p_0 n!$$

# Имитационное моделирование

# Имитационное моделирование

Ситуации, в которых рекомендуется применять имитационное моделирование:

- не существует законченной постановки задачи исследования;
- аналитические методы являются математически трудоемкими и трудно реализуемыми;
- одной из задач является наблюдение за поведением отдельных составляющих системы в течение некоторого периода времени;
- процесс или явление невозможно наблюдать в реальной обстановке;

# Имитационное моделирование

- необходимо управлять протеканием процессов в системе замедляя или ускоряя их в процессе моделирования (имитации);
- осуществляется подготовка специалистов и освоение новой техники;
- при проверке гипотез и изучении новых ситуаций в сложных системах, о которых мало что известно;
- основная задача моделирования – изучение последовательности событий, возникающих в проектируемой системе, поиск узких мест и оптимизация проекта.



# Имитационное моделирование

- Суть имитационного подхода – процесс функционирования сложной системы представляют в виде алгоритма, реализуемого на компьютере.
- Как и при аналитическом подходе, при постановке задачи выделяются гипотезы о функционировании как всей системы, так и отдельных элементов.
- Имитационный подход позволяет максимально использовать всю известную информацию о системе.

# Имитационное моделирование

*Моделируется не только система (структура), но и время.*

Обычно используют один из трех следующих представлений времени:

- **реальное время** моделируемой системы;
- **модельное время**, по которому обеспечивается синхронизация событий в системе;
- **машинное время**, соответствующее затратам ресурсов времени компьютера в процессе моделирования.

# Имитационное моделирование

Построение имитационной модели (имитатора) можно разбить на этапы, похожие на этапы построения математической модели вообще, но с некоторыми отличиями.

Этапы построения имитационной модели:

- содержательное описание объекта моделирования;
- концептуальное описание объекта моделирования;
- формальное описание объекта моделирования;

# Имитационное моделирование

- описание имитатора;
- программирование и отладка имитационной модели;
- испытание и исследование модели;
- применение модели;
- анализ результатов.

# Имитационное моделирование

- **Содержательное описание объекта моделирования**

Формулируются основные цели моделирования, определяется объект имитации, границы и ограничения модели, выбираются критерии эффективности для сравнения различных вариантов системы

# Имитационное моделирование

- **Концептуальное описание объекта моделирования**

Выдвигаются основные гипотезы и допущения относительно модели. Формулируется упрощенное алгоритмическое описание объекта моделирования. Проводится декомпозиция системы.

Таким образом имеется:

- описание объекта моделирования;
- параметры и переменные моделирования;
- критерии эффективности;
- список методов обработки и способов представления результатов моделирования.

# Имитационное моделирование

- **Формальное описание объекта моделирования**

Формальное представление поведения компонентов системы и их взаимодействия с помощью аппроксимации функциональными зависимостями, алгоритмического описания или смешанного подхода.

Производится предварительная проверка построенного формального описания на соответствие объекту.

Выбираются средства программирования и аппаратное обеспечение.

# Имитационное моделирование

- **Описание имитатора**

Перевод формального описания в описание имитатора. Решаются вопросы о моделировании времени и об основных моментах функционирования имитатора – начальные условия, условия остановки, сбор и сохранение логов и промежуточных данных, планирование.



# Имитационное моделирование

- **Программирование и отладка имитационной модели**

Техническое задание на ПО. Проектирование ПО, кодирование, тестирование и отладка.

Создание технической документации – руководства, средства помощи и справки и т.д.

# Имитационное моделирование

- **Испытание и исследование модели**

Проверка правильности алгоритма в ходе работы программы-имитатора, проверка адекватности. При необходимости – калибровка модели.

Оценка точности и устойчивости результатов, чувствительности критериев эффективности.

# Имитационное моделирование

- **Применение модели**

Составление плана экспериментов – максимум информации при минимальных временных и вычислительных затратах.

Проведение экспериментов и сбор результатов.

- **Анализ результатов**

Анализ результатов с целью поддержки принятия решений, выработки рекомендаций по проектированию или модификации системы, или другого использования полученной информации.

Применение различных средств представление результатов – графики, диаграммы, средства компьютерной графики.

# Имитационное моделирование

- Дискретно-событийное моделирование (discrete-event simulation (DES))
- Агентное моделирование (Agent-based modeling)
- Системная динамика (System dynamics)

# Имитационное моделирование

- При построении имитационной модели необходимо использовать языки программирования. Часто, имитационные модели сложных технологических систем разрабатывают с использованием универсальных языков программирования (C, C++, Java, C# и т.д.).
- Альтернативой является использование методов основанных на специализированных языках и системах имитационного моделирования GPSS, SIMAN, SLAM, SIMSCRIPT, SIMULA, GASP.

# Имитационное моделирование

Специализированные языки моделирования описывают поведение системы от события к событию, означая начало или окончание технологической операции.

Основные преимущества использования специализированных языков компьютерной имитации:

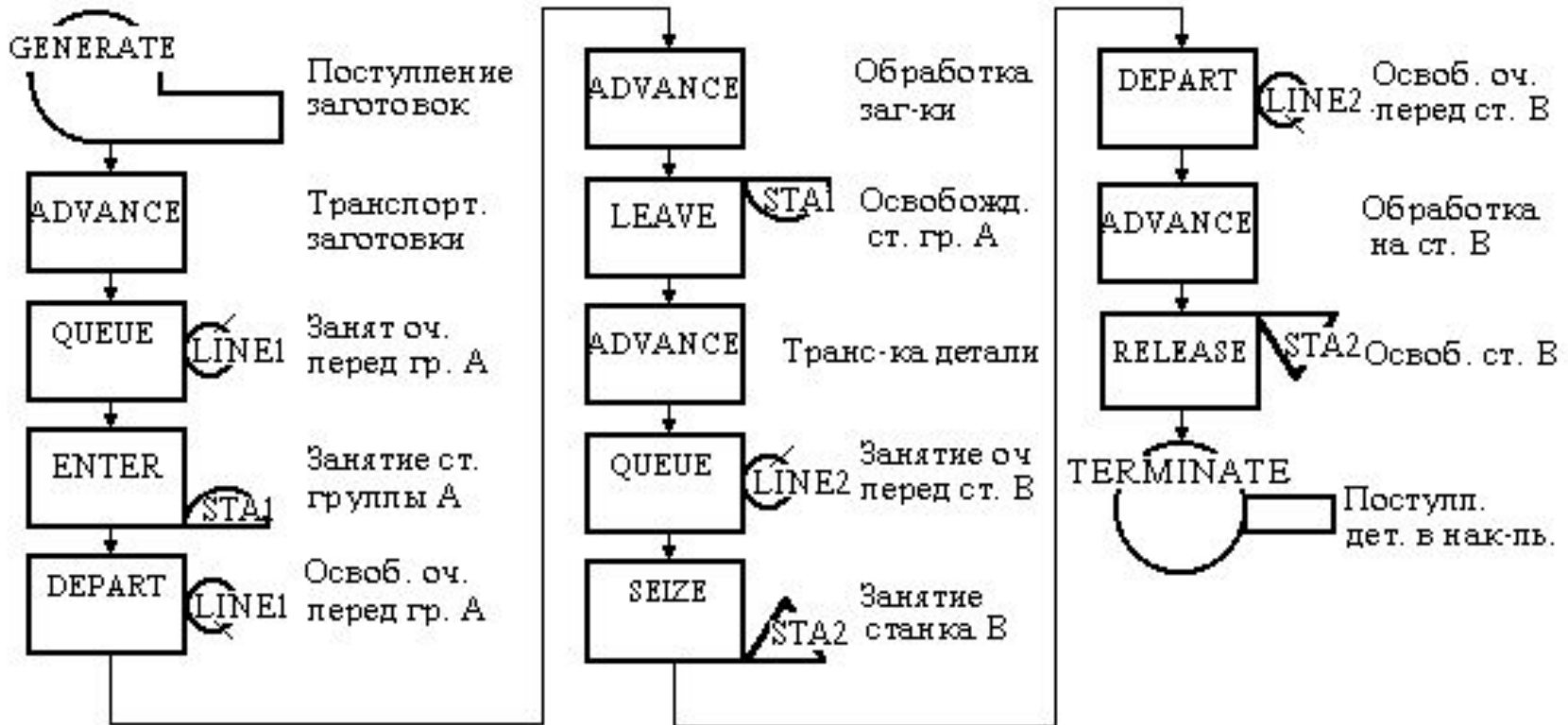
- упрощение и ускорение создания имитационных моделей;
- автоматическое формирование определенных типов данных, необходимых в процессе имитационного моделирования;
- без специального на то указания пользователя собирается множество статистических данных, описывающих поведение модели;
- возможность конструирования сложных имитационных моделей пользователям, не являющимися профессиональными программистами;

# Имитационное моделирование

- программы имитационных моделей на специализированных языках моделирования близки к описаниям моделируемых систем на естественном языке (например, при моделировании СМО последовательность обработки заявки будет иметь вид: занять прибор (команда SEIZE), задержать на время обслуживания (команда ADVANCE), освободить прибор (команда RELEASE));
- направленность на моделирование систем без получения аналитических закономерностей процессов, так как техпроцесс отображается не системой уравнений, а взаимодействием отдельных динамических элементов во времени и пространстве.

# СМО

- Многие специализированные системы и языки имитационного моделирования используют в качестве основы Системы Массового Обслуживания.





# СМО

Пример имитатора одноканальной СМО с отказами.

Имеется источник заявок, который характеризуется:

- общим числом заявок за всё время наблюдения  $N_{\max}$ ;
- числом заявок  $N(t)$ , сгенерированных к моменту времени  $t$ ;
- законом распределения интервалов времени  $\Delta t$  между появлением заявок;
- временем появления текущей заявки  $t_n$ .

# СМО

Канал обработки характеризуется следующими параметрами:

- состоянием  $S(t)$  в момент времени  $t$  – свободен или занят;
- числом  $N_w$  обслуженных заявок;
- суммарным временем  $T_w$  нахождения в занятом состоянии;
- производительностью  $\Delta_w$ , т.е. законом распределения времен выполнения заявок определенного типа;
- временем  $W_n$  окончания обслуживания  $n$ -й заявки.

# СМО

Параметры эффективности.

- Вероятность отказа можно оценить как частоту отказов.

$$P_{\text{отк}}(t) = W_{\text{отк}}(t) = (N(t) - N_w(t)) / N(t)$$

- Коэффициент загрузки канала:

