

Лицей «Дубна»

# Векторный и координатный методы в решении стереометрических задач

Работу подготовили:  
Голованов Илья  
Шитова Ксения

Преподаватель:  
Рычкова Т.В.

# ВСТУПЛЕНИЕ

- ❖ Векторный и координатный методы часто применяются в решении различных стереометрических и планиметрических задач.
- ❖ Многие задачи про куб, прямоугольный параллелепипед, пирамиду, тетраэдр решаются данным методом.
- ❖ В задачах на отношение отрезков, площадей, объемов используется единственность разложения любого вектора в пространстве по трем некопланарным векторам; в метрические задачи - свойства скалярного произведения векторов.

# СОДЕРЖАНИЕ РАБОТЫ

## **Координатный метод в пространстве:**

- Декартова прямоугольная система координат.
- Декартовы прямоугольные координаты точки.
- Задание фигур уравнениями и неравенствами. Уравнение плоскости. Расстояние от точки до плоскости.
- Уравнение сферы.
- Прямая в пространстве в координатах. Взаимное расположение прямой и плоскости в координатах.

## **Векторный метод в стереометрии (комбинированные задачи):**

- Конус.
- Сфера и трехгранный угол.
- Сфера и куб.

# КООРДИНАТНЫЙ МЕТОД В ПРОСТРАНСТВЕ

## Декартова прямоугольная система координат в пространстве

Базис  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , который образуют три некопланарных попарно взаимно перпендикулярных единичных вектора  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ , называется декартовым прямоугольным базисом векторов в пространстве.

В разложении  $\vec{p} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$  вектора  $\vec{p}$  тройка чисел  $(x; y; z)$  называется декартовыми координатами вектора  $\vec{p}$  в базисе  $(\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ .

Для базисных векторов  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$  выполняются следующие равенства :

$$|\vec{i}| = |\vec{j}| = |\vec{k}| = 1 \Rightarrow \vec{i}^2 = \vec{j}^2 = \vec{k}^2 = 1;$$

$$\vec{i} \perp \vec{j}, \vec{j} \perp \vec{k}, \vec{k} \perp \vec{i} \Rightarrow \vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0;$$

Если даны векторы :

$$\vec{a} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} \quad \text{и} \quad \vec{b} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k},$$

то :

$$\vec{a} + \vec{b} = (x_1 + x_2)\vec{i} + (y_1 + y_2)\vec{j} + (z_1 + z_2)\vec{k};$$

$$\vec{a} - \vec{b} = (x_1 - x_2)\vec{i} + (y_1 - y_2)\vec{j} + (z_1 - z_2)\vec{k};$$

$$\lambda\vec{a} = (\lambda x_1)\vec{i} + (\lambda y_1)\vec{j} + (\lambda z_1)\vec{k}; \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2;$$

# НЕКОТОРЫЕ ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ СВЕДЕНИЯ

- *Признак коллинеарности двух векторов :*

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \frac{a_1}{b_1} = \frac{a_2}{b_2} = \frac{a_3}{b_3} = t;$$

- *признак перпендикулярности двух векторов :*

$$\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2 = 0;$$

- *длина вектора  $\vec{r}(x; y; z)$  находится по формуле :*

$$|\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2};$$

- *угол  $\varphi$  между векторами  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  находится с помощью формулы :*

$$\cos \varphi = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|} = \frac{x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2}{\sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2} \cdot \sqrt{x_2^2 + y_2^2 + z_2^2}};$$

*Скалярное произведение векторов :*

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cos \angle(\vec{a}, \vec{b});$$

*Уравнение прямой в пространстве :*

$$\frac{x - x_0}{q_1} = \frac{y - y_0}{q_2} = \frac{z - z_0}{q_3} \text{ (каноническое уравнение прямой)}$$

$M(x; y; z)$  – произвольная точка прямой;

$M_0(x_0; y_0; z_0)$  – фиксированная точка прямой;

$\vec{q}(q_1; q_2; q_3)$  – направляющий вектор прямой.

*Уравнение прямой, проходящей через точки  $(x_1; y_1; z_1)$  и  $(x_2; y_2; z_2)$ , имеет вид :*

$$\frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{y - y_1}{y_2 - y_1} = \frac{z - z_1}{z_2 - z_1}.$$

Дан куб  $ABCD A_1 B_1 C_1 D_1$  с ребром 2. Точка  $M$  – центр грани  $A_1 B_1 C_1 D_1$ . Точки  $E$  и  $H$  взяты соответственно на отрезках  $BB_1$  и  $AC$  так что  $BE:BB_1=1:2$ ,  $AH:AC=1:4$ .

**Задача:**

Выбрать ортонормированный базис в пространстве и, пользуясь разложением вектора в этом базисе, найти:

1. длину отрезка: а)  $AM$ ; б)  $EH$ ; в)  $MH$ ;

2. угол между векторами: а)  $\overrightarrow{BC_1}$  и  $\overrightarrow{AC}$ ; б)  $\overrightarrow{A_1D}$  и  $\overrightarrow{BD_1}$ ; в)  $\overrightarrow{HM}$  и  $\overrightarrow{CB_1}$ ;

**Решение.** Введем ортонормированный базис:

$$\vec{i} = \overrightarrow{AB}, \vec{j} = \overrightarrow{AD}, \vec{k} = \overrightarrow{AA_1}$$

при этом

$$|\vec{i}| = |\vec{j}| = |\vec{k}| = 2.$$

1. а)  $AM = |\overrightarrow{AM}| = \sqrt{AM^2}$ . Находим:

$$\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{AA_1} + \overrightarrow{A_1M} = \overrightarrow{AA_1} + 0,5\overrightarrow{A_1C_1} = \vec{k} + 0,5(\vec{i} + \vec{j}) = 0,5\vec{i} + 0,5\vec{j} + \vec{k}.$$

Учитывая, что  $|\vec{i}| = |\vec{j}| = |\vec{k}| = 2$  и  $\vec{i}^2 = \vec{j}^2 = \vec{k}^2 = 4$ ,

