

СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ МИ-8Т



Общие сведения

УПРАВЛЕНИЕ ВЕРТОЛЕТОМ, Т. Е. ИЗМЕНЕНИЕ ЕГО БАЛАНСИРОВОЧНОГО ПОЛОЖЕНИЯ ОТНОСИТЕЛЬНО ТРЕХ ПРОСТРАНСТВЕННЫХ ОСЕЙ, ПРОИЗВОДИТСЯ ПУТЕМ ИЗМЕНЕНИЯ ЗНАЧЕНИЯ И НАПРАВЛЕНИЯ СИЛЫ ТЯГИ НЕСУЩЕГО ВИНТА, ЗНАЧЕНИЯ СИЛЫ ТЯГИ РУЛЕВОГО ВИНТА.

УПРАВЛЕНИЕ СИЛАМИ ТЯГИ НЕСУЩЕГО И РУЛЕВОГО ВИНТОВ ОСУЩЕСТВЛЯЕТСЯ С

Автомат перекоса предназначен для изменения величины и направления тяги несущего винта (см. приложение [1](#)). Автомат перекоса установлен на главном редукторе ВР-8А и закреплен к картеру с помощью направляющей автомата болтами.



АВТОМАТ ПЕРЕКОСА

Электромагнитный тормоз ЭМТ-2М предназначен для снятия нагрузки с ручки продольно-поперечного управления и педалей на установившихся режимах полета.



ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫЙ ТОРМОЗ ЭМТ-2М

Управление остановом двигателей

**УПРАВЛЕНИЕ ОСТАНОВОМ
ДВИГАТЕЛЕЙ ОСУЩЕСТВЛЯЕТСЯ
ДВУМЯ РУЧКАМИ, КОТОРЫЕ
ТРОСОВОЙ ПРОВОДКОЙ СВЯЗАНЫ С
КРАНАМИ ОСТАНОВА ТОПЛИВНЫХ
НАСОСОВ-РЕГУЛЯТОРОВ НР-40ВГ
ДВИГАТЕЛЕЙ.**

Техническое обслуживание

В ПРОЦЕССЕ ЭКСПЛУАТАЦИИ ВЕРТОЛЕТА ОБСЛУЖИВАНИЕ УПРАВЛЕНИЯ В ОСНОВНОМ ЗАКЛЮЧАЕТСЯ В ВИЗУАЛЬНОМ КОНТРОЛЕ ФАКТИЧЕСКОГО СОСТОЯНИЯ ЭЛЕМЕНТОВ УПРАВЛЕНИЯ (ТЯГ, КАЧАЛОК, ТРОСОВОЙ ПРОВОДКИ), В ОТСУТСТВИИ НА НИХ МЕХАНИЧЕСКИХ ПОВРЕЖДЕНИЙ, НАДЕЖНОСТИ КРЕПЛЕНИЯ, СМАЗКЕ ШАРНИРНЫХ СОЕДИНЕНИЙ, ПРАВИЛЬНОСТИ ОТКЛОНЕНИЯ КОМАНДНЫХ РЫЧАГОВ, РЕГУЛИРОВКЕ ЗАЗОРОВ. ВСЕ ОСМАТРИВАЕМЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ УПРАВЛЕНИЯ ДОЛЖНЫ БЫТЬ ЧИСТЫМИ, НЕ ИМЕТЬ СЛЕДОВ КОРРОЗИИ, ТРЕЩИН, ОСТРЫХ КРОМОК И ПРОЧИХ ДЕФЕКТОВ.

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ 😊