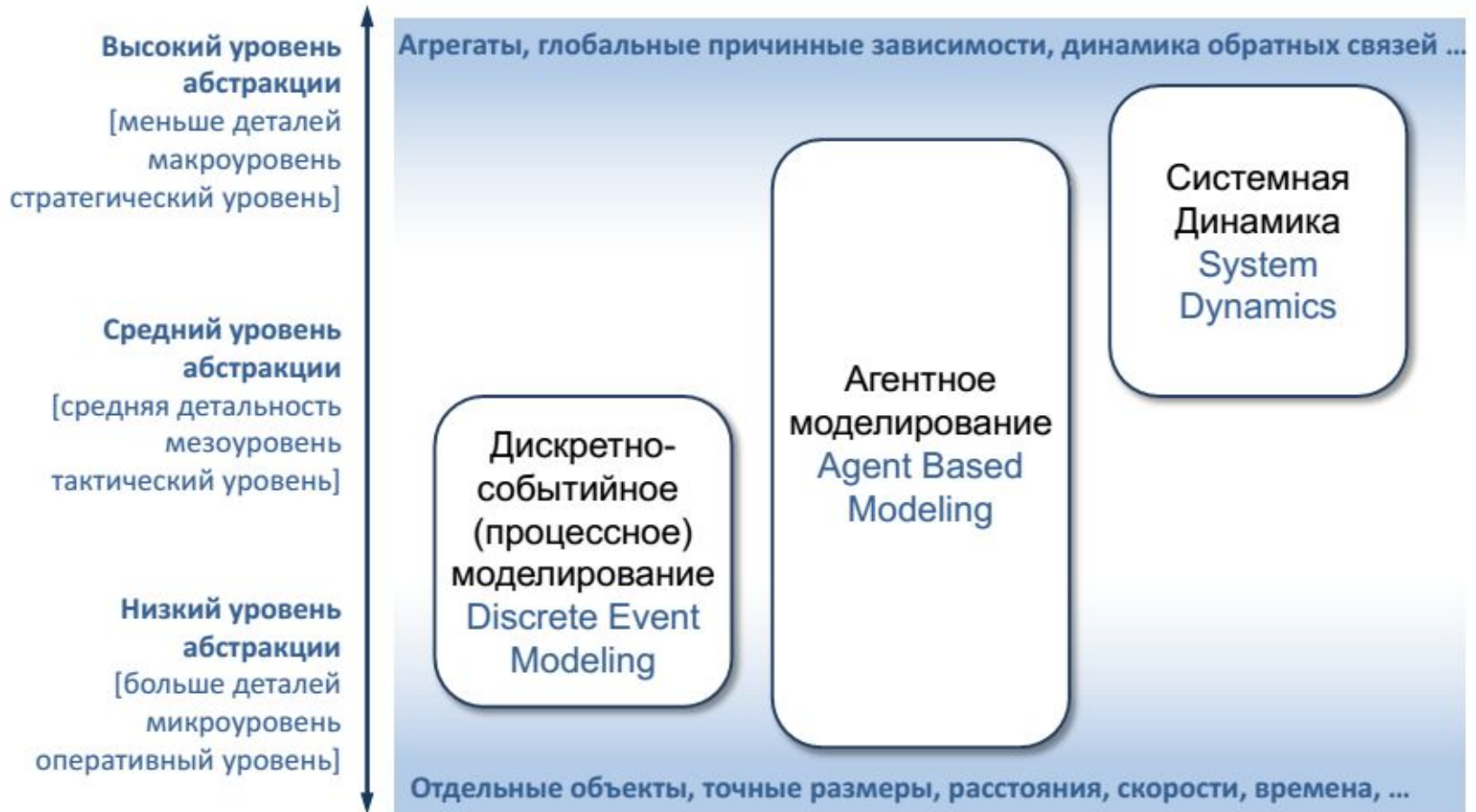
$$K_z(t) = T_w(t) / t$$

- Задается число  $N_{\text{max}}$  заявок, которые должны быть сгенерированы и статистические параметры этих заявок, имитирующие случайный процесс поступления в реальной системе.
- Чем больше число заявок, тем больше точность оценок.
- Также задаются статистические характеристики процесса обработки заявок, имитирующие случайный процесс обработки в реальной системе.
- С увеличением времени наблюдения за системой, т.е. числа заявок, параметры эффективности будут стремиться к предельным значениям

# Имитационное моделирование



# Имитационное моделирование



# Системная динамика

- Этот подход был разработан и предложен Джейм Форрестером в конце 1950х как “исследование информационных обратных связей в промышленной деятельности с целью показать как организационная структура, усиления (в политиках) и задержки (в принятии решений и действиях) взаимодействуют, влияя на успешность предприятия”.
- Приложения системной динамики также включают социальные, урбанистические, экологические системы.

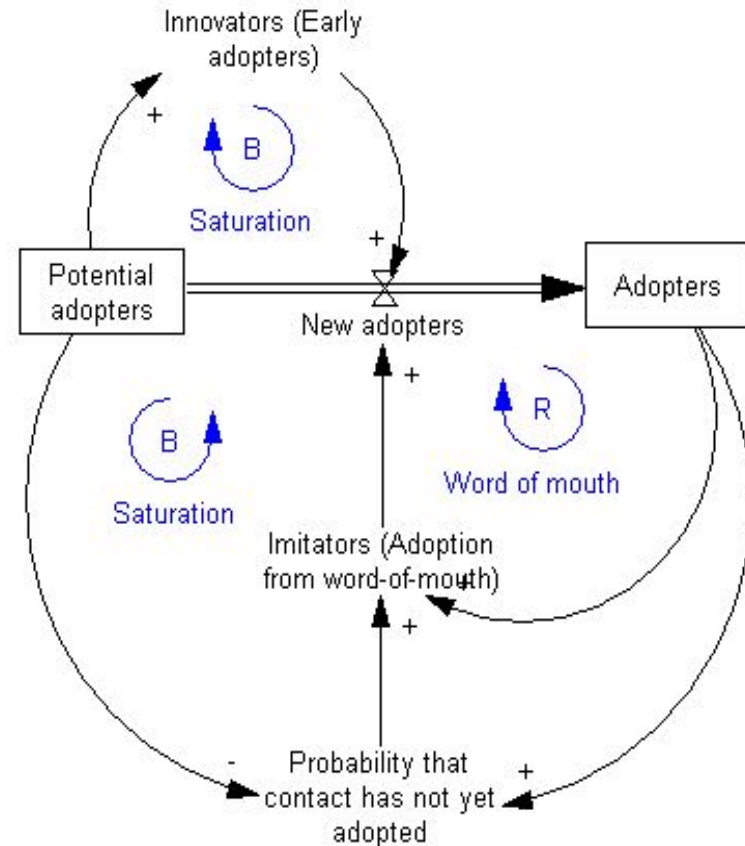
# Системная динамика

Основными компонентами модели системной динамики являются:

- накопители (и их уровни), stocks, (например, материальных объектов, знаний, людей, денег);
- потоки, flows, характеризующие изменение накопителей;
- связи, через которые потоки и накопители влияют друг на друга;
- вспомогательные переменные, для задания влияний параметров.

# Системная динамика

- СД абстрагируется от отдельных объектов и событий и предполагает “агрегатный” взгляд на процессы, концентрируясь на политиках, этими процессами управляющих.
- Моделирование с помощью методологии СД – это представление структуры и поведения системы как множества взаимодействующих положительных и отрицательных обратных связей и задержек.
- Причинные связи показывают как процесс А влияет на процесс Б. При этом процесс Б тоже, возможно, влияет на процесс А, но через длинную цепочку причинно-следственных связей.
- Только изучение динамики всей системы со всеми ее связями может привести к корректному пониманию процессов развития системы.



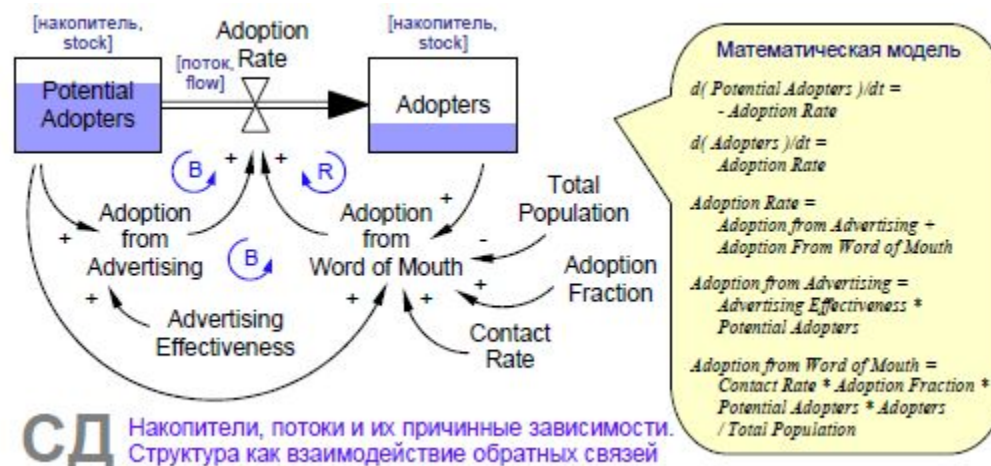


# Системная динамика

Классическая модель распространения нового продукта Франка Басса:

- Потенциальные клиенты (*Potential Adopters*) становятся клиентами (*Adopters*) со скоростью распространения (*Adoption Rate*), которая зависит от рекламы и “устной рекламы”, т.е. общения клиентов с не-клиентами.
- Влияние рекламы моделируется следующим образом:
  - Некий постоянный процент потенциальных клиентов (*Potential Adopters \* Advertising Effectiveness*).
  - Все контактируют со всеми. Количество контактов человека в единицу времени обозначается как *Contact Rate*.
  - Если клиент общался с потенциальным клиентом, последний становится клиентом с вероятностью *Adoption Fraction*.
  - Таким образом, в единицу времени все клиенты обратят  $Adopters * Contact Rate * Adoption Fraction * [Potential Adopters / (Potential Adopters + Adopters)]$  потенциальных клиентов в клиентов.

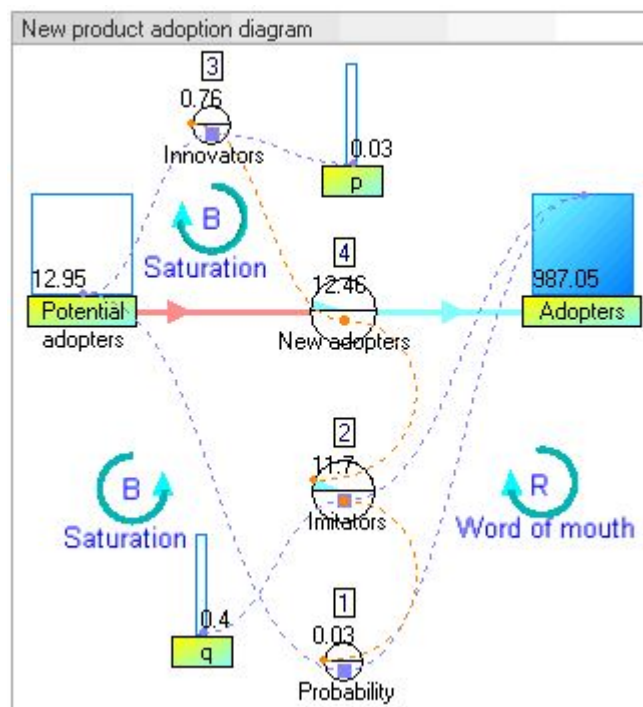
# Системная динамика



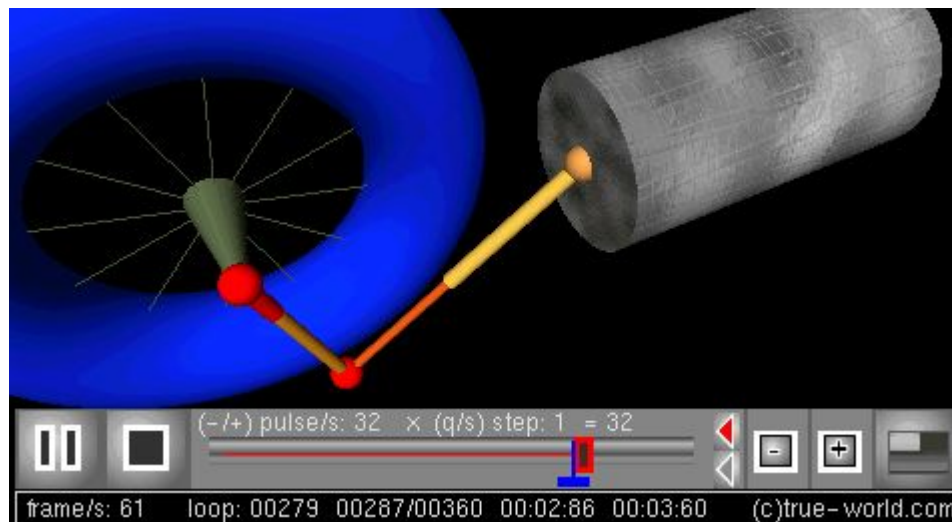
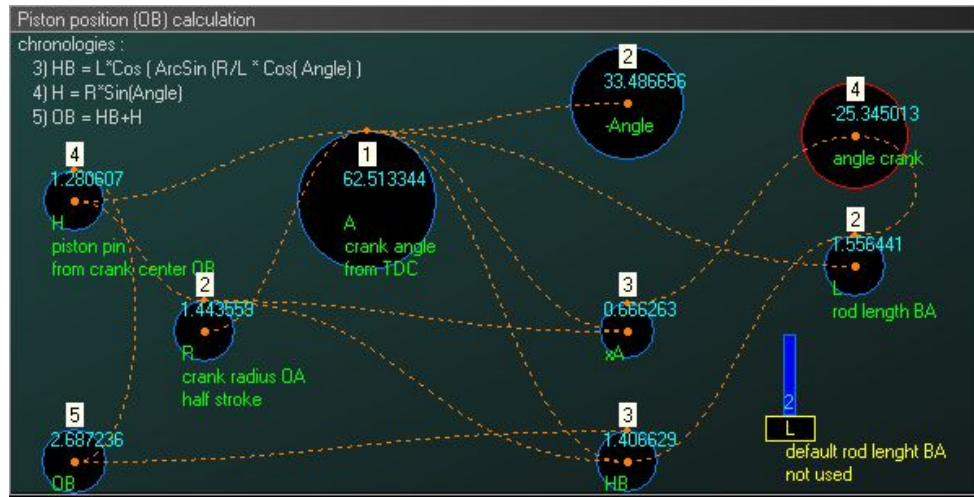
# Модель распространения нового продукта Франка Басса