$\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0$ , получаем:

$$|\overrightarrow{AM}| = \sqrt{(0,5\vec{i} + 0,5\vec{j} + \vec{k})^2} = \sqrt{0,25\vec{i}^2 + 0,25\vec{j}^2 + \vec{k}^2} = \sqrt{0,25 \cdot 4 + 0,25 \cdot 4 + 4} = \sqrt{6}.$$

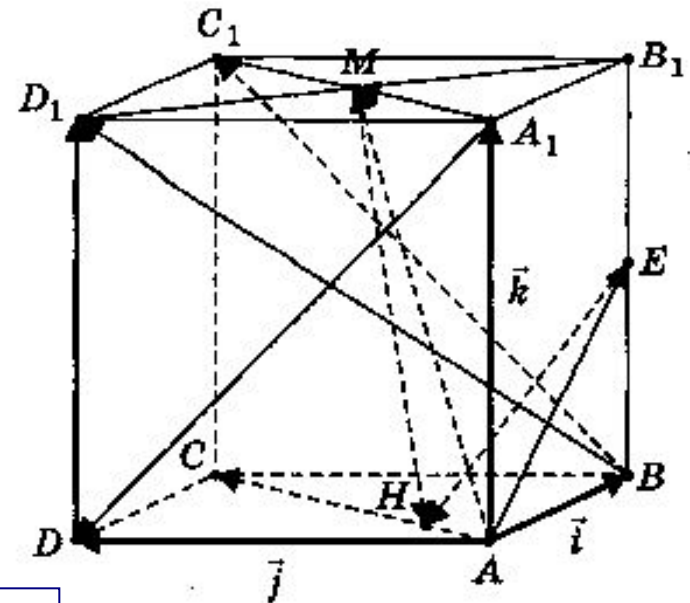
$$\begin{aligned} \text{б) } \overrightarrow{EH} &= \overrightarrow{AH} - \overrightarrow{AE} = 0,25\overrightarrow{AC} - (\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BE}) = \\ &= 0,25(\vec{i} + \vec{j}) - (\vec{i} + 0,5\vec{k}) = -0,75\vec{i} + 0,25\vec{j} - 0,5\vec{k}. \end{aligned}$$

Тогда

$$|\overrightarrow{EH}| = \sqrt{EH^2} = \sqrt{(-0,75\vec{i} + 0,25\vec{j} - 0,5\vec{k})^2} = \frac{\sqrt{14}}{2}.$$

в) Аналогично находим:

$$|\overrightarrow{MH}| = \sqrt{MH^2} = \sqrt{(-0,25\vec{i} - 0,25\vec{j} - \vec{k})^2} = \frac{3\sqrt{2}}{2}.$$



[Продолжение  
решения](#)

2. а) Обозначим:  $\angle(\overrightarrow{BC_1}; \overrightarrow{AC}) = \alpha$ . Тогда :

$$\cos \alpha = \frac{\overrightarrow{BC_1} \cdot \overrightarrow{AC}}{|\overrightarrow{BC_1}| \cdot |\overrightarrow{AC}|}.$$

Находим :

$$\overrightarrow{BC_1} = \overrightarrow{AD_1} = \vec{j} + \vec{k}; \overrightarrow{AC} = \vec{j} + \vec{i};$$

$$\overrightarrow{BC_1} \cdot \overrightarrow{AC} = (\vec{j} + \vec{k}) \cdot (\vec{j} + \vec{i}) = \vec{j} \cdot \vec{i} + \vec{j}^2 + \vec{k} \cdot \vec{i} + \vec{k} \cdot \vec{j} = \vec{j}^2 = |\vec{j}|^2 = 4;$$

$$|\overrightarrow{BC_1}| = \sqrt{|\overrightarrow{BC_1}|^2} = \sqrt{(\vec{j} + \vec{k})^2} = \sqrt{\vec{j}^2 + 2\vec{j}\vec{k} + \vec{k}^2} = 2\sqrt{2};$$

$$|\overrightarrow{AC}| = \sqrt{|\overrightarrow{AC}|^2} = \sqrt{(\vec{j} + \vec{i})^2} = \sqrt{\vec{j}^2 + 2\vec{j}\vec{i} + \vec{i}^2} = 2\sqrt{2}.$$

Получаем:

$$\cos \alpha = \frac{4}{2\sqrt{2} \cdot 2\sqrt{2}} = \frac{1}{2}, \text{ откуда :}$$

$$\angle(\overrightarrow{BC_1}; \overrightarrow{AC}) = 60^\circ.$$

Аналогично можно найти углы между векторами  $\overrightarrow{A_1D}$  и  $\overrightarrow{BD_1}$ ,  $\overrightarrow{HM}$  и  $\overrightarrow{CB_1}$ .

$$\text{ОТВЕТ : 1. а) } \sqrt{6}; \text{ б) } \frac{\sqrt{14}}{2}; \text{ в) } \frac{3\sqrt{2}}{2};$$

$$2. \text{ а) } 60^\circ.$$

# ДЕКАРТОВЫ ПРЯМОУГОЛЬНЫЕ КООРДИНАТЫ ТОЧКИ

Базисными векторами  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{k}$ , отложенными от точки  $O$ , определяется декартова прямоугольная система координат. Декартовыми прямоугольными координатами точки  $M$  в системе координат  $Oxyz$  называются координаты ее радиус-вектора  $\vec{OM}$  в прямоугольном базисе  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ . Записывают:  $M(x; y; z)$ .

Если заданы точки  $A(x_1; y_1; z_1)$  и  $B(x_2; y_2; z_2)$ , то находятся:  $x = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}$ ,  $y = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda}$ ,  $z = \frac{z_1 + \lambda z_2}{1 + \lambda}$ .

- Расстояние между точками  $A$  и  $B$ :

$$AB = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2};$$

- Длина вектора  $\vec{AB}$ :

$$|\vec{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2};$$

- координаты точки  $C(x; y; z)$ , делящей отрезок  $AB$  в данном отношении  $\lambda (\lambda \neq 1)$ :

В частности, если точка  $C$  - середина отрезка  $AB$  ( $\lambda = 1$ ), то:

$$x = \frac{x_1 + x_2}{2}, \quad y = \frac{y_1 + y_2}{2}, \quad z = \frac{z_1 + z_2}{2};$$

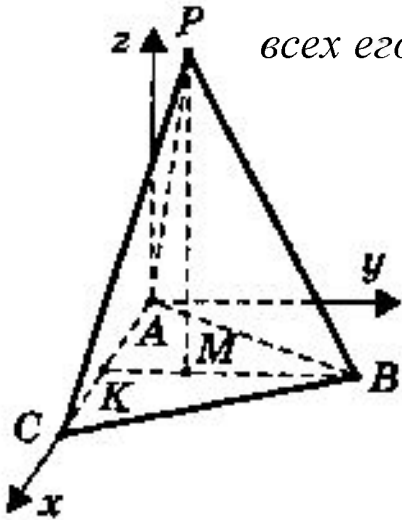
- координаты центра тяжести треугольника

$ABC$ , где  $C(x_3; y_3; z_3)$ :

$$x = \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3}, \quad y = \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3}, \quad z = \frac{z_1 + z_2 + z_3}{3}.$$



Основание  $ABC$  правильного тетраэдра  $PABC$  лежит в плоскости  $Oxy$  так, что вершины  $A$  и  $C$  имеют координаты  $A(0;0;0)$ ,  $C(4;0;0)$ .  
Найти координаты : а) остальных вершин тетраэдра; б) центроидов всех его граней.



Пусть  $M$  – центроид треугольника  $ABC$ . Находим :  
 $K(2;0;0)$  – середина  $AC$ ,  $AC = 4$ . Отрезок  $BK$  – медиана правильного треугольника  $ABC$ , следовательно,  $BK \perp AC \Rightarrow BK \perp Ox$ .

Значит,  $BK \parallel Oy$ , причем  $BK = \frac{AC\sqrt{3}}{2} = \frac{4\sqrt{3}}{2} = 2\sqrt{3}$ .

Тогда точка  $B$  имеет координаты  $B(2;2\sqrt{3};0)$ .

Известно, что для любой точки  $S$  пространства и центроида  $M$  треугольника  $ABC$  имеет место соотношение  $\vec{SM} = \frac{1}{3}(\vec{SA} + \vec{SB} + \vec{SC})$ .

Приняв в качестве  $S$  точку  $A$ , получаем :

$$\vec{AM} = \frac{1}{3}(\vec{AA} + \vec{AB} + \vec{AC}), \text{ значит, } \vec{AM} \left(2; \frac{2\sqrt{3}}{3}; 0\right),$$

откуда  $M \left(2; \frac{2\sqrt{3}}{3}; 0\right)$  – центроид грани  $ABC$ .

Учитывая, что высота правильного тетраэдра

с ребром  $a$  равна  $\frac{a\sqrt{6}}{3}$  и  $MP \perp Oxy$ , находим :

$$MP = \frac{4\sqrt{6}}{3}, \text{ тогда } P \left(2; \frac{2\sqrt{3}}{3}; \frac{4\sqrt{6}}{3}\right).$$

Пусть  $M_1, M_2, M_3$  – центроиды граней соответственно  $PAB, PBC, PAC$ . Применим соотношение

$$\vec{SM} = \frac{1}{3}(\vec{SA} + \vec{SB} + \vec{SC}), \text{ справедливое для любой точки } S$$

пространства и центроида  $M$  треугольника  $ABC$ , последовательно для пар :  $M_1$  и треугольника

$PAB, M_2$  и треугольника  $PBC, M_3$  и треугольника  $PAC$ , взяв вместо  $S$  точку  $A$ . Получим координаты центроидов  $M_1, M_2, M_3$  :

$$M_1 \left(\frac{4}{3}; \frac{8\sqrt{3}}{9}; \frac{4\sqrt{6}}{9}\right), \quad M_2 \left(\frac{8}{3}; \frac{8\sqrt{3}}{9}; \frac{4\sqrt{6}}{9}\right),$$

$$M_3 \left(2; \frac{2\sqrt{3}}{9}; \frac{4\sqrt{6}}{9}\right).$$

# ЗАДАНИЕ ФИГУР УРАВНЕНИЯМИ И НЕРАВЕНСТВАМИ. УРАВНЕНИЕ ПЛОСКОСТИ. РАССТОЯНИЕ ОТ ТОЧКИ ДО ПЛОСКОСТИ.

- ❖ Для составления уравнения сферы достаточно знать или найти координаты ее центра и радиус.
- ❖ Для составления общего уравнения плоскости достаточно знать или найти координаты любой ее точки и координаты любого вектора, перпендикулярного к этой плоскости (вектор нормали к плоскости), при этом в качестве вектора нормали выбирается тот, координаты которого наиболее удобны при вычислениях, возникающих при составлении уравнения.

Расстояние  $d$  от точки  $M_0$  до плоскости  $Ax + By + Cz + D = 0$  находится по формуле

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

Пользуясь этой формулой, можно находить расстояние между параллельными плоскостями, между параллельными прямой и плоскостью, между скрещивающимися прямыми.

Если плоскость происходит через данную точку  $M_0(x_0; y_0; z_0)$  параллельно данной плоскости  $Ax + By + Cz + D = 0$ , то ее уравнение можно записать в виде,  $A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$ , затем преобразовать.

Составить уравнение плоскости, проходящей через точку  $M(-1;2;1)$  и параллельной плоскости : а)  $Oxy$ ; , б)  $Oyz$ ; в)  $Oxz$ ; г)  $2x - y + 3z + 5 = 0$ .