- $d(\text{Потенциальные клиенты}) / dt = -\text{Продажи}$
- $d(\text{Клиенты}) / dt = \text{Продажи}$
- $\text{Продажи} = \text{Продажи из-за рекламы} + \text{Продажи из-за устной рекламы}$
- $\text{Продажи из-за рекламы} = \text{Эффективность рекламы} * \text{Потенциальные клиенты}$
- $\text{Продажи из-за устной рекламы} = \text{Частота контактов} * \text{Эффективность устной рекламы} * \text{Потенциальные клиенты} * \text{Клиенты} / (\text{Потенциальные клиенты} + \text{Клиенты})$

# Системная динамика



# Системная динамика



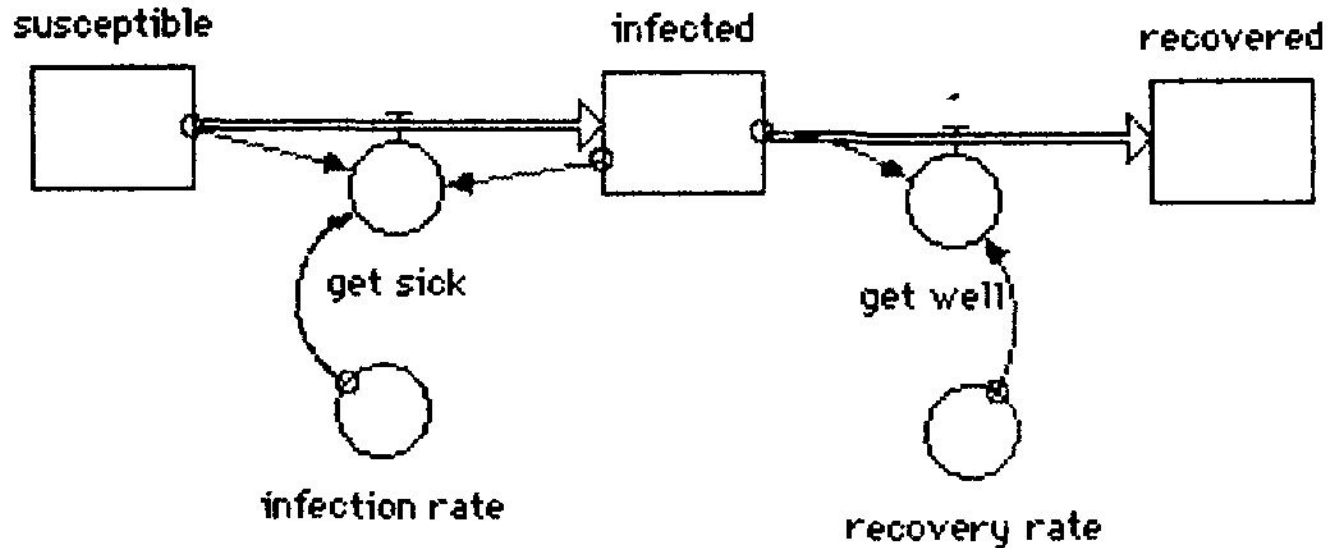
# Системная динамика

Математически, системно-динамическая модель – это система дифференциальных уравнений.

Имитационное моделирование с использованием системной динамики можно представить как последовательность шагов:

- определить границ задачи (и системы);
- выявить основные накопители и потоки, которые меняют уровни этих накопителей;
- выявить источники информации, которые влияют на потоки;
- выявить основные обратные связи;
- нарисовать диаграмму, связывающую накопители, потоки и источники информации;
- записать уравнения, которые определяют потоки;
- оценить параметры и начальные условия (экспертной оценкой, статистической оценкой, используя внешние источники информации);
- провести моделирование.

# Системная динамика



$$d(\text{susceptible})/dt = - \text{get\_sick};$$

$$d(\text{infected})/dt = \text{get\_sick} - \text{get\_well};$$

$$d(\text{recovered})/dt = \text{get\_well};$$

$$\text{get\_sick} = f(\text{infected}, \text{susceptible}, \text{infection\_rate});$$

$$\text{get\_well} = f(\text{infected}, \text{recovery\_rate}).$$

$$\text{get\_sick} = \text{infected} * \text{susceptible} * \text{infection\_rate}$$

$$\text{get\_well} = \text{infected} * \text{recovery\_rate}$$

$$\text{susceptible}(t+\Delta t) = \text{susceptible}(t) - \text{get\_sick} * \Delta t$$

# Агентное моделирование

- Исследование поведения **децентрализованных** агентов, которое определяет поведение системы в целом. Моделирование снизу вверх.
- В основе модели лежит набор основных элементов, из взаимодействия которых рождается обобщенное поведение системы.
- «Возникающее» поведение (emergent behavior) представляет собой результат взаимодействия элементов системы. Соответственно, в рамках данного подхода к моделированию возникает необходимость корректно отобразить механизм поведения и взаимодействия элементов системы – т.н. «агентов».
- Агент представляет собой «некую сущность, которая обладает активностью, автономным поведением, может принимать решения в соответствии с некоторым набором правил, может взаимодействовать с окружением и другими агентами, а также может изменяться»



# Агентное моделирование

По одному из распространенных представлений агент должен обладать следующими характеристиками :

- **Агент является «идентифицируемым»**, т.е. представляет собой конечного индивидуума с набором определенных характеристик и правил, определяющих его поведение и правила принятия решений. Агент автономен и может независимо действовать и принимать решения по взаимодействию с другими агентами.
- **Агент находится в определенной среде, позволяющей ему взаимодействовать с другими агентами.** Агент может коммуницировать с другими (контактировать при определенных условиях и отвечать на контакт).
- **Агент имеет определенную цель**, влияющую на его поведение.
- **Агент гибок и обладает способностью самообучения** с течением времени на основе собственного опыта. В ряде случаев агент может даже изменять правила поведения на основе полученного опыта.

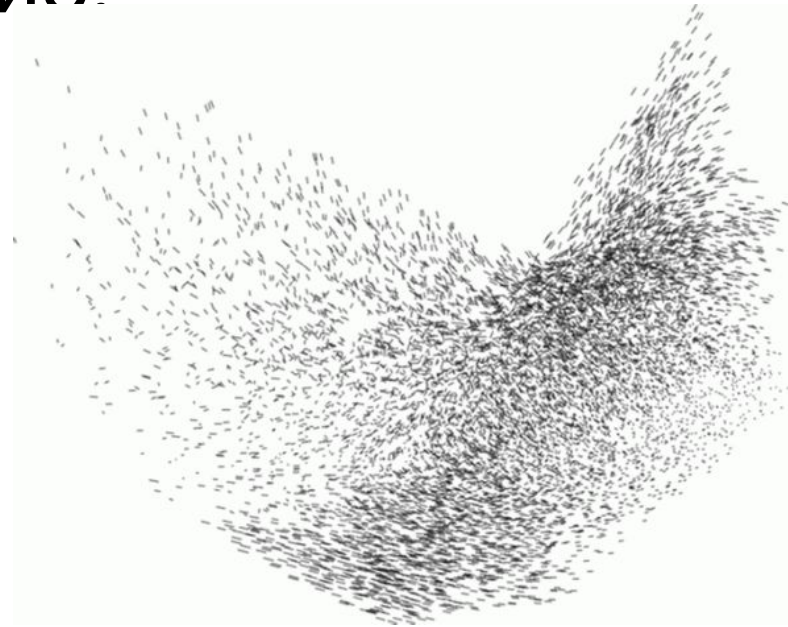
# Агентное моделирование

## Допущения

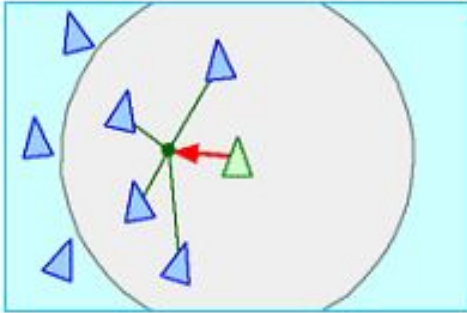
- Поведение (его ключевые аспекты) агентов может быть описано.
- Механизмы взаимодействия могут быть описаны.
- Система может быть построена снизу вверх.

## Примеры

- Люди, группы, организации.
- Другие живые организмы с социальной структурой.
- Механизмы, роботы и их системы.

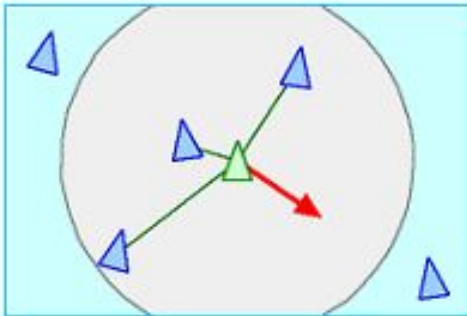


# Агентное моделирование. Пример правил

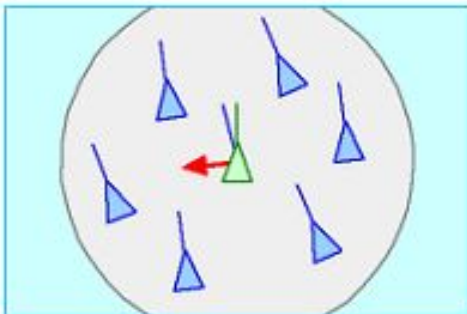


Простое моделирование стаи.

- Сплоченность – двигаться к средней позиции ближайших соседей.

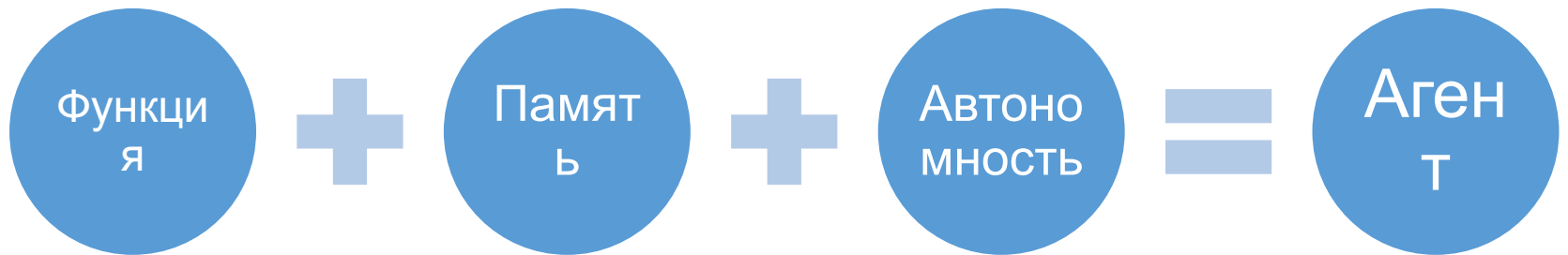


- Разделение – двигаться, чтобы избежать давки.



- Ориентация - двигаться в среднем направлении ближайших соседей.

# Агентное моделирование



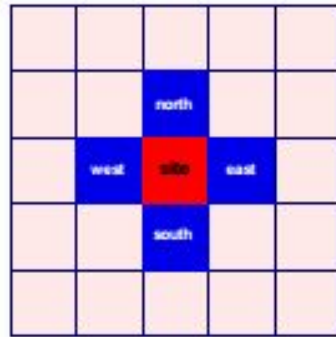
# Агентное моделирование

- Нет централизованного управления:
  - работой всей системы;
  - моделированием системы;
  - изменением состояний модели/системы.
- Агенты соединяются с соседними объектами по средствам топологии взаимодействия.
- Существует много различных видов топологий.
- Топологии могут быть статическими и динамическими.