а) Уравнение координатной плоскости  $Oxy$  имеет вид :  $z = 0$ . Вектором нормали к этой плоскости служит вектор  $\vec{k}(0;0;1)$ . Так как плоскость, проходящая через точку  $M(-1;2;1)$ , параллельна плоскости  $Oxy$ , то эта плоскость также перпендикулярна вектору  $\vec{k}(0;0;1)$ , который является оптимально удобным при выборе ее вектора нормали. Составляем уравнение этой плоскости :

$$0(x+1) + 0(y-2) + 1(z-1) = 0 \Leftrightarrow z-1 = 0.$$

Аналогично получаем уравнения : б)  $x+1 = 0$ ; в)  $y-2 = 0$ .

г) Из уравнения плоскости  $2x - y + 3z + 5 = 0$  следует, что вектор  $\vec{n}(2;-1;3)$  является ее вектором нормали. Его принимаем в качестве вектора нормали плоскости  $\beta$ , проведенной через точку  $M(-1;2;1)$  параллельно данной плоскости. Составляем уравнение плоскости  $\beta$  :

$$2(x+1) - 1(y-2) + 3(z-1) = 0,$$

$$2x - y + 3z + 1 = 0.$$

Написать уравнение плоскости, проходящей через точки  $M(1;3;8)$  и  $N(2;5;-1)$  перпендикулярной плоскости  $2x - y + z = 0$ .

Так как плоскость  $\alpha$  проходит через точки  $M(1;3;8)$ ,  $N(2;5;-1)$  и перпендикулярна плоскости  $2x - y + z = 0$ , для которой вектор  $\vec{p}(2; -1; 1)$  является вектором нормали, то в качестве вектора  $\vec{n}(a; b; c)$  нормали плоскости  $\alpha$  можно принять вектор, перпендикулярный векторам  $\overrightarrow{MN}(1; 2; -9)$  и  $\vec{p}(2; -1; 1)$ . Имеем :

$$\vec{n} \perp \overrightarrow{MN}, \vec{n} \perp \vec{p}, \Rightarrow \vec{n} \cdot \overrightarrow{MN} = 0, \vec{n} \cdot \vec{p} = 0,$$

поэтому координаты  $a$ ,  $b$  и  $c$  вектора  $\vec{n}$  получаем, решая систему уравнений

$$\begin{cases} a + 2b - 9c = 0, \\ 2a - b + c = 0. \end{cases}$$

Пусть  $c = 1$ , тогда получаем систему уравнений

$$\begin{cases} a + 2b = 9, \\ 2a - b = -1, \end{cases} \text{ решением которой является } b = \frac{19}{5}, a = \frac{7}{5}.$$

Значит, вектор  $\vec{n}$  имеет координаты  $\vec{n}(\frac{7}{5}; \frac{19}{5}; 1)$ .

Заменяем этот вектор коллинеарным вектором  $\vec{n}_1(7; 9; 15)$  с целыми координатами и составим уравнение плоскости  $\alpha$  :

$$7(x-1) + 19(y-3) + 5(z-8) = 0,$$

$$x + 19y + 5z - 104 = 0.$$

Угол между двумя плоскостями  $\alpha$  и  $\beta$ , заданными уравнениями соответственно  $A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0$  и  $A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0$ , взаимосвязан с углом между их векторами нормалей  $\vec{n}_1(A_1; B_1; C_1)$  и  $\vec{n}_2(A_2; B_2; C_2)$  и находится с помощью формулы :

$$\cos \angle(\alpha; \beta) = \left| \cos \angle(\vec{n}_1; \vec{n}_2) \right| = \frac{|A_1A_2 + B_1B_2 + C_1C_2|}{\sqrt{A_1^2 + B_1^2 + C_1^2} \cdot \sqrt{A_2^2 + B_2^2 + C_2^2}}.$$

# УРАВНЕНИЕ СФЕРЫ

Сфера (поверхность шара) задается уравнением:

Задача:

## **Найти геометрическое место точек, удаленных от плоскости $x+2y-2z-5=0$ на расстояние, равное 2.**

Пусть уравнением  $x+2y-2z-5=0$  задана плоскость  $\alpha$ ,  $M(a;b;c)$  – любая точка искомого множества точек. Тогда имеем:

$$\rho(M; \alpha) = 2 \Leftrightarrow \frac{|a+2b-2c-5|}{3} = 2, \Leftrightarrow$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} a+2b-2c-5=6 \\ a+2b-2c-5=-6. \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a+2b-2c=11; \\ a+2b-2c=-1. \end{cases}$$

При  $b=c=1$  получаем  $a=-1$  или  $a=11$ . Значит, искомому множеству точек принадлежат точки  $M_1(-1;1;1)$  и  $M_2(11;1;1)$ .

Так как множество всех точек пространства, равноудаленных от данной плоскости, представляет собой две плоскости, параллельные данной, то одна из них происходит через точку  $M_1$  и имеет уравнение

$$(x+1)+2(y-1)-2(z-1)=0 \Leftrightarrow x+2y-2z+1=0,$$

а другая проходит через точку  $M_2$ ; ей соответствует уравнение

$$(x-11)+2(y-1)-2(z-1)=0 \Leftrightarrow x+2y-2z-11=0.$$

## ПРЯМАЯ В ПРОСТРАНСТВЕ В КООРДИНАТАХ. ВЗАИМНОЕ РАСПОЛОЖЕНИЕ ПРЯМОЙ И ПЛОСКОСТИ В КООРДИНАТАХ.

При решении задач на взаимное расположение двух прямых  $a$  и  $b$  в пространстве учащиеся должны научиться видеть направляющие векторы соответственно  $\vec{p}_1(a_1; a_2; a_3)$  и  $\vec{p}_2(b_1; b_2; b_3)$  этих прямых из их параметрических уравнений и определять, параллельны ли они (используя признак:  $a \parallel b \Leftrightarrow \frac{a_1}{b_1} = \frac{a_2}{b_2} = \frac{a_3}{b_3}$ ), а также перпендикулярны ли эти прямые (используя признак:  $a \perp b \Leftrightarrow a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 = 0$ ). Если прямые не параллельны и не перпендикулярны, то угол между ними находится с помощью формулы

$$\cos \varphi = \frac{|a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3|}{\sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2} \cdot \sqrt{b_1^2 + b_2^2 + b_3^2}}.$$

Аналогично, зная направляющий вектора  $\vec{p}(a; b; c)$  прямой  $l$  и вектор  $\vec{n}(A; B; C)$  нормали плоскости  $\alpha$ , можно определить, параллельны ли они (с помощью признака  $l \parallel \alpha \Leftrightarrow a \cdot A + b \cdot B + c \cdot C = 0$ ), а также перпендикулярны ли (с помощью признака  $l \perp \alpha \Leftrightarrow \frac{a}{A} = \frac{b}{B} = \frac{c}{C}$ ). Если данная прямая и плоскость не параллельны и не перпендикулярны, то угол между ними находится с помощью формулы

$$\sin \angle(l; \alpha) = \left| \cos \angle(\vec{p}; \vec{n}) \right| = \frac{|a \cdot A + b \cdot B + c \cdot C|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2} \cdot \sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

# Найти координаты точки, равноудаленной от всех вершин тетраэдра, $PABC$ , заданных координатами: $A(0;0;0)$ , $B(8;0;0)$ , $C(0;-2;0)$ , $P(0;0;-6)$ .

Заметим, что расстояние от данной точки до вершин тетраэдра будет являться радиусом описанной около него окружности.

Множеством всех точек пространства, равноудаленных от точек  $A$  и  $B$ , является плоскость серединных перпендикуляров отрезка  $AB$ .

Поэтому искомой является точка пересечения плоскостей серединных перпендикуляров трех любых ребер тетраэдра, не лежащих в одной плоскости.

Пусть  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  – плоскости серединных перпендикуляров ребер соответственно  $AB$ ,  $BC$ ,  $AP$  тетраэдра  $ABCP$ ;  $K$ ,  $H$ ,  $M$  – середины соответственно этих ребер.

Находим:  $\overrightarrow{AB}(8;0;0)$ ,  $\overrightarrow{CB}(8;2;0)$  и  $\overrightarrow{PA}(0;0;6)$  – векторы, перпендикулярные соответственно плоскостям  $\alpha$ ,  $\beta$  и  $\gamma$ ;  $K(4;0;0)$ ,  $H(4;-1;0)$ ,  $M(0;0;-3)$ .

Для составления уравнений плоскостей  $\alpha$ ,  $\beta$  и  $\gamma$  в качестве векторов нормалей стоит взять векторы

$$\vec{n}_1(1;0;0) \parallel \overrightarrow{AB}, \quad \vec{n}_2(4;1;0) \parallel \overrightarrow{CB}, \quad \vec{n}_3(0;0;1) \parallel \overrightarrow{PA}.$$

Тогда уравнения плоскостей  $\alpha$ ,  $\beta$  и  $\gamma$  соответственно таковы:

$$x - 4 = 0, \quad 4x + y - 15 = 0, \quad z + 3 = 0.$$

Решением этой системы является тройка чисел:  $x = 4$ ,  $y = -1$ ,  $z = -3$ .

Значит, равноудаленной от всех вершин тетраэдра  $PABC$  является точка  $T(4; -1; 3)$ .

Причем удалена эта точка от вершин на расстояние, равное  $TA = \sqrt{16 + 1 + 9} = \sqrt{26}$ .



# ВЕКТОРНЫЙ МЕТОД В СТЕРЕОМЕТРИИ

Стереометрические задачи, основанные на применении векторов, встречаются достаточно часто и в ЕГЭ по математике, и во вступительных экзаменах в различные вузы, на олимпиадах и конкурсах.

На ребрах  $DA$ ,  $DB$  и  $DC$  тетраэдра  $ABCD$  взяты точки  $M$ ,  $N$  и  $K$  так, что  $DM = 1/3DA$ ,  $DN = 1/4DB$ ,  $DK = 3/5DC$ . Пусть  $G$  – точка пересечения медиан треугольника  $ABC$ . В каком соотношении плоскость  $MNK$  делит отрезок  $DG$ ?

Задача:

Пусть  $\overrightarrow{DA} = \vec{a}$ ,  $\overrightarrow{DB} = \vec{b}$ ,  $\overrightarrow{DC} = \vec{c}$ . Плоскость  $MNK$  пересекает  $DG$  в точке  $P$ ,  $\overrightarrow{DP} = \lambda \overrightarrow{DG}$ .

Выразим  $\overrightarrow{DG}$  через  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  и  $\vec{c}$ . Если  $Q$  – середина  $BC$ , то

$\overrightarrow{AQ} = 1/2(\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC})$ . Значит,  $\overrightarrow{AG} = 2/3\overrightarrow{AQ} = 1/3(\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC})$ .

Находим  $\overrightarrow{DG} = \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{AG} = \vec{a} + 1/3((\vec{b} - \vec{a}) + \vec{c} - \vec{a}) = 1/3(\vec{a} + \vec{b} + \vec{c})$ .

Значит,  $\overrightarrow{DP} = \lambda/3(\vec{a} + \vec{b} + \vec{c})$ . Поскольку точка  $P$  принадлежит плоскости

$MNK$ ,  $(\vec{a} + \vec{b} + \vec{c})$ , то  $\overrightarrow{MP}$  можно разложить по векторам  $\overrightarrow{MN}$  и  $\overrightarrow{MK}$ ,

$\overrightarrow{MP} = x\overrightarrow{MN} + y\overrightarrow{MK}$ . Следовательно,

$\overrightarrow{DP} = \overrightarrow{DM} + \overrightarrow{MP} = 1/3\vec{a} + x(\overrightarrow{DN} - \overrightarrow{DM}) + y(\overrightarrow{DK} - \overrightarrow{DM}) = 1/3\vec{a} + x(1/4\vec{b} - 1/3\vec{a}) + y(3/5\vec{c} - 1/3\vec{a}) = 1/3(1-x-y)\vec{a} + 1/4x\vec{b} + 3/5y\vec{c}$ .