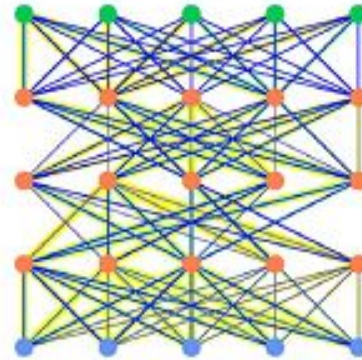
# Агентное моделирование. Топологии взаимодействия



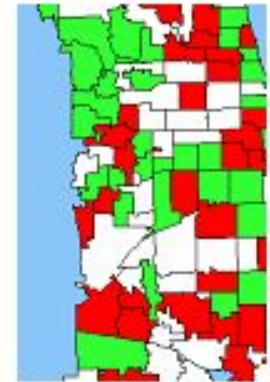
Евклидово пространство (2д, 3д)



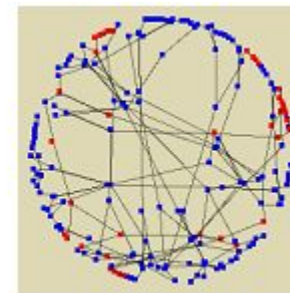
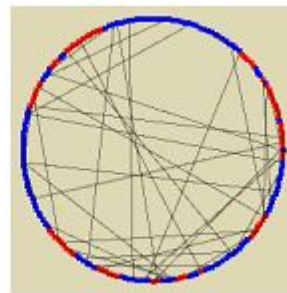
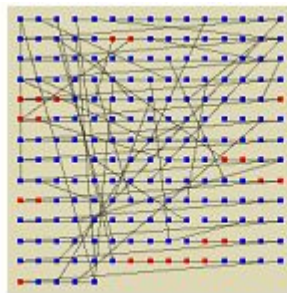
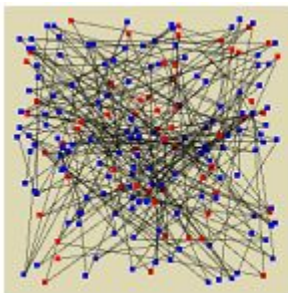
Дискретная сетка



Сетевая структура



ГИС – геологическая информационная система



...

# Агентное моделирование

**Urban Dynamics**

Agent-based model for Transport and Urban Dynamics Simulation

Preview version for Urupinsk city

**Statistics**

Total car trips distance, % (Km): +96.364% (140476 Km)  
CO2 emissions variation, % +96.364% of original

**Views**

- enterprises, zones
- people, zones
- autoroutes, public transport
- all

pick random person  
pick random enterprise

**AnyLogic**  
This model is © The AnyLogic Company, www.anylogic.com

**Legend**

Person state:	Enterprise state:	Road/transport state:
satisfied	growing	normal
acceptable	stable	high load
bad	unstable	overloaded

**Enterprises state**

100%  
50%  
0%  
0 500 1,000

Growing Stable Unstable

**People**

Date Mar 18, 2016 2:07:00 PM  
Zone: Centrum

People: 2,610

Zone living capacity: 4,200 (0 to 10,000)

Comfort level: 0.9 (0 to 1)

**People state**

100%  
50%  
0%  
0 500 1,000

Satisfied Acceptable Bad

**People moves per month from zones:**

1  
0  
-1  
0 500 1,000

■ Cntr ■ NE ■ SE ■ S  
■ W

**Business**

Enterprises: 19

Places for enterprises: 80 (0 to 100)

**Roads**

Roads capacity increase, %: 0 (0 to 100)

```
getDayOfMonth();  
= getMonth();  
  
for private cars  
0; i < networkPivot.size(); i++){  
    = networkPivot.get(i);  
    e node  
    instanceof ShapeRectangle }  
    n = add_nodes();  
    de_rectangle = (ShapeRectangle) o;  
    de_name = n.node_rectangle.getName();  
    f ( o instanceof ShapePolyLine ) {  
        reate road  
        r = add_roads();  
        ad_line = (ShapePolyLine) o;  
  
// init references from nodes to connected roads  
for ( Node n : nodes ){  
    for ( Road r : roads ){
```

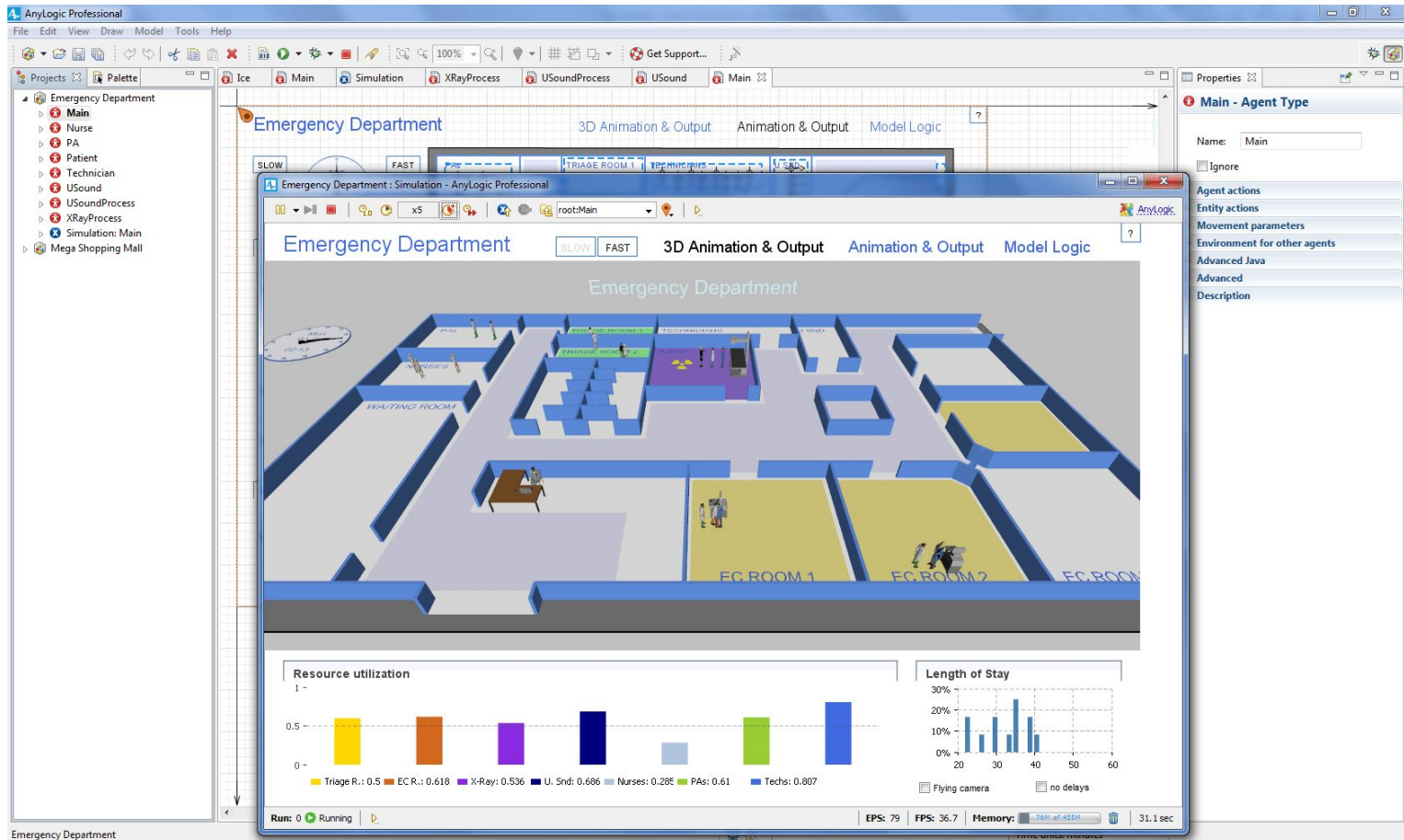
Run: 0 Paused | Memory: 25% of 8GB | 22.1sec

Age Income | Staff Total salary

Time units: days

<http://www.anylogic.ru/screenshots>

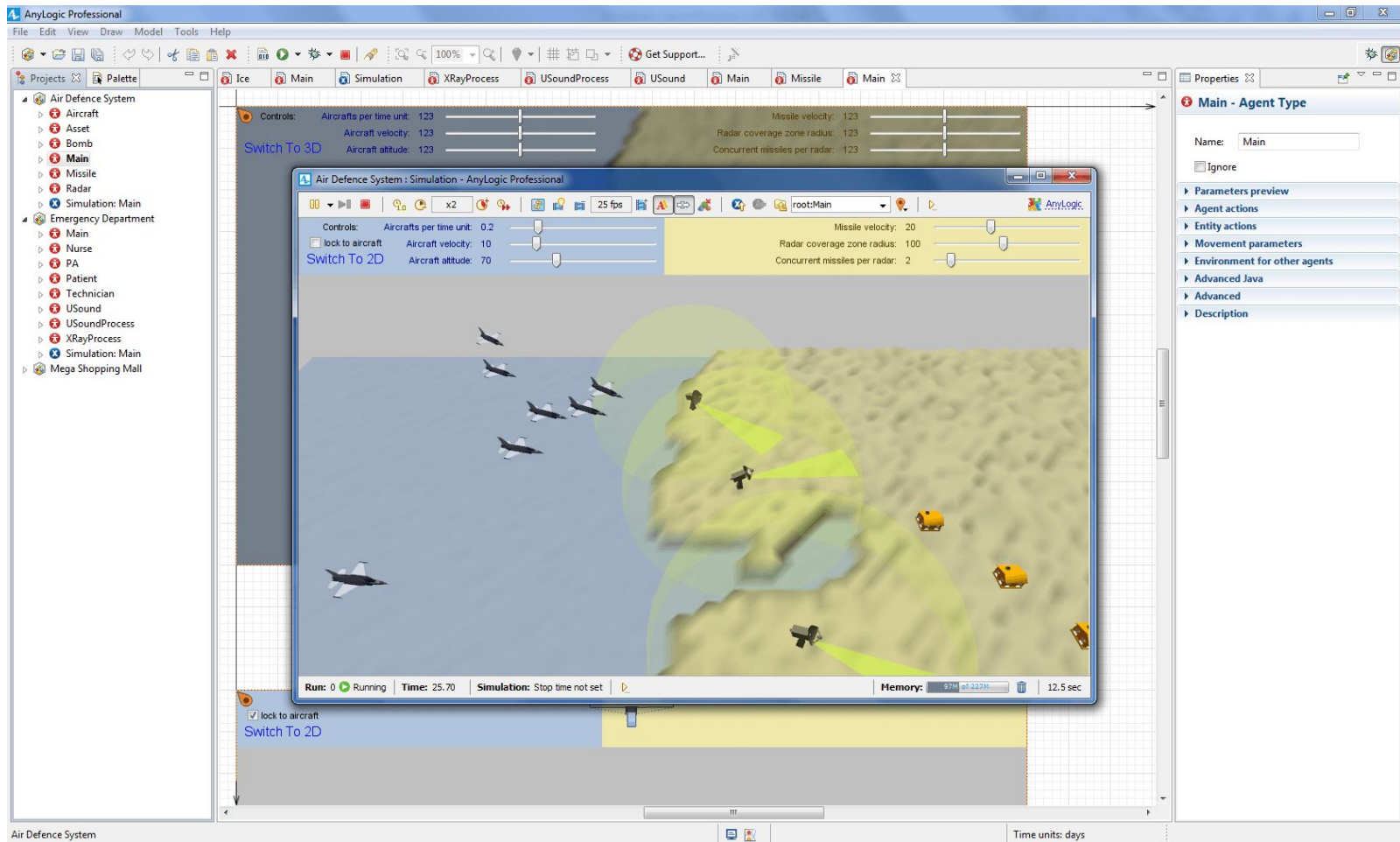
# Агентное моделирование



<http://www.anylogic.ru/screenshots>



# Агентное моделирование



<http://www.anylogic.ru/screenshots>

# Когда использовать агентное моделирование?

- Существует естественное представление компонентов системы как агентов:
  - есть решения и поведения, которые могут быть определены дискретно (с ограничениями);
  - адаптация и изменение поведения агентов являются важными;
  - необходимо обучение и динамическое стратегическое поведение агентов;
  - важны динамические связи между агентами, связи могут формироваться и исчезать;
  - образование структур из агентов, адаптация и обучение важны на уровне структур;
  - есть пространственная составляющая для поведения и взаимодействия агентов.
- Может потребоваться масштабирование вверх до произвольного уровня.
- Структурные изменения процесса – результат моделирования, а не входные данные.