Приравняем друг к другу два полученных представления  $\overrightarrow{DP}$ :

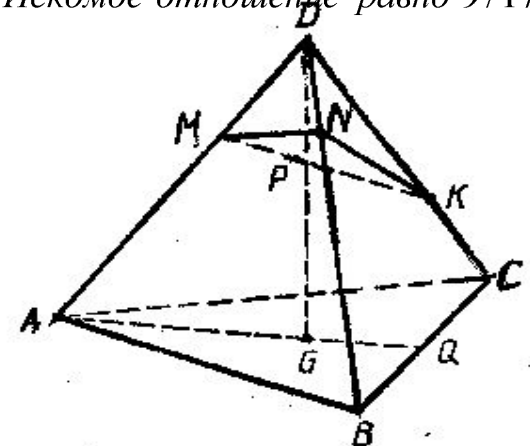
$\lambda/3(\vec{a} + \vec{b} + \vec{c}) = 1/3(1-x-y)\vec{a} + 1/4x\vec{b} + 3/5y\vec{c}$ .

Ввиду единственности разложения любого вектора по трем некопланарным векторам будем иметь систему

$$\lambda = (1-x-y), \quad \frac{\lambda}{3} = \frac{x}{4}, \quad \frac{\lambda}{3} = \frac{3}{5}y,$$

откуда  $y = 9/26$ .

Искомое отношение равно  $9/17$ .



# КОНУСЫ

**Заметим, что оси симметрии двух касающихся конусов и образующая, по которой они касаются, лежат в одной плоскости (это следствие того, что плоскость, задаваемая двумя осями  $OA$  и  $OB$ , является плоскостью симметрии для каждого из двух конусов).**

Введем теперь в качестве базисных три вектора  $\vec{l}_1, \vec{l}_2, \vec{l}_3$ , принадлежащие осям симметрии конусов и такие, что  $|\vec{l}_1| = |\vec{l}_2| = |\vec{l}_3| = 1$ . Таблица умножения векторов базиса в данном случае будет иметь вид:

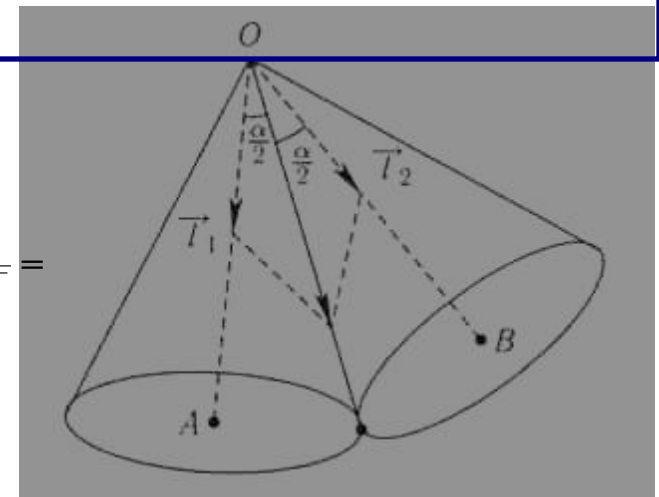
$\vec{l}_1$	$\vec{l}_2$	$\vec{l}_3$
$\vec{l}_1$	1	$\cos \alpha$
$\vec{l}_2$	$\cos \alpha$	1
$\vec{l}_3$	$\cos \alpha$	$\cos \alpha$

Векторы  $\vec{a} = \vec{l}_1 + \vec{l}_2$ ,  $\vec{b} = \vec{l}_2 + \vec{l}_3$ ,  $\vec{c} = \vec{l}_1 + \vec{l}_3$ , как легко видеть, принадлежат образующим, по которым касаются конусы. Тогда косинус искомого угла  $\varphi$  может быть вычислен

$$\begin{aligned} \text{следующим образом : } \cos \varphi &= \cos(\vec{a} \wedge \vec{b}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|} = \frac{(\vec{l}_1 + \vec{l}_2) \cdot (\vec{l}_2 + \vec{l}_3)}{\sqrt{((\vec{l}_1 + \vec{l}_2))^2} \sqrt{((\vec{l}_2 + \vec{l}_3))^2}} = \\ &= \frac{3 \cos \alpha + 1}{\sqrt{2 + 2 \cos \alpha} \sqrt{2 + 2 \cos \alpha}} = \frac{3 \cos \alpha + 1}{2 \cos \alpha + 2} \Rightarrow \varphi = \arccos \frac{3 \cos \alpha + 1}{2 \cos \alpha + 2}. \end{aligned}$$

Ответ :  $\varphi = \arccos \frac{3 \cos \alpha + 1}{2 \cos \alpha + 2}$ .

**Три прямых круговых конуса с углом  $\alpha$  при вершине осевого сечения имеют общую вершину и попарно касаются друг друга. Найдите углы между образующими, по которым касаются эти конусы.**



# ЗАДАЧИ СО СФЕРОЙ. СФЕРА И ТРЕХГРАННЫЙ УГОЛ (СФЕРА, КАСАЮЩАЯСЯ РЕБЕР ТЕТРАЭДРА ИЛИ ТРЕУГОЛЬНОЙ ПИРАМИДЫ).

В треугольной пирамиде  $DABC$  известны углы при вершине  $D$ :

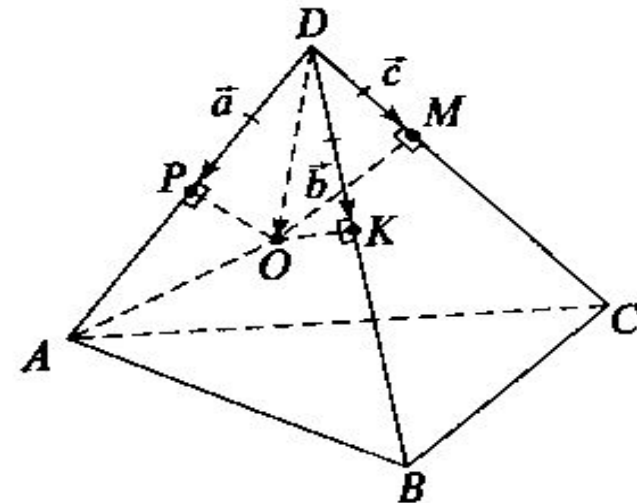
$$\angle ADB = \angle ADC = \frac{\pi}{2}, \angle BDC = \frac{\pi}{3}. \text{ Длина ребра } DA \text{ равна } 2/3.$$

Сфера с центром  $O$  касается ребер  $DA$ ,  $DB$  и  $DC$  пирамиды.

Расстояние от вершины  $A$  пирамиды до центра  $O$  сферы равно  $2/3$ . Найти радиус сферы.

Пусть сфера касается ребер  $DA$ ,  $DB$ ,  $DC$  пирамиды в точках  $P$ ,  $K$ ,  $M$  соответственно. Тогда  $DP = DK = DM$  (как отрезки касательных, проведенных к сфере из одной точки – вершины  $D$  пирамиды). Пусть  $DP = 1$  ( $l > 0$ ). Выберем в качестве базисные векторы  $\overrightarrow{DP} = \vec{a}$ ,  $\overrightarrow{DK} = \vec{b}$ ,  $\overrightarrow{DM} = \vec{c}$  и составим таблицу умножения векторов базиса:

	$\vec{a}$	$\vec{b}$	$\vec{c}$
$\vec{a}$	$l^2$	$0$	$0$
$\vec{b}$	$0$	$l^2$	$l^2/2$
$\vec{c}$	$0$	$l^2/2$	$l^2$



[Продолжение  
решения](#)

2. Пусть  $\overline{DO} = x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c}$ . Заметим, что  $\overline{OP} = \vec{a} - \overline{DO}$ ,

$\overline{OK} = \vec{b} - \overline{DO}$ ,  $\overline{OM} = \vec{c} - \overline{DO}$ . Так как  $\overline{OP} \perp \vec{a}$ , получаем

$\overline{OP} \cdot \vec{a} = 0$ ,  $\overline{OK} \cdot \vec{b} = 0$ ,  $\overline{OM} \cdot \vec{c} = 0$ . Таким образом, имеем систему :

$$\begin{cases} (\vec{a} - \overline{DO})\vec{a} = 0, & \vec{a} \cdot \overline{DO} = \vec{a}^2, \\ (\vec{b} - \overline{DO})\vec{b} = 0, & \vec{b} \cdot \overline{DO} = \vec{b}^2, \\ (\vec{c} - \overline{DO})\vec{c} = 0. & \vec{c} \cdot \overline{DO} = \vec{c}^2. \end{cases} \Leftrightarrow$$

Используя таблицу умножения базисных векторов и сокращая на  $l^2$ , получим систему :

$$\begin{cases} y + 1/2z = 1, \\ 1/2y + z = 1, \\ x = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1, \\ y = 2/3, \\ z = 2/3. \end{cases}$$

Следовательно,  $\overline{DO} = 1/3(3\vec{a} + 2\vec{b} + 2\vec{c})$ . Далее,  $\overline{OA} = \overline{DA} - \overline{DO}$ ,

но  $\overline{DA} = \frac{2\vec{a}}{3l}$ , поэтому  $\overline{OA} = \frac{2\vec{a}}{3l} - 1/3(3\vec{a} + 2\vec{b} + 2\vec{c}) = 1/3[(2/l - 3)\vec{a} - 2\vec{b} - 2\vec{c}]$

Значит,  $\overline{OA}^2 = \frac{l^2}{9} [(2/l - 3)^2 + 4 + 4 + 4]$  по условию  $\overline{OA}^2 = \frac{4}{9}$ .

Поэтому  $l^2 \left( \frac{4}{l^2} - \frac{12}{l} + 21 \right) = 4 \Rightarrow 21l^2 - 12l = 0 \Rightarrow l = \frac{4}{7}$ .

Тогда из теоремы Пифагора следует, что :

$$OP = \sqrt{OA^2 - AP^2} = \sqrt{4/9 - (DA - DP)^2} = \sqrt{\frac{4}{9} - \left(\frac{2}{3} - \frac{4}{7}\right)^2} = \frac{1}{3} \sqrt{\frac{22}{7}}.$$

# ЗАДАЧИ СО СФЕРОЙ. СФЕРА, ОПИСАННАЯ ВОКРУГ ТЕТРАЭДРА ИЛИ ТРЕУГОЛЬНОЙ ПИРАМИДЫ.

В треугольной пирамиде ребра  $DA, DB, DC, BC$  равны между собой и равны 2,  $AC = \sqrt{6}$ ,  $AB = 2\sqrt{2}$ .  
Найти радиус сферы, описанной вокруг этой пирамиды.

Найдем сначала плоские углы (их косинусы) при вершине  $D$ .

Так как  $DB = DC = BC$ , то  $\angle BDC = \frac{\pi}{3}$ . Так как  $DA^2 + DB^2 =$

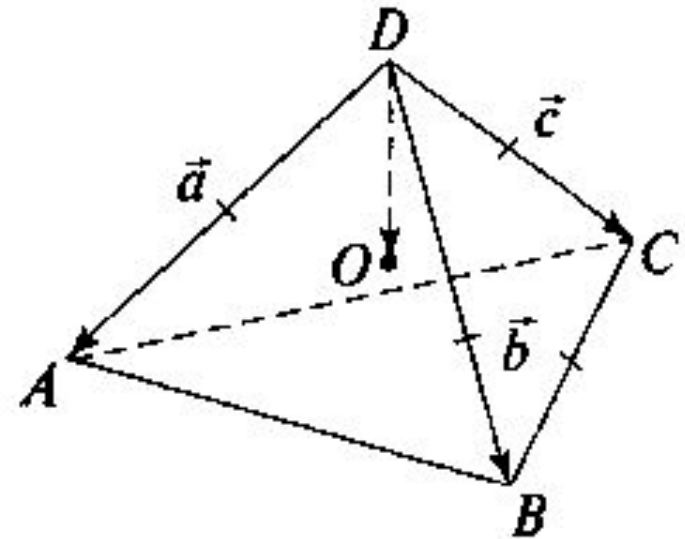
$4 + 4 = 8 = AB^2$ , то  $\angle ADB = \frac{\pi}{2}$  (по теореме, обратной теореме