# Метод Монте-Карло

# Метод Монте-Карло

$$\int \dots \int_{\Omega} g(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$$

Интеграл заменяется математическим ожиданием функции  $g(\xi)$  случайной величины  $\xi$ , равномерно распределенной в произвольной области  $\Omega$   $n$ -мерного пространства, причем для приближенной оценки математического ожидания используется усреднение по достаточно большой выборке значений функции  $g(\xi_k)$ .

# Метод Монте-Карло

Принципиальную основу метода Монте-Карло составляет усиленный закон чисел в форме Колмогорова:

*Чтобы среднее арифметическое независимых реализаций случайной величины  $\xi$  сходилось с вероятностью единица к ее математическому ожиданию, необходимо и достаточно, чтобы это математическое ожидание существовало.*

# Метод Монте-Карло

- Усиленный закон больших чисел для зависимых случайных величин – например для стационарной Марковской цепи с последовательностью состояний  $\Gamma_{i_1}, \Gamma_{i_2}, \dots$  и матрицей переходов  $P$  также справедлив.
- Если  $p = (p_1, p_2, \dots, p_n)$  - единственное стационарное распределение стохастической матрицы  $P$ , то для любой начальной распределения  $p_0$  и произвольной функции состояний  $g(\Gamma)$  вероятность:

$$P \left( \lim_{M \rightarrow \infty} \frac{1}{M} \sum_{k=1}^M g(\Gamma_{i_k}) = \sum_{j=1}^n p_j * g(\Gamma_j) \right) = 1$$

- Где  $i_1 \rightarrow i_2 \rightarrow \dots$  - последовательность переходов цепи Маркова,  $M$  – размер выборки.
- Случайные величины, связанные в цепь Маркова – реализации случайного процесса в дискретные моменты времени.

# Метод Монте-Карло

- Выборка по значимости – «в более существенных частях области интегрирования – больше точек».

- Интеграл

$$J = \int \dots \int_{\Omega} g(x_1, x_2, \dots, x_n) f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 dx_2 \dots dx_n$$

- При выполнении условий:

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) \geq 0$$
$$\int \dots \int_{\Omega} f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1 dx_2 \dots dx_n = 1$$

# Метод Монте-Карло

- Оценкой интеграла может служить среднее арифметическое:

$$\langle J \rangle = \frac{1}{M} \sum_{k=1}^M g(x_1^k, x_2^k, \dots, x_n^k),$$

- $\{x_1^k, x_2^k, \dots, x_n^k\}$  – случайные реализации  $n$ -мерной точки, имеющей плотность распределения  $f$ ,  $M$  – размер выборки, т.е. число этих реализаций.
- Если под  $g(x_1, x_2, \dots, x_n)$  понимать значение некоторой физической величины в точке фазового пространства. А под функцией  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  - плотность вероятности найти систему в этой точке фазового пространства в соответствующем данной системе статистическом ансамбле, то значение интеграла  $J$  даст среднее значение наблюдаемой величины  $g$ .

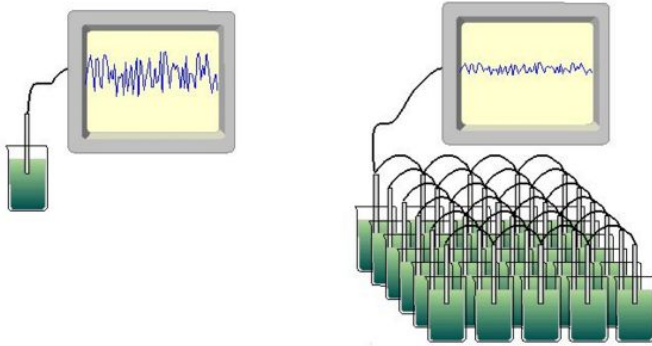


# Статистический ансамбль



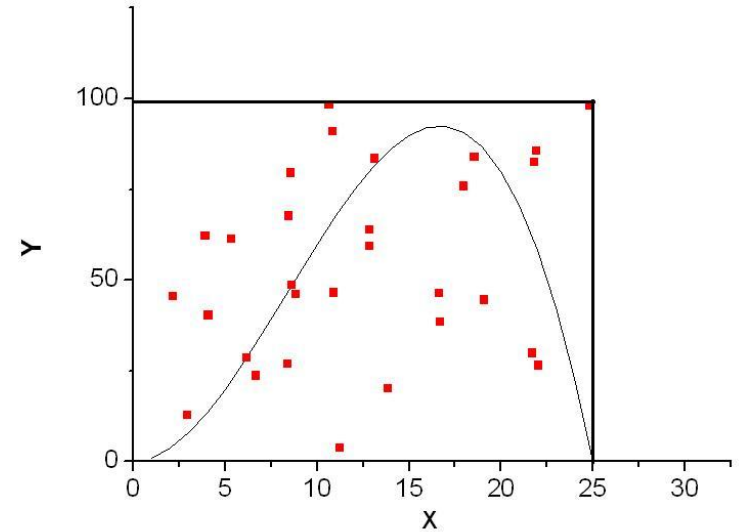
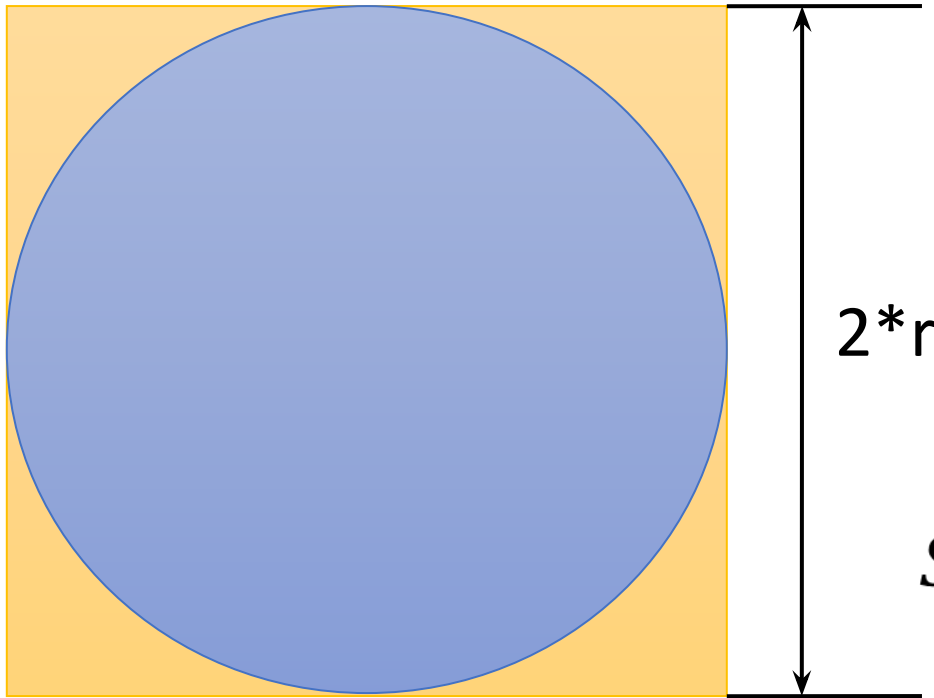
- Литр газа может содержать  $10^{22}$  атомов.
- Чтобы полностью описать такую систему (или точнее её состояние) нужно знать три компоненты скорости и три компоненты положения в пространстве (координаты) для каждого атома. Т.е.  $6 * 10^{22}$  вещественных чисел.
- Нас обычно интересуют средние значения свойств - давления, температуры, объема и др., которые не зависят от детального поведения каждого атома. Задача – оценить свойства системы, не зная всей информации о ней.

# Статистический ансамбль



- Ансамбль – много копий (может даже бесконечно много) некоторой системы, каждая из которых представляет собой состояние, в котором система может находиться.
- Т.е. по сути, статистический ансамбль – распределение вероятностей состояния системы.

# Метод Монте-Карло



$$S_{\text{функции}} = S_{\text{прямоуг.}} \frac{n_{\text{функции}}}{n_{\text{прямоуг.}}}$$

$$\frac{n_{\text{круг}}}{n_{\text{квадрат}}} = \frac{\pi r^2}{4r^2} = \frac{\pi}{4} \pi = 4 \frac{n_{\text{круг}}}{n_{\text{квадрат}}}$$

# Метод Монте-Карло

- Усреднение по ансамблю можно свести к усреднению вдоль марковской цепи.
- Задача состоит в организации такого случайного блуждания в конфигурационном пространстве, при котором выполняются 2 условия:
  - для полученной марковской цепи должно существовать стационарное распределение вероятности;
  - вероятность появления различных состояний должна совпадать с функцией плотности вероятности для данного ансамбля.

# Метод Монте-Карло

- Для этого необходимо, чтобы для матрицы переходов  $P$  выполнялись 3 условия:

- сумма вероятностей перехода из данного состояния в любое другое, достижимое за один шаг, равна 1 (стохастичность):

$$\sum_j p_{ij} = 1$$

- вероятность любого состояния может быть получена как сумма произведений всех других состояний, из которых можно за один шаг перейти в данное, на вероятности одношаговых переходов (стационарность):

$$f_j = \sum_i f_i p_{ij}, f_k \geq 0 \quad \forall k, \sum_k f_k = 1$$

- если  $i$  и  $j$  – два допустимых состояния, то существует конечное  $l$  – число шагов, такое что вероятность перехода из  $i$  в  $j$  за  $l$  шагов отлична от нуля:

$$p_{ij}^l \neq 0$$

# Метод Монте-Карло

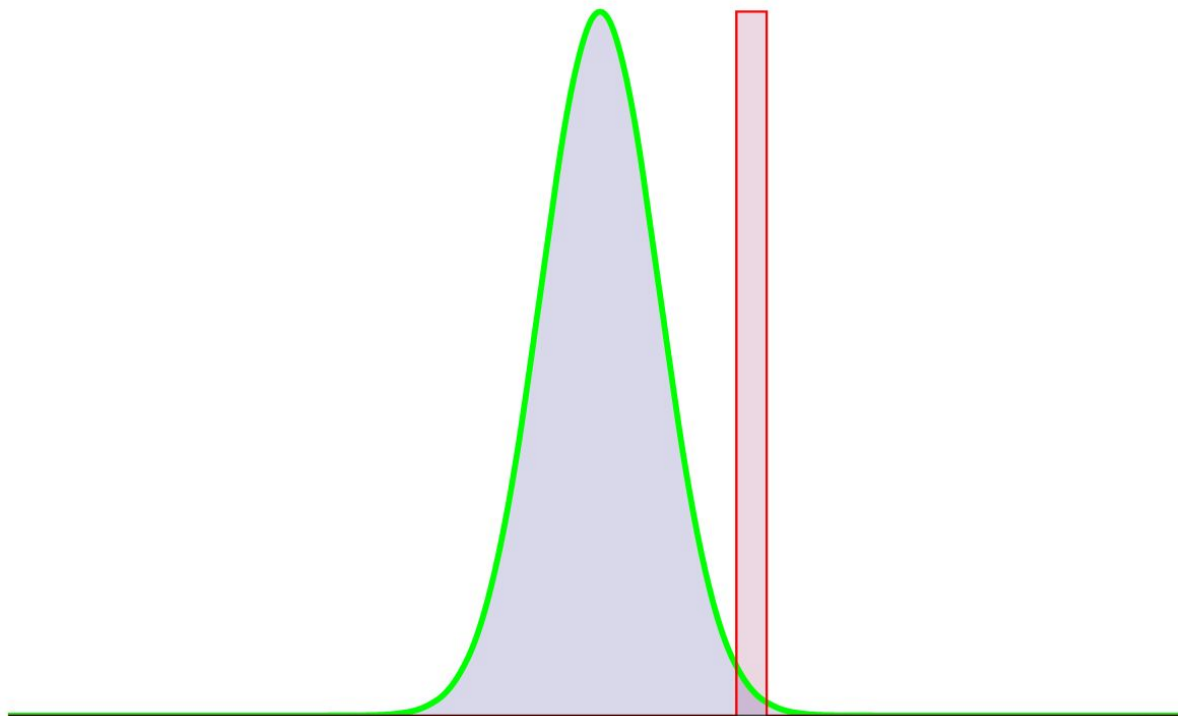
- На практике на матрицу переходов накладывают более сильное условие - *условие детального баланса или микроскопической обратимости.*

$$f_i p_{ij} = f_j p_{ji}$$

- Для двух любых состояний системы, между которыми возможен переход за один элементарный шаг алгоритма, произведения вероятности обнаружить систему в данном состоянии на вероятность перехода во второе состояние должны совпадать.