Пифагора). По следствию из теоремы косинусов для треугольника  $ABC$  имеем

$$\cos \angle ADC = \frac{DA^2 + DC^2 - AC^2}{2DA \cdot DC} = \frac{4 + 4 - 6}{2 \cdot 2 \cdot 2} = 1/4.$$

Выберем в качестве базисных векторы  $\overrightarrow{DA} = \vec{a}$ ,  $\overrightarrow{DB} = \vec{b}$ ,  $\overrightarrow{DC} = \vec{c}$  и составим таблицу умножения векторов базиса:

	$\vec{a}$	$\vec{b}$	$\vec{c}$
$\vec{a}$	4	0	1
$\vec{b}$	0	4	2
$\vec{c}$	1	2	4



Продолжение  
решения

Пусть точка  $O$  – центр описанной около тетраэдра  $DABC$

сферы,  $R$  – ее радиус, и пусть  $\overrightarrow{DO} = x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c}$ .

Система в данном случае имеет вид:

$$\begin{cases} \vec{a}(x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c}) = 2 \\ \vec{b}(x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c}) = 2 \\ \vec{c}(x\vec{a} + y\vec{b} + z\vec{c}) = 2, \end{cases}$$

откуда

$$\begin{cases} 4x + z = 2, \\ 4y + 2z = 2, \\ x + 2y + 4z = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{2} - \frac{1}{4}z, \\ y = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}z, \\ 1 - z + 1/2 - 1/4z + 4z = 2. \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} x = \frac{1}{2} - \frac{1}{4}z, \\ y = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}z, \\ z = \frac{2}{11}. \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{5}{11}, \\ y = \frac{9}{22}, \\ z = \frac{2}{11}. \end{cases}$$

Следовательно,  $\overrightarrow{DO} = \frac{1}{22}(10\vec{a} + 9\vec{b} + 4\vec{c})$  и

$$R = |\overrightarrow{DO}| = \sqrt{DO^2} = \frac{1}{22} \sqrt{(10\vec{a} + 9\vec{b} + 4\vec{c})^2} = \frac{1}{22} \sqrt{1012} = \frac{\sqrt{253}}{11}.$$

## ЗАДАЧИ СО СФЕРОЙ. СФЕРА И КУБ.

Задача:

Дан куб  $ABCD A_1 B_1 C_1 D_1$  с ребром 1. Найти радиус сферы, проходящей через вершину  $A$ , середины ребер  $DC$  и  $BB_1$  и центр грани  $A_1 B_1 C_1 D_1$ .

Введем систему координат с началом в вершине  $A$ , выбрав оси так, чтобы вершины  $B$ ,  $D$  и  $A_1$  имели соответственно координаты  $(1;0;0)$ ,  $(0;1;0)$  и  $(0;0;1)$ .

Координаты середин ребер  $DC$  и  $BB_1$  соответственно  $(0,5;1;0)$ ,  $(1;0;0,5)$ , центра грани  $A_1 B_1 C_1 D_1$  –  $(0,5;0,5;1)$ .

Уравнение сферы с центром  $(x_0; y_0; z_0)$  и радиусом  $r$  имеет вид  $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 = r^2$ .

Поскольку сфера содержит начало координат, то  $d = 0$ . Для  $a$ ,  $b$  и  $c$  легко получить систему уравнений

$$\begin{cases} 5/4 + 1/2a + b = 0, \\ 5/4 + a + 1/2c = 0, \\ 3/2 + 1/2a + 1/2b + c = 0. \end{cases}$$

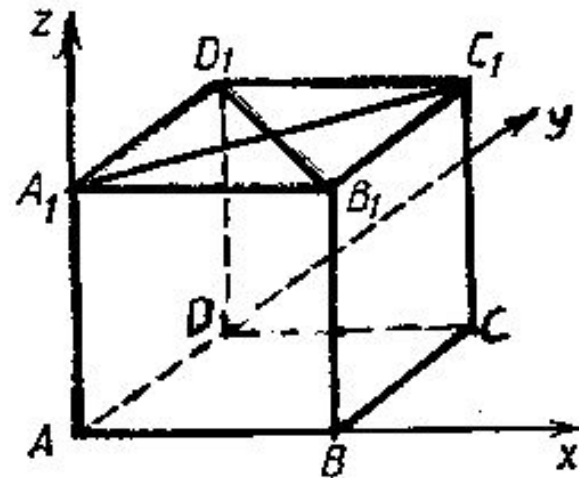
$$\Rightarrow a = -\frac{13}{14}, b = -\frac{11}{14}, c = -\frac{9}{14}.$$

Таким образом, уравнение сферы имеет вид:

$$x^2 + y^2 + z^2 - 13/14x - 11/14y - 9/14z = 0,$$

$$(x - 13/28)^2 + (y - 11/28)^2 + (z - 9/28)^2 = 371/28^2.$$

Искомый радиус равен  $\sqrt{371}/28$ .



# ВЫВОДЫ

- ❖ **Координатный и векторный методы удобно применять в решении задач, в которых трудно построить расстояние от точки до прямой или от точки до плоскости, и в задачах с многогранниками, к которым естественно привязать прямоугольную систему координат (куб, параллелепипед, пирамида).**
- ❖ **Использование данных методов позволяет найти нужную величину с наименьшими затратами времени и найти оригинальное решение для сложных задач (например, в которых вокруг многогранника или трехгранного угла описана сфера или шар).**



***Спасибо  
за внимание!***

[Использованная литература](#)