# Метрополис-Гастингс

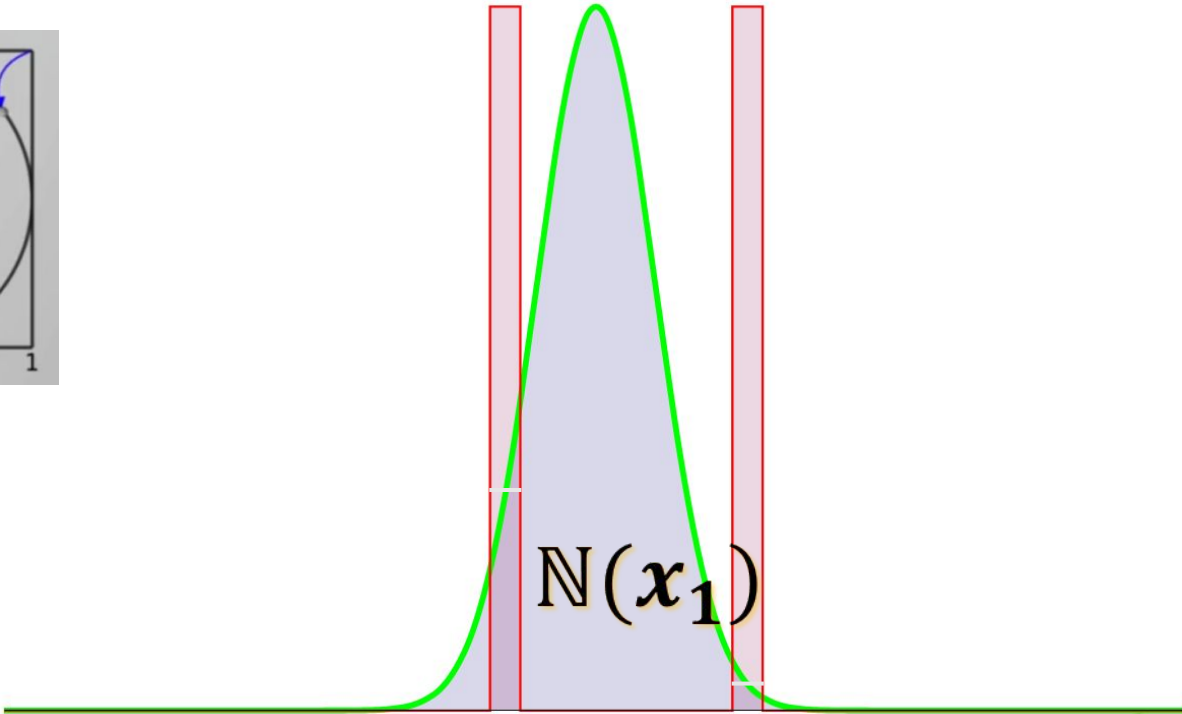
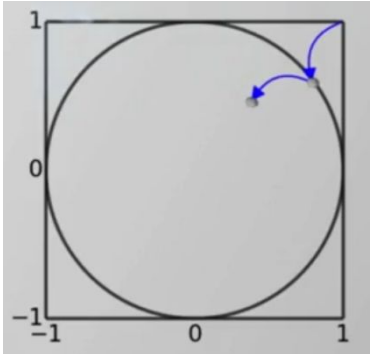
$x_0$



Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метрополис-Гастингс

$$a_{x_0 \rightarrow x_1} = \frac{N(x_1)}{N(x_0)} > 1$$



Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

$N(x_0)$ <sub>88</sub>

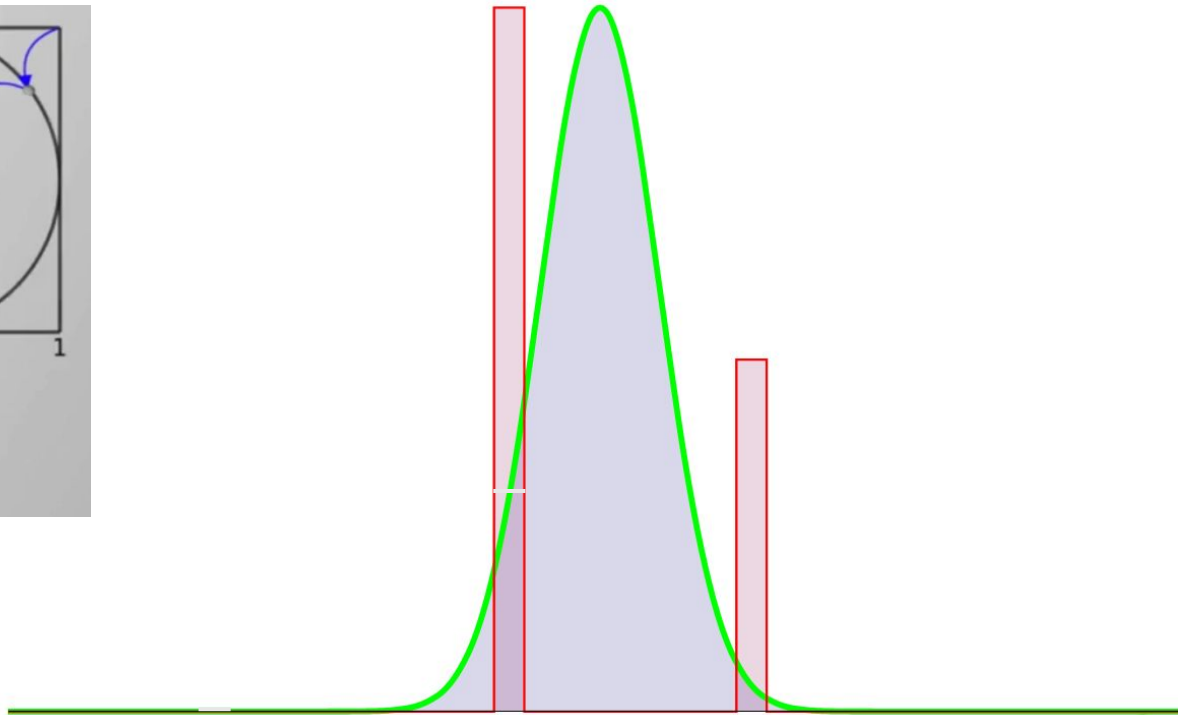
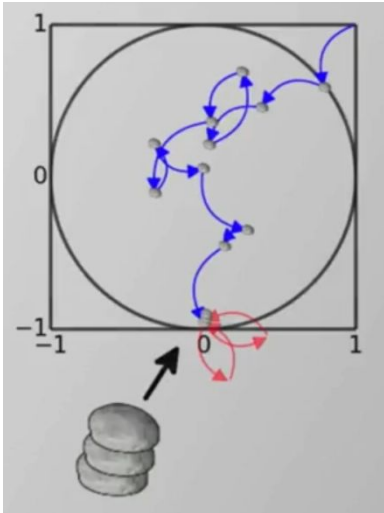


# Метрополис-Гастингс <sup>$x_2'$</sup>

$$a_{x_1 \rightarrow x_2} = \frac{N(x_2)}{N(x_1)} \ll 1$$

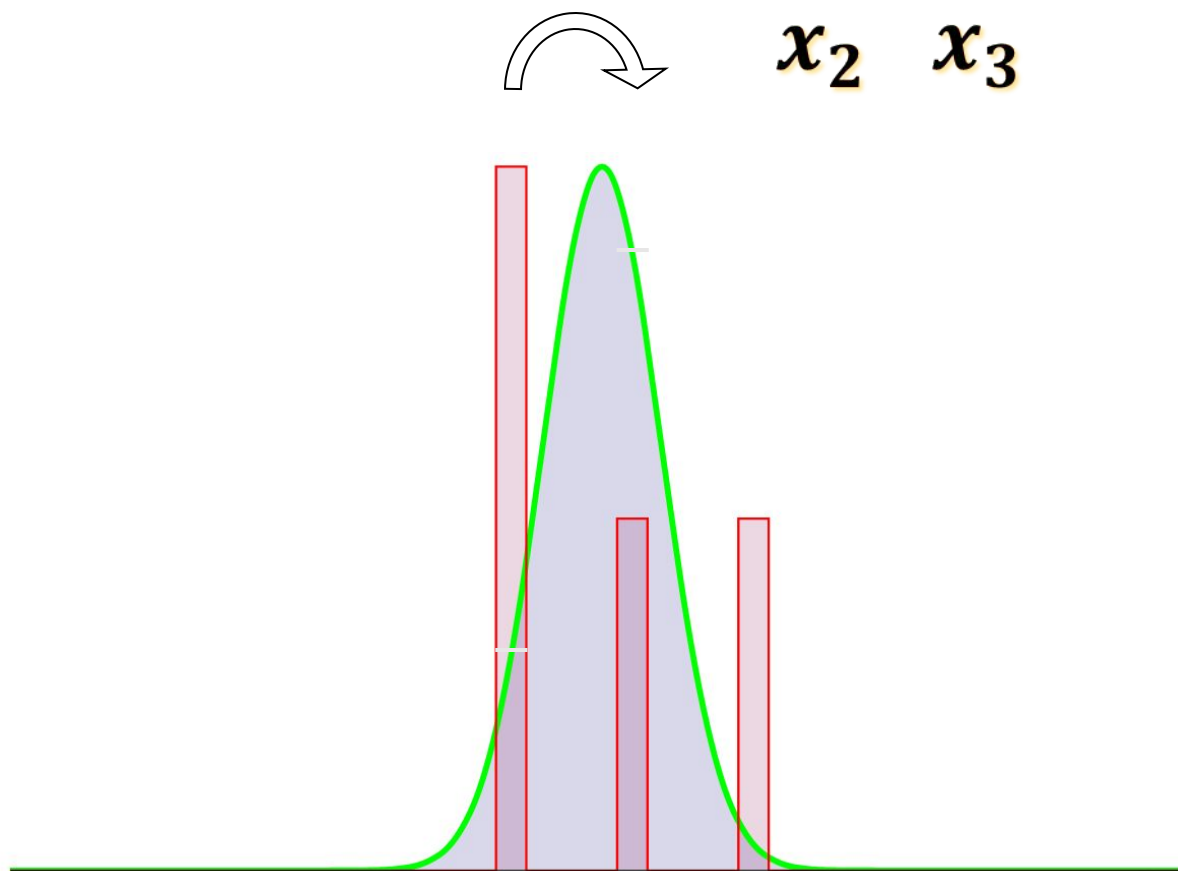


$x_1$



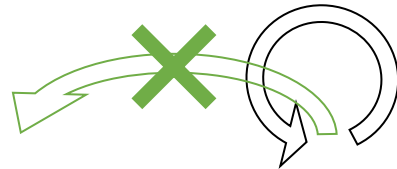
Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метрополис-Гастингс

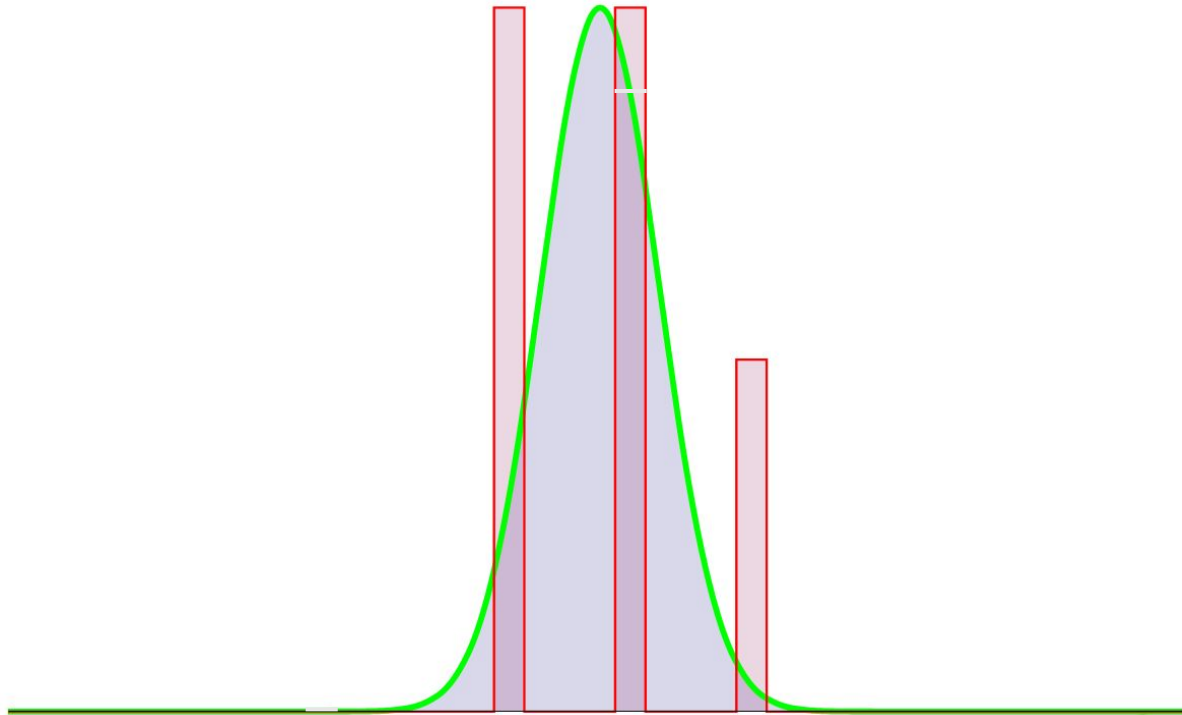


Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метрополис-Гастингс $x_4$

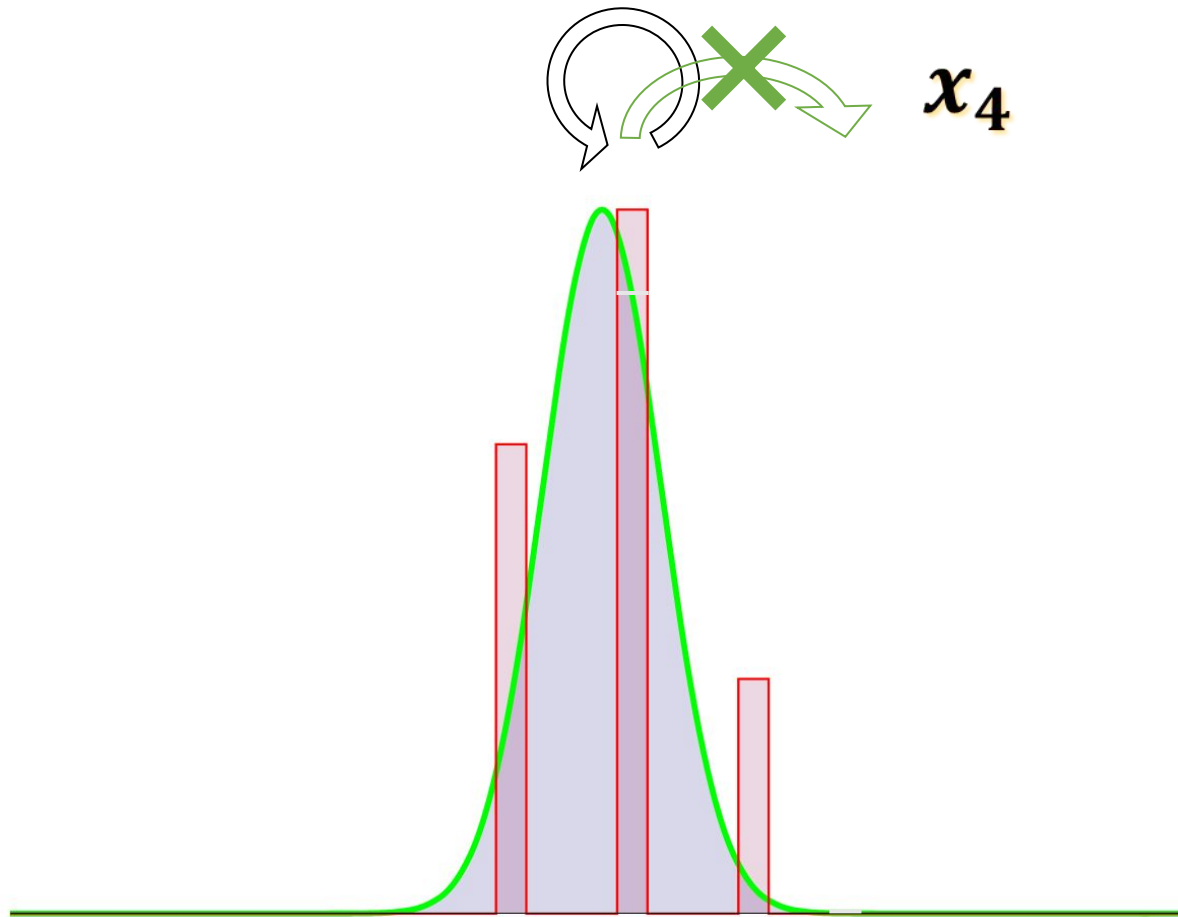


$x_3$



Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

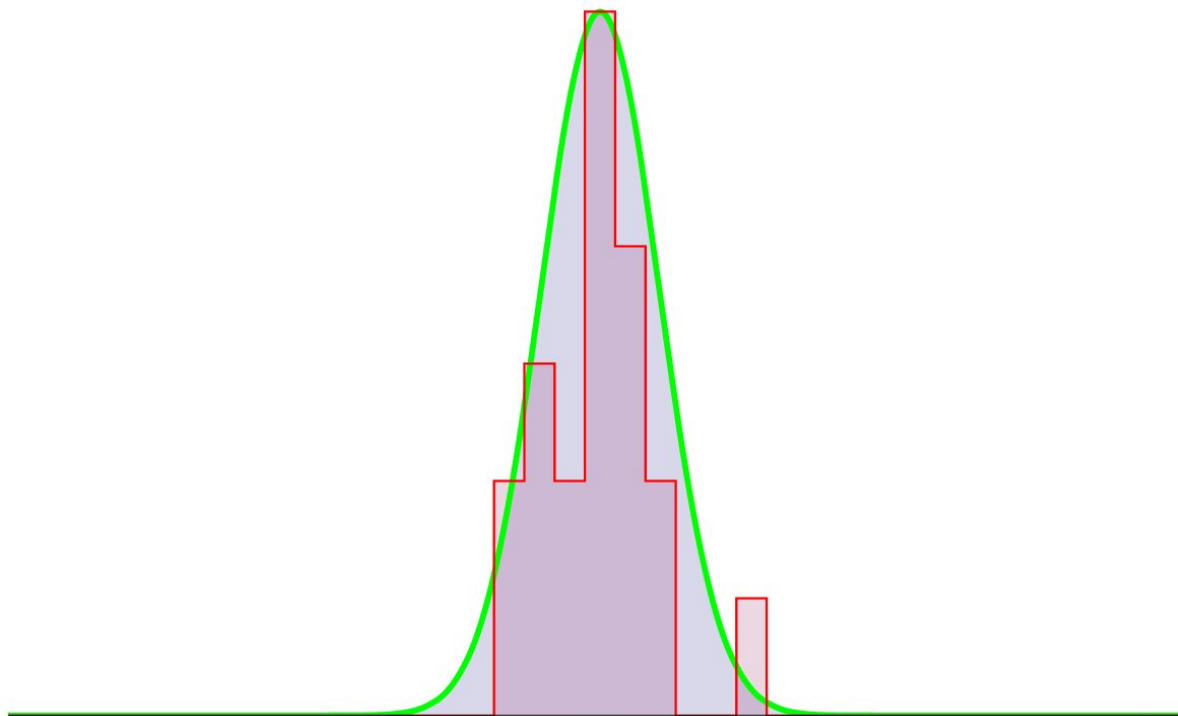
# Метрополис-Гастингс $x_5'$



Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метрополис-Гастингс

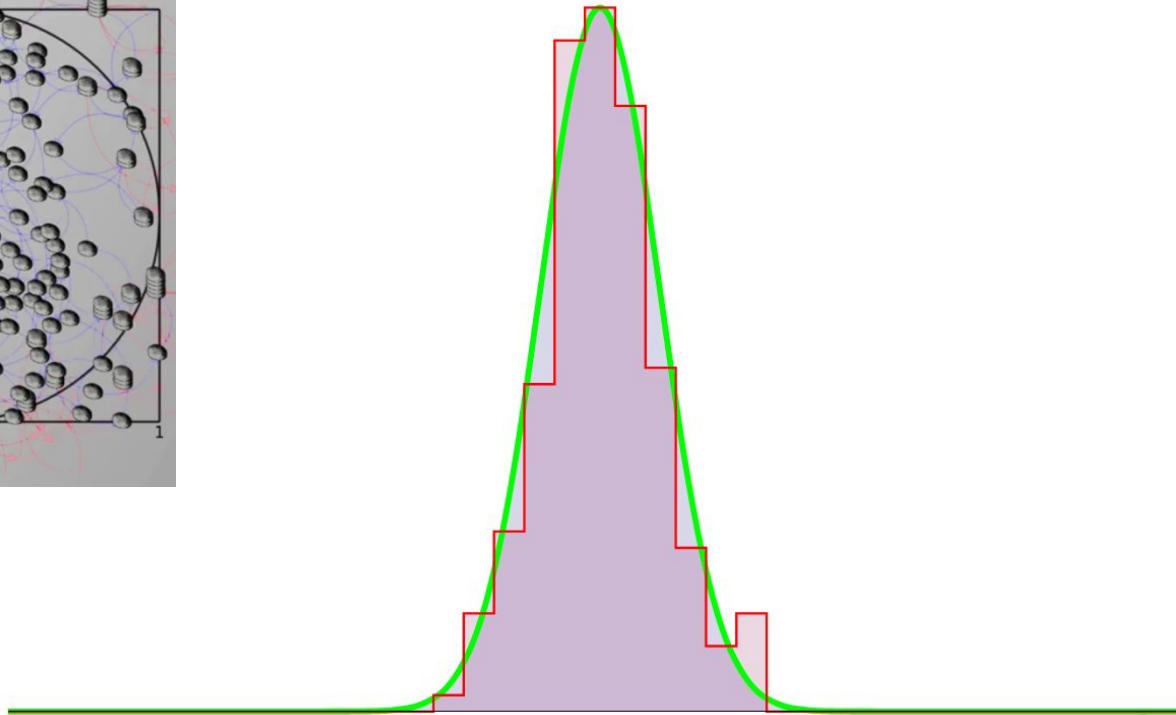
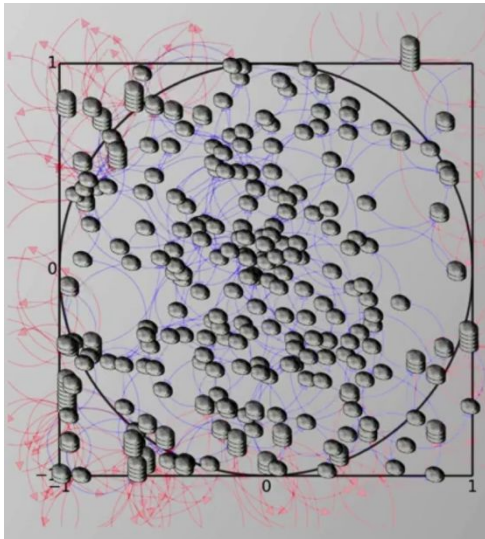
$n = 20$



Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метрополис-Гастингс

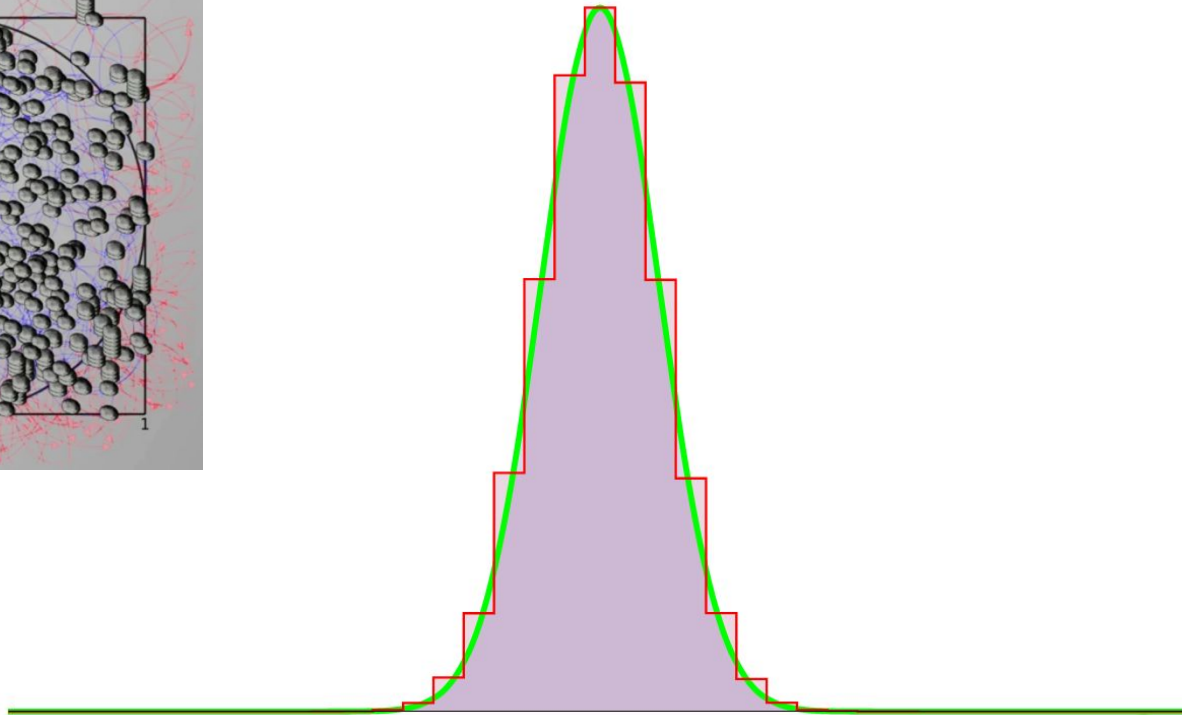
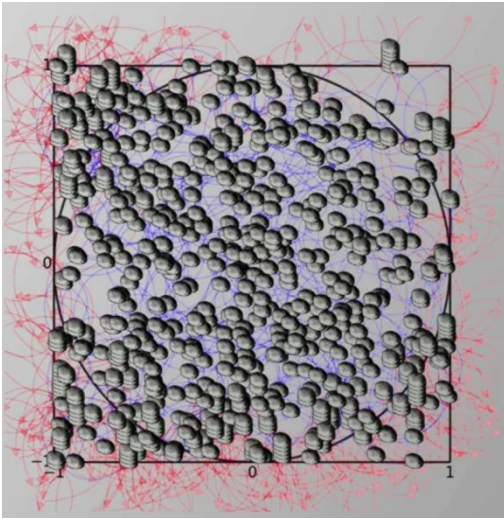
$n = 200$



Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метрополис-Гастингс

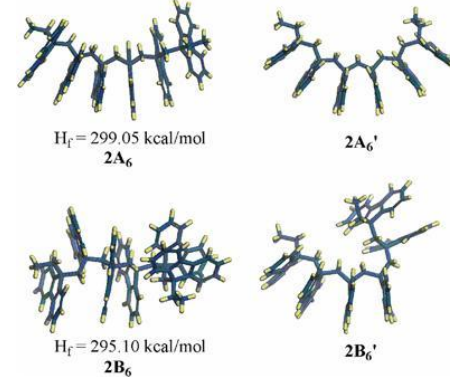
$n = 2000$



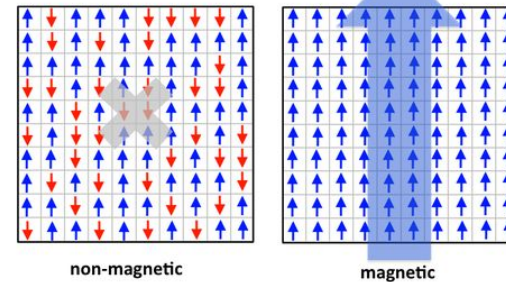
Slide by Anton S. Kaplanyan  
Karlsruhe Institute of Technology

# Метод Монте-Карло. Примеры

- Вычисление многомерных интегралов.
- Моделирование всех возможных конформаций цепных молекул (полимеров и др.)
- Получение полной фазовой диаграммы системы, моделирование фазовых переходов (классический пример – модель Изинга)



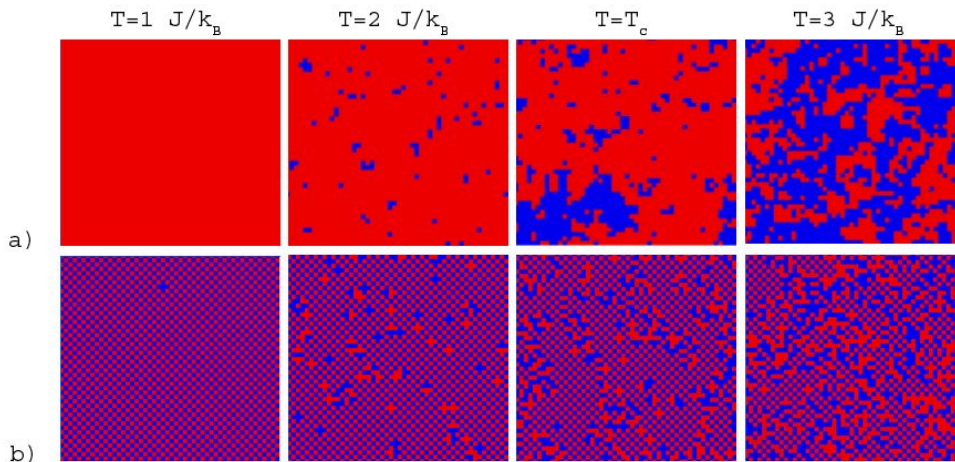
magnetic moments



$$H = -J \sum_{\langle ij \rangle} S_i S_j - B \sum_i S_i$$

$$T_c = \frac{2J}{\ln 1 + \sqrt{2}} \approx 2.269J$$

$$P = \begin{cases} 1, & \Delta E = E_{new} - E \leq 0 \\ e^{-\frac{\Delta E}{k_B T}}, & \Delta E > 0 \end{cases}$$





# Метод Монте-Карло в естественных науках

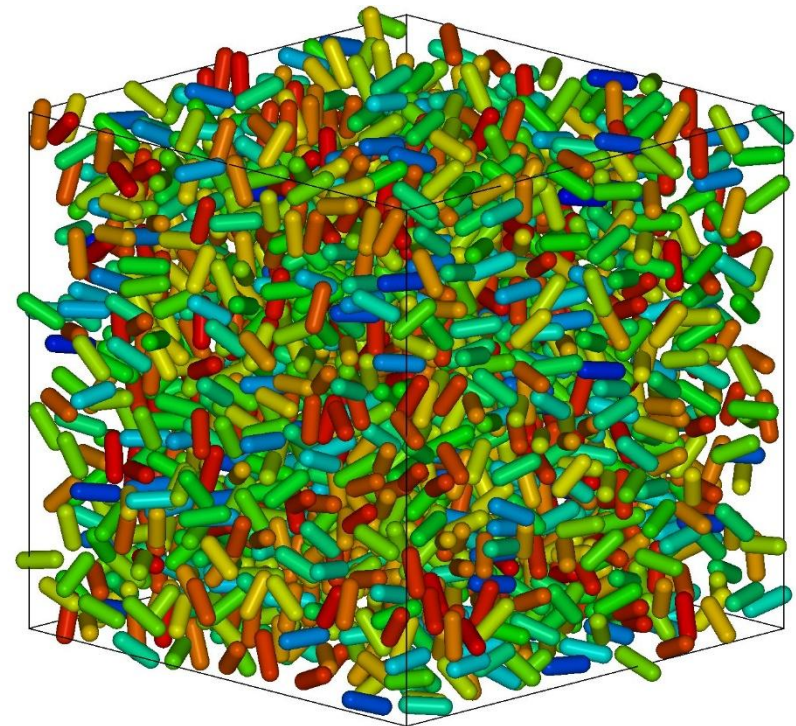
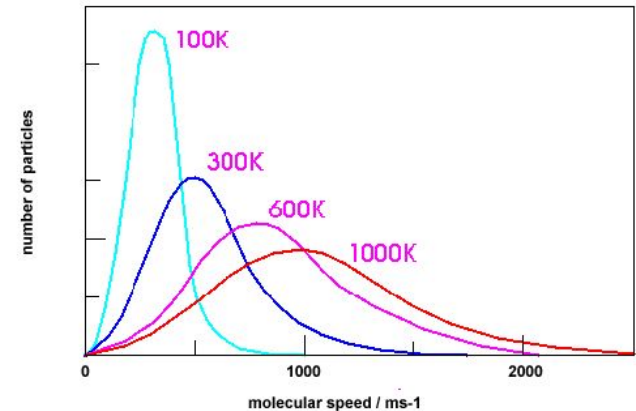
- Квантовый метод Монте-Карло
  - Диффузный метод Монте-Карло (DMC)
  - Вариационный метод Монте-Карло (VMC)
- Метод Монте-Карло в статистической физике
  - Вычисление многомерных интегралов для вычисления макроскопических свойств системы. Например для некоторого свойства  $A$ :

$$\langle A \rangle = \int_{PS} A_{\vec{r}} \frac{e^{-\beta E_{\vec{r}}}}{Z} d\vec{r} \quad \beta \equiv 1/k_b T \quad Z = \int_{PS} P(\vec{r}) d\vec{r}$$

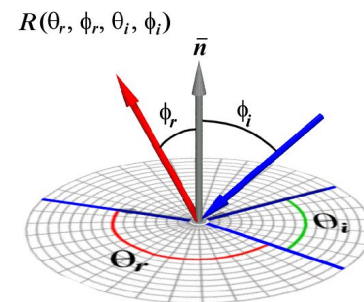
$\vec{r}$  - вектор всех степеней свободы системы

# Метод Монте-Карло в статистической физике

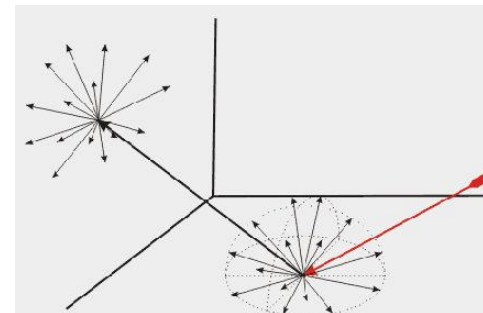
- Вместо того, чтобы моделировать динамическое поведение системы, производится генерация всех возможных состояний в соответствии со статистикой Больцмана.
- Для определения нового состояния системы из текущего используется Марковская цепь.
- Каждый проход (итерация) метода переход в новое состояние.



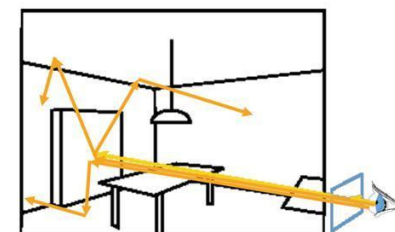
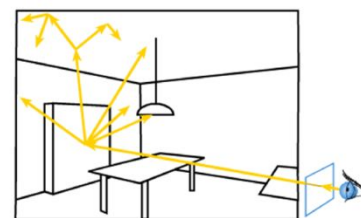
# Метод Монте-Карло. Примеры



Метод Монте-Карло лежит в основе большинства алгоритмов фотореалистичного синтеза изображений в компьютерной графике.



- Трассировка пути и её вариации – метод Монте – Карло
- Перенос света Метрополиса и его вариации – алгоритм Метрополиса – Гастингса - Markov Chain



$$I(\varphi_r, \theta_r) \stackrel{\text{Monte Carlo}}{=} \int \int_{\varphi_i, \theta_i} L(\varphi_i, \theta_i) R(\varphi_i, \theta_i, \varphi_r, \theta_r) \cos(n, l_{\varphi_i, \theta_i}) d\varphi_i d\theta_i$$

